

Lösung Lineare Algebra I – Sommer 2018 – Version A

1. (25 Punkte) Kreuzen Sie **direkt auf dem Abgabebblatt** an, ob die Behauptungen WAHR oder FALSCH sind. Sie müssen Ihre Antworten **nicht begründen!**

Bewertung:

- 1 Punkt für jede richtige Antwort,
- 0 Punkte für jede falsch oder nicht beantwortete Frage.

- (i) Sei X eine Menge und seien $A, B, C \subseteq X$ Teilmengen. Dann gilt

$$A \setminus (B \setminus C) = (A \cup B) \setminus C$$

Die Aussage ist falsch. Ein Gegenbeispiel ist $X = \{1, 2, 3\}$, $A = \{1\}$, $B = \{2\}$, $C = \{3\}$. Dann ist $B \setminus C = B$, $A \cup B = \{1, 2\}$, $A \setminus B = A$, $(A \cup B) \setminus C = A \cup B$ und wegen $A \neq A \cup B$ folgt

$$A \setminus (B \setminus C) \neq (A \cup B) \setminus C$$

- (ii) Sei \sim eine Äquivalenzrelation auf einer Menge X , dann definiert

$$\mathcal{P}_\sim = \{[x] \mid x \in X\}$$

eine Partition von X .

Die Aussage ist wahr und war Bestandteil der Grundlagen.

- (iii) Sei $E \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ eine Elementarmatrix, sei $b \in \mathbb{R}^n$ beliebig. Dann hat $EX = b$ eine Lösung.

Die Aussage ist wahr. E ist invertierbar, und somit ist $E^{-1}b$ eine Lösung.

- (iv) Die Elementarmatrizen in $M_{n \times n}(\mathbb{K})$ zusammen mit der Matrixmultiplikation bilden eine Gruppe.

Die Aussage ist falsch. Sei $\mathbb{K} = \mathbb{Q}$. Die Matrizen $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \in M_{2 \times 2}(\mathbb{Q})$ sind Elementarmatrizen, ihr Produkt $2I_2$ ist keine Elementarmatrix.

- (v) Sei V ein Vektorraum und seien $W_1, W_2 \subseteq V$ Unterräume. Dann sind $W_1 \cap W_2 \subseteq V$ und $W_1 \cup W_2 \subseteq V$ auch Unterräume von V .

Die Aussage ist falsch. $W_1 \cup W_2$ ist genau dann ein Unterraum, wenn $W_1 \subseteq W_2$ oder $W_2 \subseteq W_1$.

- (vi) Seien V, W endlichdimensionale Vektorräume, sei $T \in \text{Hom}(V, W)$. Dann ist T genau dann invertierbar, wenn $\dim(V) = \dim(W)$ gilt.

Die Aussage ist falsch. Die Nullabbildung $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ist nicht invertierbar.

- (vii) Seien gegeben die Unterräume

$$V_1 = \{(x, 0, 0) \in \mathbb{R}^3 \mid x \in \mathbb{R}\}, \quad V_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y + z = 0\}$$

des reellen Vektorraums \mathbb{R}^3 . Dann gilt $\mathbb{R}^3 = V_1 \oplus V_2$.

Die Aussage ist falsch, denn $V_1 \subseteq V_2$.

Bitte wenden!

(viii) Sei $A \in M_{2 \times 2}(\mathbb{K})$ invertierbar, dann ist auch $A + A^{-1}$ invertierbar.

Die Aussage ist falsch. Sei $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, dann ist $A^{-1} = -A$ und folglich $A + A^{-1} = 0$ nicht invertierbar.

(ix) Sei $A \in M_{2 \times 2}(\mathbb{K})$. Dann gilt

$$\operatorname{tr}(A) = 1 + \det(A) - \det(A - I_2).$$

Die Aussage ist wahr. Sei $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$. Es gilt

$$\begin{aligned} \det(A - I_2) &= (a - 1)(d - 1) - bc \\ &= ad - bc - a - d + 1 \\ &= \det(A) - \operatorname{tr}(A) + 1 \end{aligned}$$

und Umordnung der Terme liefert die gewünschte Gleichung.

(x) Sei $T \in \operatorname{Hom}(V, W)$ und $\dim(V) > \dim(W)$. Dann gilt $\operatorname{Rang}(T) = \dim(W)$.

Die Aussage ist falsch. Seien $V = \mathbb{R}^2$, $W = \mathbb{R}$ und T die Nullabbildung. Dann ist

$$\operatorname{Rang}(T) = 0 \neq 1 = \dim(W).$$

(xi) Seien V und W endlichdimensionale Vektorräume. Dann gilt

$$\dim(\operatorname{Hom}(V, W)) = \dim(\operatorname{Hom}(W^*, V^*))$$

Die Aussage ist wahr. Wir haben in der Vorlesung gezeigt, dass $\dim(V) = \dim(V^*)$ und $\dim(\operatorname{Hom}(V, W)) = \dim(V) \dim(W)$ für alle endlichdimensionalen Vektorräume V, W über \mathbb{K} . Folglich gilt

$$\begin{aligned} \dim(\operatorname{Hom}(V, W)) &= \dim(V) \dim(W) \\ &= \dim(V^*) \dim(W^*) \\ &= \dim(\operatorname{Hom}(W^*, V^*)) \end{aligned}$$

(xii) Sei V ein Vektorraum und seien $S_1 \subseteq S_2 \subseteq V$ Teilmengen. Wenn S_2 linear unabhängig ist, so ist S_1 auch linear unabhängig.

Die Aussage ist wahr.

(xiii) Sei V ein endlichdimensionaler Vektorraum und $T \in \operatorname{End}(V)$. Dann gilt

$$V = \operatorname{Ker}(T) \oplus \operatorname{Im}(T).$$

Die Aussage ist falsch, denn für $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $v \in W$ gilt $\operatorname{Ker}(A) = \mathbb{K}e_1 = \operatorname{Im}(A)$, und somit $V \neq \operatorname{Ker}(A) + \operatorname{Im}(A)$ und $\operatorname{Ker}(A) \cap \operatorname{Im}(A) \neq \{0\}$.

Siehe nächstes Blatt!

(xiv) Die Menge $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ der reellen 2×2 Matrizen versehen mit Matrizenaddition und Matrizenmultiplikation ist ein Körper.

Die Aussage ist falsch, denn $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ besitzt keine multiplikative Inverse.

(xv) Sei $A \in M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ und $L_A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ die zugehörige lineare Abbildung. Dann ist

$$\dim \text{Ker}(L_A) = 2 - \det(A).$$

Die Aussage ist falsch. Betrachte die Matrix $A = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{pmatrix}$. Dann ist $2 - \det(A) = \frac{7}{4}$ und da die Dimension eines Unterraumes immer ganzzahlig ist, ist die Aussage also falsch.

(xvi) Sei $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$. Dann gilt

$$m \geq \dim \left(\mathbb{K}^n / \text{Ker}(A) \right).$$

Die Aussage ist wahr. Es gilt

$$\dim \left(\mathbb{K}^n / \text{Ker}(A) \right) = n - \dim \text{Ker}(A) = \text{Rang}(A) \leq m.$$

(xvii) Sei $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ eine lineare Abbildung auf dem reellen Vektorraum \mathbb{R}^3 . Seien des Weiteren $\text{Ker}(T) \neq \{0\}$ und $\text{Im}(T) \neq \{0\}$. Dann ist $\text{Ker}(T) \cap \text{Im}(T) \neq \{0\}$.

Die Aussage ist falsch. Sei T die Abbildung $T(x, y, z) = (x, 0, 0)$. Dann ist $\text{Im}(T) = \mathbb{R}e_1$ und $\text{Ker}(T) = \mathbb{R}e_2 + \mathbb{R}e_3$. Insbesondere ist $\text{Ker}(T) \neq \{0\}$ und $\text{Im}(T) \neq \{0\}$, aber $\text{Ker}(T) \cap \text{Im}(T) = \{0\}$.

(xviii) Sei $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$ mit $m < n$, dann hat $AX = 0$ nicht-triviale Lösungen.

Die Aussage ist wahr, denn $\text{Rang}(A) = \text{Rang}(L_A) \leq m$ und somit

$$\dim \text{Ker}(A) = \dim \mathbb{R}^n - \text{Rang}(A) \geq n - m > 0.$$

(xix) Sei V ein Vektorraum. Eine Teilmenge $W \subseteq V$ ist genau dann ein Unterraum von V , wenn $\langle W \rangle = W$.

Die Aussage ist wahr. Wir wissen, dass $\langle W \rangle$ der Schnitt aller Unterräume von V ist, die W enthalten. Falls W ein Unterraum ist, dann ist also $\langle W \rangle \subseteq W$. Da $W \subseteq \langle W \rangle$ nach Konstruktion, folgt also Gleichheit. Sei nun $W \subseteq V$ eine Teilmenge, sodass $W = \langle W \rangle$. Dann ist insbesondere W ein Unterraum von V .

(xx) Sei $A \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$. Dann gilt

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A^T)}$$

Die Aussage ist wahr. In der Vorlesung wurden gezeigt, dass $\det(A^{-1}) = \det(A)^{-1}$ und $\det(A) = \det(A^T)$.

Bitte wenden!

- (xxi)** Sei V ein Vektorraum und $S \subseteq V$ eine linear unabhängige Teilmenge. Sei T ein Endomorphismus von V . Dann ist $T(S)$ auch linear unabhängig.
Die Aussage ist falsch, denn zum Beispiel ist $S = \{1\}$ eine linear unabhängige Teilmenge von \mathbb{R} , und die Nullabbildung ein Endomorphismus. Sei also T die Nullabbildung, dann ist $T(S) = \{0\}$ nicht linear unabhängig.
- (xxii)** Sei $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$ und sei $W = \{v \in \mathbb{K}^n \mid Av = -v\}$. Dann gilt $W \subseteq \text{Im}(A)$.
Die Aussage ist wahr, denn für $v \in W$ gilt $v = -Av \in \text{Im}(A)$, da $\text{Im}(A)$ ein Unterraum ist.
- (xxiii)** Auf der Menge \mathbb{Z} sei gegeben die Relation \sim , wobei für $x, y \in \mathbb{Z}$ gelte $x \sim y$ genau dann, wenn $x - y$ ungerade ist. Dies definiert eine Äquivalenzrelation \sim auf \mathbb{Z} .
Die Aussage ist falsch. Die Relation ist nicht reflexiv.
- (xxiv)** Sei $\text{GL}_n(\mathbb{R}) \subseteq M_{n \times n}(\mathbb{R})$ die Menge der invertierbaren $n \times n$ Matrizen, so ist $\text{GL}_n(\mathbb{R})$ ein Unterraum des Vektorraums $M_{n \times n}(\mathbb{R})$.
Die Aussage ist falsch, denn $0 \notin \text{GL}_n(\mathbb{R})$.
- (xxv)** Sei $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ mit $A^T = -A$. Dann gilt $\det(A) = 0$.
Die Aussage ist falsch. Betrachte die Matrix $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$. Es gilt $A^T = -A$ und $-A^2 = I_2$, also insbesondere $\det(A) \neq 0$.

Siehe nächstes Blatt!

Antworten MC:

FALSCH
WAHR
WAHR
FALSCH
FALSCH
FALSCH
FALSCH
FALSCH
WAHR
FALSCH
WAHR
WAHR
FALSCH
FALSCH
FALSCH
WAHR
FALSCH
WAHR
WAHR
WAHR
FALSCH
WAHR
FALSCH
FALSCH
FALSCH

Bitte wenden!

2. a) (3 Punkte) Wir definieren auf $M_{m \times n}(\mathbb{K})$ eine Relation durch

$$A \sim B \iff \text{Im}(A) = \text{Im}(B) \quad (A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{K})).$$

Zeigen Sie, dass \sim eine Äquivalenzrelation auf $M_{m \times n}(\mathbb{K})$ definiert.

- b) (6 Punkte) Seien $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$, $F \in \text{GL}_n(\mathbb{K})$. Zeigen Sie, dass $AF \sim A$ gilt.
- c) (6 Punkte) Zeigen Sie, dass die Äquivalenzklasse $[A]$ von $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ gegeben ist durch

$$[A] = \{AF \mid F \in \text{GL}_n(\mathbb{K})\}.$$

Hinweis: Sie können ohne Beweis die folgende Aussage verwenden. Seien V und W Vektorräume über \mathbb{K} und sei $T \in \text{Hom}(V, W)$ surjektiv. Sei $U \subseteq V$ ein Unterraum. Wenn die Einschränkung $T|_U : U \rightarrow W$ eine Bijektion ist, dann gilt

$$V = U \oplus \text{Ker}(T).$$

Lösung:

- a) **Reflexivität:** Sei $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$, dann ist $\text{Im}(A) = \text{Im}(A)$ und folglich $A \sim A$.
- Symmetrie:** Seien $A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ so, dass $A \sim B$, dann ist $\text{Im}(A) = \text{Im}(B)$ und wegen Symmetrie der Gleichheit von Mengen auch $\text{Im}(B) = \text{Im}(A)$ und somit $B \sim A$.
- Transitivität:** Seien $A, B, C \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ so, dass $A \sim B$ und $B \sim C$ gelten. Dann sind $\text{Im}(A) = \text{Im}(B)$ und $\text{Im}(B) = \text{Im}(C)$ und wegen Transitivität der Gleichheit von Mengen also $\text{Im}(A) = \text{Im}(C)$ und somit $A \sim C$.
- b) Sei $w \in \text{Im}(AF)$, dann existiert nach Voraussetzung ein $v \in \mathbb{K}^n$, sodass $w = (AF)v = A(Fv)$. Sei $u = Fv \in \mathbb{K}^n$, dann ist $w = Au$ und somit $w \in \text{Im}(A)$. Dies zeigt, dass $\text{Im}(AF) \subseteq \text{Im}(A)$.
- Sei nun $w \in \text{Im}(A)$, dann existiert $v \in \mathbb{K}^n$ so, dass $w = Av$. Sei $u = F^{-1}v$. Dann ist $(AF)u = Av = w$ und somit $w \in \text{Im}(AF)$.
- c) Eine Richtung der Inklusionen folgt aus der vorangehenden Aussage. Seien nun $A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ so, dass $A \sim B$. Falls $A = 0$ ist, dann ist auch $B = 0$ und es folgt $B = AI_n$ wie gewünscht. Sei also $A \neq 0$, sodass $\dim(\text{Im}(A)) = r > 0$. Sei $\{w_1, \dots, w_r\} \in \mathbb{K}^m$ eine Basis von $\text{Im}(A)$, dann existieren nach Voraussetzung $v_1, \dots, v_r, u_1, \dots, u_r \in \mathbb{K}^n$, sodass $w_i = Av_i = Bu_i$. Die Abbildungen $L_A : \langle v_1, \dots, v_r \rangle \rightarrow \text{Im}(A)$ und $L_B : \langle u_1, \dots, u_r \rangle \rightarrow \text{Im}(A)$ sind bijektiv, und somit gilt unter Verwendung des Hinweises

$$\mathbb{K}^n = \langle v_1, \dots, v_r \rangle \oplus \text{Ker}(A) = \langle u_1, \dots, u_r \rangle \oplus \text{Ker}(B).$$

Wähle Basen $\{v_{r+1}, \dots, v_n\}$, $\{u_{r+1}, \dots, u_n\}$ von $\text{Ker}(A)$ bzw. von $\text{Ker}(B)$. Sei F die Basiswechsellmatrix so, dass $Fu_i = v_i$. Dann gilt

$$AFu_i = Av_i = \begin{cases} w_i & \text{falls } 1 \leq i \leq r, \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Insbesondere stimmen L_{AF} und L_B auf einer Basis von \mathbb{K}^n überein und es folgt $B = AF$. Da F eine Basiswechsellmatrix ist, folgt die Behauptung.

Siehe nächstes Blatt!

3. a) (3 Punkte) Seien V und W Vektorräume über \mathbb{K} . Sei $T \in \text{Hom}(V, W)$ und sei U ein Unterraum von W . Zeigen Sie, dass $T^{-1}(U)$ ein Unterraum von V ist.

b) (6 Punkte) Sei

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & 24 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

und seien

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 7 \end{pmatrix}, \quad v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

Sei $U = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle \subseteq \mathbb{R}^3$. Bestimmen Sie eine Basis von $L_A^{-1}(U)$.

c) (6 Punkte) Seien V und W Vektorräume über \mathbb{K} so, dass $\dim(V) < \infty$. Zeigen Sie, dass

$$\dim(T^{-1}(U)) = \text{nullity}(T) + \dim(\text{Im}(T) \cap U).$$

Lösung:

a) Da $0 \in U$, ist $\text{Ker}(T) \subseteq T^{-1}(U)$. Da $\text{Ker}(T) \subseteq V$ ein Unterraum ist, folgt $0 \in T^{-1}(U)$. Seien $v_1, v_2 \in T^{-1}(U)$ und $\lambda \in \mathbb{K}$, dann sind per definitionem $T(v_1), T(v_2) \in U$ und somit $T(v_1 + \lambda v_2) = T(v_1) + \lambda T(v_2) \in U$. Es folgt $v_1 + \lambda v_2 \in T^{-1}(U)$ und somit ist $T^{-1}(U)$ ein Unterraum.

b) Es ist $\det(A) = 4$ und somit ist A invertierbar und folglich $L_A^{-1}(U) = L_{A^{-1}}(U)$. Da die Abbildung $L_{A^{-1}}$ injektiv ist, bildet sie linear unabhängige Teilmengen auf linear unabhängige Teilmengen ab und somit ist insbesondere das Bild jeder Basis von U unter $L_{A^{-1}}$ eine Basis von $L_{A^{-1}}(U)$. Wir bestimmen also A^{-1} sowie eine Basis von U .

Zuerst bestimmen wir ein minimales Erzeugendensystem von U . Sei hierfür

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 4 & 1 \\ 3 & 7 & 1 \end{pmatrix}.$$

Mittels elementarer Zeilenumformungen findet man

$$B \xrightarrow[\begin{smallmatrix} Z_3-2Z_1 \\ Z_3-3Z_1 \end{smallmatrix}]{Z_2-2Z_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 4 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_3-2Z_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Folglich besitzt das Gleichungssystem

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 4 \\ 3 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

eine Lösung. Andererseits sind v_1 und v_2 linear unabhängig da zwei Vektoren genau dann linear abhängig sind, wenn sie skalare Vielfache voneinander sind, und folglich ist (v_1, v_2) eine Basis von U , bzw. $(L_{A^{-1}}v_1, L_{A^{-1}}v_2)$ eine Basis von $L_A^{-1}(U)$.

Bitte wenden!

Wir berechnen also $L_{A^{-1}}v_1$ und $L_{A^{-1}}v_2$. Der Gauss Algorithmus liefert

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 24 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) & \xrightarrow[\frac{1}{4}Z_3]{Z_2-2Z_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 18 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{4} \end{array} \right) \\ & \xrightarrow[Z_1-3Z_3]{Z_2-18Z_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{3}{4} \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 1 & -\frac{18}{4} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{4} \end{array} \right) \end{aligned}$$

und somit

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{3}{4} \\ -2 & 1 & -\frac{18}{4} \\ 0 & 0 & \frac{1}{4} \end{pmatrix}.$$

Man berechnet

$$L_{A^{-1}}v_1 = A^{-1}v_1 = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -5 \\ -54 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad L_{A^{-1}}v_2 = A^{-1}v_2 = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -17 \\ -118 \\ 7 \end{pmatrix}.$$

c) Wir betrachten $T|_{T^{-1}(U)}$. Nach der Dimensionsformel gilt

$$\dim(T^{-1}(U)) = \text{nullity}(T|_{T^{-1}(U)}) + \text{Rang}(T|_{T^{-1}(U)}),$$

und es reicht also zu zeigen, dass gilt

$$\text{Ker}(T|_{T^{-1}(U)}) = \text{Ker}(T) \quad \text{und} \quad \text{Im}(T|_{T^{-1}(U)}) = \text{Im}(T) \cap U.$$

Sei $v \in \text{Ker}(T|_{T^{-1}(U)})$, dann ist $Tv = 0$, also $v \in \text{Ker}(T)$. Andererseits folgt aus $\text{Ker}(T) \subseteq T^{-1}(U)$ sofort, dass $\text{Ker}(T) \subseteq \text{Ker}(T|_{T^{-1}(U)})$, und folglich ist $\text{Ker}(T|_{T^{-1}(U)}) = \text{Ker}(T)$. Sei nun $u \in \text{Im}(T|_{T^{-1}(U)})$. Dann existiert ein $v \in T^{-1}(U)$ so, dass $Tv = u$. Insbesondere ist also $u \in \text{Im}(T)$ und wegen $v \in T^{-1}(U)$ gilt $Tv \in U$. Also $\text{Im}(T|_{T^{-1}(U)}) \subseteq \text{Im}(T) \cap U$. Sei nun $u \in \text{Im}(T) \cap U$, dann existiert ein $v \in V$ so, dass $Tv = u \in U$ und insbesondere ist $v \in T^{-1}(U)$. Also ist $u \in \text{Im}(T|_{T^{-1}(U)})$. Es folgt $\text{Im}(T|_{T^{-1}(U)}) = \text{Im}(T) \cap U$ und somit folgt die Behauptung.

4. Seien V, W endlichdimensionale Vektorräume über \mathbb{K} , $T \in \text{Hom}(V, W)$. Sei $T^* \in \text{Hom}(W^*, V^*)$ gegeben durch

$$(T^*f)(v) = f(Tv) \quad (f \in W^*, v \in V).$$

a) (4 Punkte) Zeigen Sie: Wenn T surjektiv ist, dann ist T^* injektiv.

b) (6 Punkte) Sei $T : V \rightarrow W$ ein injektiver Homomorphismus und sei $U \subseteq W$ ein Unterraum mit der Eigenschaft $W = U \oplus \text{Im}(T)$. Zeigen Sie, dass die Abbildung $\Phi : W \rightarrow V$ gegeben durch $w = u + Tv \mapsto v$ ein wohldefinierter Homomorphismus ist.

c) (5 Punkte) Zeigen Sie: Wenn T injektiv ist, dann ist T^* surjektiv.

Siehe nächstes Blatt!

Lösung:

- a) Sei $f \in \text{Ker}(T^*)$, dann gilt $f(Tv) = 0$ für alle $v \in V$. Sei $w \in W$ beliebig, dann existiert nach Voraussetzung $v \in V$ so, dass $Tv = w$. Folglich ist $f(w) = f(Tv) = 0$ und da $w \in W$ beliebig war, ist $f = 0$. Also ist T^* injektiv.
- b) Sei $w \in \text{Im}(T)$, dann existiert wegen der Injektivität von T genau ein $v \in V$ so, dass $Tv = w$ gilt. Die Abbildung $\varphi : \text{Im}(T) \rightarrow V, Tv \mapsto v$ ist also wohldefiniert. Sei nun $w \in W$. Nach Voraussetzung existieren eindeutige $u \in U$ und $w' \in \text{Im}(T)$ so, dass $w = u + w'$. Die Projektion $P_{\text{Im}(T), U}, w \mapsto w'$ ist also wohldefiniert, und wir haben in den Serien gezeigt, dass die Abbildung $w \mapsto w'$ linear ist. Die Komposition wohldefinierter Abbildungen (mit kompatiblen Definitionsbereichen und Bildbereichen) ist wiederum wohldefiniert, und die Komposition linearer Abbildungen ist wieder linear. Es bleibt nur zu zeigen, dass die Abbildung $\varphi : \text{Im}(T) \rightarrow V, Tv \mapsto v$ linear ist, woraus dann folgt, dass $\Phi = \varphi \circ P_{\text{Im}(T), U}$ wohldefiniert linear ist. Seien also $v_1, v_2 \in V$ und sei $\lambda \in \mathbb{K}$, dann gilt

$$\varphi(Tv_1 + \lambda Tv_2) = \varphi(T(v_1 + \lambda v_2)) = v_1 + \lambda v_2 = \varphi(Tv_1) + \lambda \varphi(Tv_2)$$

und somit ist φ linear.

- c) Da W endlichdimensional ist, existiert ein Unterraum $U \subseteq W$ so, dass $W = \text{Im}(T) \oplus U$ gilt. Sei $f \in V^*$ beliebig. Sei $\Phi : W \rightarrow V$ die Abbildung gegeben durch $\Phi(u + Tv) = v$. Definiere $g : W \rightarrow \mathbb{K}$ durch $g = f \circ \Phi$. Da Kompositionen linearer Abbildungen linear sind und da $\text{Im}(f \circ \Phi) \subseteq \text{Im}(f)$ gilt, ist $g \in W^*$ wohldefiniert. Sei $v \in V$, dann gilt

$$(T^*g)(v) = g(Tv) = (f \circ \Phi)(Tv) = f(\Phi(Tv)) = f(v)$$

und da $v \in V$ beliebig war, ist $T^*g = f$. Da $f \in V^*$ beliebig war, ist T^* surjektiv.

5. Betrachten Sie die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 10 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R}).$$

- a) (8 Punkte) Bestimmen Sie eine LR-Zerlegung von A .
- b) (7 Punkte) Benützen Sie die LR-Zerlegung, um das lineare Gleichungssystem

$$Av = \begin{pmatrix} 3 \\ 18 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad (v \in \mathbb{R}^3)$$

zu lösen.

Sollten Sie die LR-Zerlegung von A nicht gefunden haben, lösen Sie das Gleichungssystem

$$Bv = \begin{pmatrix} 3 \\ 18 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Bitte wenden!

für die Matrix B unter Verwendung der LR-Zerlegung

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 5 & 1 & 0 \\ 2 & 7 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 0 & 6 & 4 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}.$$

Lösung:

a) Wir wenden elementare Zeilenumformungen an:

$$A \xrightarrow[\substack{Z_2-2Z_1 \\ Z_3-Z_1}]{Z_2-2Z_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & -2 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_3+\frac{1}{3}Z_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

und folglich ist

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ -\frac{5}{3} & \frac{1}{3} & 1 \end{pmatrix} A,$$

beziehungsweise

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -\frac{1}{3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

b) Es gilt

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 18 \\ -1 \end{pmatrix} \iff \begin{pmatrix} x + 2y + z \\ 6y \\ -z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ -\frac{5}{3} & \frac{1}{3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 18 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 12 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Insbesondere gilt also $-z = 0$, $6y = 12$ und $x = 3 - 2y = -1$.

Für das alternative Beispiel berechnet man

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 5 & 1 & 0 \\ 2 & 7 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -5 & 1 & 0 \\ 33 & -7 & 1 \end{pmatrix},$$

und somit müssen wir das folgende Gleichungssystem lösen:

$$\begin{pmatrix} x + 3y + 5z \\ 6y + 4z \\ -2z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 0 & 6 & 4 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -5 & 1 & 0 \\ 33 & -7 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 18 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ -28 \end{pmatrix}.$$

Rückwärts einsetzen liefert $z = 14$, $y = -\frac{53}{6}$ und $x = -\frac{81}{2}$.

6. a) (4 Punkte) Geben Sie die Definition der Determinanten aus der Vorlesung wieder.

Siehe nächstes Blatt!

b) (6 Punkte) Zeigen Sie, dass für alle $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K}), B \in M_{n \times m}(\mathbb{K})$ gilt:

$$\det(I_m + AB) = \det(I_n + BA).$$

Hinweis: Für $M \in M_{n \times n}(\mathbb{K}), N \in M_{m \times m}(\mathbb{K}), U \in M_{n \times m}(\mathbb{K}), V \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ gilt:

$$\det \begin{pmatrix} M & U \\ 0 & N \end{pmatrix} = \det(M) \det(N) = \det \begin{pmatrix} M & 0 \\ V & N \end{pmatrix}.$$

Sie können diese Aussage ohne Beweis verwenden.

c) (5 Punkte) Sei nun $\mathbb{K} = \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ der Körper mit p Elementen. Zeigen Sie, dass die Matrix

$$A_n = \begin{pmatrix} 2 & 1 & \cdots & 1 & 1 \\ 1 & 2 & & 1 & 1 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ 1 & 1 & & 2 & 1 \\ 1 & 1 & \cdots & 1 & 2 \end{pmatrix} \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$$

genau dann invertierbar ist, wenn $n + 1$ nicht durch p teilbar ist.

Hinweis: Verwenden Sie Teilaufgabe b).

Lösung:

a) Die Determinante auf $M_{n \times n}(\mathbb{K})$ ist eine bzw. die eindeutige (in den Spalten) multilineare, alternierende Abbildung $\det : M_{n \times n}(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K}$, sodass $\det(I_n) = 1$.

b) Man bemerkt

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} I_m & -A \\ B & I_n \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} I_m & -A \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m + AB & 0 \\ B & I_n \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} I_m & -A \\ B & I_n \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ B & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m & -A \\ 0 & I_n + BA \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Insbesondere ist also

$$\begin{aligned} \det(I_m + AB) &= \det \begin{pmatrix} I_m & -A \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} I_m + AB & 0 \\ B & I_n \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ B & I_n \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} I_m & -A \\ 0 & I_n + BA \end{pmatrix} \\ &= \det(I_n + BA) \end{aligned}$$

c) Es ist $A_n = I_n + vv^T$, wobei $v \in \mathbb{K}^n$ der Spaltenvektor ist, dessen Einträge alle gleich 1 sind. Insbesondere gilt nach Teilaufgabe b), dass

$$\det(A_n) = \det(1 + v^T v) = \det(1 + n) = 1 + n$$

und da \mathbb{K} ein Körper ist, ist also $\det(A_n) \neq 0 \iff 1 + n \neq 0 \pmod{p}$, was genau dann der Fall ist, wenn $p \nmid n + 1$.