

**Proposition.** Je zwei ähnliche Matrizen mit Einträgen in  $\mathbb{K}$  haben dasselbe charakteristische Polynom.

**Definition.** Sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum, seien  $T \in \text{End}(V)$  und  $\lambda_j$  ein Eigenwert von  $T$ . Setze

$$E_{\lambda_j} := \{u \in V \mid T(u) = \lambda_j u\} = \text{Ker}(T - \lambda_j I_V).$$

Wir nennen  $E_{\lambda_j}$  den Eigenraum von  $T$  zum Eigenwert  $\lambda_j$  und  $\dim(E_{\lambda_j})$  die geometrische Multiplizität von  $\lambda_j$ .

**Theorem.** Sei  $V$  ein endlichdimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum. Sei  $T \in \text{End}(V)$ , sodass  $\text{char}_T(X)$  über  $\mathbb{K}$  in Linearfaktoren zerfällt. Seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{K}$  die paarweise verschiedenen Eigenwerte von  $T$ . Dann gilt:

- 1)  $T$  ist diagonalisierbar  $\Leftrightarrow$  für alle  $1 \leq j \leq k$  gilt  $m_j = \dim(E_{\lambda_j}) \Leftrightarrow V = \bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}$ .
- 2) Wenn  $T$  diagonalisierbar ist und für jedes  $1 \leq i \leq k$  die Menge  $S_i \subset E_{\lambda_i}$  eine Basis von  $E_{\lambda_i}$  ist, dann ist  $S := S_1 \cup \dots \cup S_k$  eine Basis von  $V$  bestehend aus Eigenvektoren von  $T$ .

**Theorem.** Sei  $V$  ein endlichdimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und sei  $T \in \text{End}(V)$ . Wenn  $W \subset V$  ein  $T$ -invarianter Unterraum ist, so teilt das Polynom  $\text{char}_{T|_W}(X)$  das Polynom  $\text{char}_T(X)$  in  $\mathbb{K}[X]$ .

**Theorem.** Sei  $V$  ein endlichdimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und sei  $T \in \text{End}(V)$ . Sei  $u \in V \setminus \{0\}$  und  $W := \text{span}(\{T^l(u) \mid l \in \mathbb{N} \cup \{0\}\})$ . Sei  $k := \dim W$ . Dann gelten

- i)  $k \geq 0$  und  $\{T^l(u) \mid 0 \leq l < k\}$  ist eine Basis von  $W$ .
- ii) Seien  $a_0, \dots, a_{k-1} \in \mathbb{K}$ , sodass  $T^k(u) = -a_0 u - \dots - a_{k-1} T^{k-1}(u)$ , dann ist

$$\text{char}_{T|_W}(X) = (-1)^k (a_0 + a_1 X + \dots + a_{k-1} X^{k-1} + X^k).$$

**Theorem.** Sei  $V$  ein endlichdimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und sei  $T \in \text{End}(V)$  mit charakteristischem Polynom  $\text{char}_T(X)$ . Dann gilt  $\text{char}_T(T) = 0$  in  $\text{End}(V)$ .

**Definition.** Sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum. Eine Abbildung  $T \in \text{End}(V)$  heisst

- i) Involution, falls  $T \circ T = I_V$ .
- ii) Projektion, falls  $T \circ T = T$ .
- iii) nilpotent, falls ein  $k \in \mathbb{N}$  existiert, sodass  $T^k = 0$ .

**Proposition.** Sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum, in welchem  $2 \neq 0$  ist. Sei  $T \in \text{End}(V)$  eine Involution. Dann sind alle Eigenwerte von  $T$  in  $\{\pm 1\}$  und  $V = E_1 \oplus E_{-1}$ . Insbesondere ist  $T$  diagonalisierbar.

**Proposition.** Sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum, sei  $P \in \text{End}(V)$  eine Projektion. Dann gelten

- i) Die Eigenwerte von  $P$  liegen in  $\{0, 1\}$  und  $V = \text{Ker}(P) \oplus E_1$ . Insbesondere ist  $P$  diagonalisierbar und  $E_1 = \text{Im}(P)$ .
- ii) Sei  $P^\perp := I_V - P$ , dann ist  $P^\perp \circ P^\perp = P^\perp$ . Es ist  $\text{Ker}(P^\perp) = \text{Im}(P)$  und  $\text{Im}(P^\perp) = \text{Ker}(P)$ .

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein Euklidischer Vektorraum, dann gelten für alle  $u, v \in V$  und  $\lambda \in \mathbb{R}$ :

- i)  $\|\lambda u\| = |\lambda| \|u\|$ ,
- ii)  $\|u\| \geq 0$  und  $\|u\| = 0 \Leftrightarrow u = 0$ ,
- iii) (Cauchy-Schwarz Ungleichung)  $|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \|v\|$  und
- iv) (Dreiecksungleichung)  $\|u + v\| \leq \|u\| + \|v\|$ .

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein Euklidischer Vektorraum, und sei  $S = (v_1, \dots, v_k)$  eine geordnete, orthogonale Teilmenge von  $V$  und sei  $0 \notin S$ . Falls  $w = \sum_{i=1}^k a_i v_i$  für Skalare  $a_i \in \mathbb{R}$ , dann gilt

$$a_i = \frac{\langle w, v_i \rangle}{\|v_i\|^2} \quad (1 \leq i \leq k).$$

**Theorem.** Sei  $V$  ein Euklidischer Vektorraum und  $S = (v_1, \dots, v_n)$  eine geordnete, linear unabhängige Teilmenge von  $V$ . Definiere

$$w_1 = v_1 \quad \text{und} \quad w_k = v_k - \sum_{j=1}^{k-1} \frac{\langle v_k, w_j \rangle}{\|w_j\|^2} w_j \quad (2 \leq k \leq n).$$

Dann ist  $\tilde{S} = (w_1, \dots, w_n)$  eine geordnete orthogonale Teilmenge von  $V$ , deren Elemente alle von 0 verschieden sind, und die  $\text{span}(S) = \text{span}(\tilde{S})$  erfüllt.

**Korollar.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum, sei  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  eine ONB von  $V$  und sei  $T \in \text{End}(V)$ . Sei  $A = [T]_{\mathcal{B}}$ , dann gilt  $A_{ij} = \langle T(v_j), v_i \rangle$ , ( $1 \leq i, j \leq \dim V$ ).

**Korollar.** Sei  $(v_1, \dots, v_k)$  eine geordnete orthonormale Teilmenge eines Euklidischen Vektorraums  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ . Seien  $W = \text{span}(\{v_1, \dots, v_k\}) \subset V$  und  $y \in V$ . Der Vektor  $\tilde{y} = \sum_{i=1}^k \langle y, v_i \rangle v_i$  ist das eindeutige Element in  $W$  mit den Eigenschaften

- i)  $y - \tilde{y} \in W^\perp$ ,
- ii)  $\forall w \in W : \|y - \tilde{y}\| \leq \|y - w\|$ .

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum. Dann ist die Abbildung  $\Phi : V \rightarrow V^*$ ,  $v \mapsto \Phi_v$  mit  $\Phi_v(u) = \langle u, v \rangle$  für alle  $u \in V$  ein Isomorphismus mit Inverse  $\Phi^{-1} : V^* \rightarrow V$  gegeben wie folgt: Sei  $f \in V^*$ , dann ist  $\Phi^{-1}(f) \in V$  der eindeutig bestimmte Vektor in  $V$ , der für alle  $u \in V$  die Gleichung  $\langle u, \Phi^{-1}(f) \rangle = f(u)$  erfüllt.

**Theorem.** Seien  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle_V)$  und  $(W, \langle \cdot, \cdot \rangle_W)$  endlichdimensionale Euklidische Vektorräume. Seien  $\mathcal{B}, \mathcal{C}$  geordnete orthonormale Basen von  $V$  bzw. von  $W$  und sei  $T \in \text{Hom}(V, W)$ . Dann gilt

$$[T^*]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}} = ([T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}})^T.$$

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum und sei  $T \in \text{End}(V)$  selbstadjungiert. Dann existiert eine geordnete Orthonormalbasis von  $V$ , deren Elemente alle Eigenvektoren von  $T$  sind.

**Theorem.** Sei  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$  symmetrisch, dann existiert eine orthogonale Matrix  $Q \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ , sodass

$$D = Q^{-1}AQ = Q^T A Q$$

eine Diagonalmatrix ist.

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum. Sei  $T \in \text{End}(V)$ . Folgende sind äquivalent:

- i)  $\forall u, v \in V : \langle Tu, Tv \rangle = \langle u, v \rangle$ .
- ii)  $TT^* = T^*T = I_V$ .
- iii) Sei  $\mathcal{B}$  eine ONB von  $V$ , dann ist  $T(\mathcal{B})$  eine ONB von  $V$ .
- iv) Es existiert eine ONB  $\mathcal{B}$  von  $V$ , sodass  $T(\mathcal{B})$  eine ONB von  $V$  ist.
- v)  $T$  ist eine Isometrie, d.h.  $\forall u, v \in V : \|Tu - Tv\| = \|u - v\|$ .

**Korollar.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum, sei  $T \in \text{End}(V)$ . Folgende sind äquivalent:

- i)  $V$  besitzt eine ONB bestehend aus Eigenvektoren von  $T$  zu Eigenwerten, deren Absolutbetrag allesamt gleich 1 ist.
- ii)  $T$  ist selbstadjungiert und orthogonal.

**Definition.** Sei  $V$  ein endlichdimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum, und sei  $\beta \in \text{BF}(V)$ . Die Darstellungsmatrix von  $\beta$  bezüglich einer geordneten Basis  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  von  $V$  ist die Matrix  $A = [\beta]_{\mathcal{B}} \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$  gegeben durch

$$A_{ij} = \beta(v_i, v_j) \quad (1 \leq i, j \leq n).$$

**Theorem.** Sei  $V$  ein endlichdimensionaler Vektorraum mit geordneten Basen  $\mathcal{B}$  und  $\tilde{\mathcal{B}}$ , sei  $Q$  die Basiswechselmatrix von  $\tilde{\mathcal{B}}$ - zu  $\mathcal{B}$ -Koordinaten und sei  $\beta \in \text{BF}(V)$ . Dann gilt

$$[\beta]_{\tilde{\mathcal{B}}} = Q^T [\beta]_{\mathcal{B}} Q.$$

Insbesondere sind  $[\beta]_{\tilde{\mathcal{B}}}$  und  $[\beta]_{\mathcal{B}}$  kongruent.

**Theorem.** Sei  $V$  ein endlichdimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum und sei  $2 \neq 0$  in  $\mathbb{K}$ . Dann ist jede symmetrische Bilinearform auf  $V$  diagonalisierbar.

**Theorem.** Sei  $\mathbb{K}$  ein Körper in welchem  $2 \neq 0$  gilt. Sei  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$  symmetrisch. Dann ist  $A$  kongruent zu einer Diagonalmatrix.

**Definition.** Sei  $n \in \mathbb{N}$  und sei  $\mathbb{K}$  ein Körper. Eine Abbildung  $\mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$  ist eine quadratische Form (über  $\mathbb{K}$ ) in  $n$  Variablen, wenn eine symmetrische Matrix  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$  existiert, sodass

$$Q(v) = v^T A v \quad (v \in \mathbb{K}^n).$$

**Theorem.** Sei  $Q$  eine quadratische Form auf  $\mathbb{R}^n$ . So gilt:

- i) Es existiert eine ONB  $\mathcal{B} = (w_1, \dots, w_n)$  von  $\mathbb{R}^n$  für das standard innere Produkt, es gibt  $p, q \in \mathbb{N} \cup \{0\}$  sowie  $\lambda_1, \dots, \lambda_{p+q} > 0$ , sodass  $p + q \leq n$  und

$$Q(v) = \lambda_1 a_1^2 + \dots + \lambda_p a_p^2 - \lambda_{p+1} a_{p+1}^2 - \dots - \lambda_{p+q} a_{p+q}^2$$

für alle  $v \in \mathbb{R}^n$  gelten, wobei  $v = a_1 w_1 + \dots + a_n w_n$ .

- ii) Es existiert eine orthogonale Basis  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  von  $\mathbb{R}^n$  für das standard innere Produkt, es gibt  $p, q \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ , sodass  $p + q \leq n$  und

$$Q(v) = \tilde{a}_1^2 + \dots + \tilde{a}_p^2 - \tilde{a}_{p+1}^2 - \dots - \tilde{a}_{p+q}^2$$

für alle  $v \in \mathbb{R}^n$  gelten, wobei  $v = \tilde{a}_1 v_1 + \dots + \tilde{a}_n v_n$ .

Falls  $p + q = n$ , dann heisst das Tupel  $(p, q)$  Typus von  $Q$ .

**Theorem.** Sei  $\beta$  eine symmetrische Bilinearform auf einem reellen, endlichdimensionalen Vektorraum  $V$ , so ist die Anzahl der positiven und der negativen Einträge in irgendeiner Diagonalmatrixdarstellung invariant.

**Korollar.** Zwei symmetrische, reelle Matrizen  $A, B \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$  sind genau dann kongruent, wenn  $\sigma(A) = \sigma(B)$  gilt.

**Theorem.** Für jede Matrix  $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$  mit  $r = \text{Rang}(A)$  existieren Matrizen  $Q \in O(n)$ ,  $R \in O(m)$  sowie eine Matrix  $D \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$  der Form

$$D = \begin{pmatrix} \sigma_1 & & 0 & 0 \\ & \ddots & & \vdots \\ 0 & \cdots & \sigma_r & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

mit  $\sigma_1 \geq \dots \geq \sigma_r > 0$ , sodass  $A = RDQ^T$  gilt.

**Definition.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum, sei  $T \in \text{End}(V)$ .  $T$  ist eine Rotation, falls entweder  $T = I_V$  oder falls ein 2-dimensionaler Unterraum  $W \subset V$  mit einer ONB  $(v_1, v_2)$  von  $W$  sowie ein  $\theta \in \mathbb{R}$  existieren, sodass

$$\begin{aligned} T(v_1) &= \cos \theta v_1 + \sin \theta v_2 \\ T(v_2) &= -\sin \theta v_1 + \cos \theta v_2 \end{aligned}$$

und  $T(v) = v$  für alle  $v \in W^\perp$  gelten.  $T$  ist eine Rotation um  $W^\perp$ , bzw.  $W^\perp$  ist die Rotationsachse von  $T$ .

**Definition.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum, sei  $T \in \text{End}(V)$ .  $T$  ist eine Reflexion, falls ein 1-dimensionaler Unterraum  $W \subset V$  existiert, sodass  $T(w) = -w$  für alle  $w \in W$  und  $T(v) = v$  für alle  $v \in W^\perp$  gelten.  $T$  ist eine Reflexion von  $V$  in  $W$ .

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum, sei  $T \in \text{End}(V)$  und seien  $W_1, \dots, W_m$  paarweise orthogonale,  $T$ -invariante Unterräume von  $V$  der Dimensionen 1 oder 2. sodass  $V = W_1 \oplus \dots \oplus W_m$ .

- i) Die Anzahl der Unterräume  $W_i$  für welche  $T|_{W_i}$  eine Rotation bzw. eine Reflexion ist, ist gerade oder ungerade abhängig davon, ob  $\det T = 1$  oder  $\det T = -1$ .
- ii) Es ist immer möglich  $V$  so zu zerlegen, dass die Anzahl der  $W_i$  für welche  $T|_{W_i}$  eine Reflexion ist, gleich 1 oder 0 ist und zudem, falls  $T_{W_i}$  eine Reflexion ist,  $\dim W_i = 1$  gilt.

**Korollar.** Seien  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum,  $T \in \text{End}(V)$  orthogonal. Es existieren  $T_1, \dots, T_m \in \text{End}(V)$  orthogonal, sodass gelten:

- i) Für alle  $1 \leq i \leq m$  ist  $T_i$  ist entweder eine Reflexion oder eine Rotation.
- ii) Es existiert maximal ein  $i$ , sodass  $T_i$  eine Reflexion ist.
- iii) Für alle  $1 \leq i, j \leq m$  gilt  $T_i T_j = T_j T_i$ .
- iv)  $T = T_1 \cdots T_m$ .
- v) Es ist

$$\det(T) = \begin{cases} 1 & \text{falls } T_i \text{ eine Rotation ist für alle } 1 \leq i \leq m \\ -1 & \text{sonst} \end{cases}$$

**Theorem.** Sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum,  $T \in \text{End}(V)$ ,  $\lambda \in \mathbb{K}$  ein Eigenwert von  $T$ . Dann gelten

- i)  $K_\lambda \subset V$  ist ein  $T$ -invarianter Unterraum und  $E_\lambda \subset K_\lambda$ .
- ii) Für alle  $\mu \neq \lambda$  ist  $(T - \mu I_V)|_{K_\lambda}$  injektiv.

**Theorem.** Sei  $V$  ein endlichdimensionaler  $\mathbb{K}$ -Vektorraum, sei  $T \in \text{End}(V)$  und  $\text{char}_T(X)$  zerfalle in Linearfaktoren. Seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  die paarweise verschiedenen Eigenwerte von  $T$  mit algebraischen Multiplizitäten  $m_1, \dots, m_k$ . Seien  $\mathcal{B}_i$  Basen von  $K_{\lambda_i}$ , so gelten

- i)  $\mathcal{B}_i \cap \mathcal{B}_j = \emptyset$  wenn  $i \neq j$ ,
- ii)  $\mathcal{B} = \mathcal{B}_1 \cup \dots \cup \mathcal{B}_k$  ist eine Basis von  $V$ ,
- iii)  $\dim K_{\lambda_i} = m_i$  für alle  $1 \leq i \leq k$ .

**Definition.** Sei  $V$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum, sei  $T \in \text{End}(V)$  und sei  $v \in V \setminus \{0\}$  ein Hauptvektor zum Eigenwert  $\lambda$ . Sei  $p \in \mathbb{N}$  minimal mit der Eigenschaft  $(T - \lambda I_V)^p(v) = 0$ . Die geordnete Menge

$$((T - \lambda I_V)^{p-1}(v), \dots, (T - \lambda I_V)(v), v)$$

heißt Zyklus des Hauptvektors  $v$  von  $T$  zum Eigenwert  $\lambda$ . Dieser Zyklus hat Länge  $p$ .

**Korollar.** Sei  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$ , dann ist  $\exp(A) \in \text{Gl}_n(\mathbb{C})$  und  $\det(\exp(A)) = \exp(\text{tr}(A))$ .

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein unitärer Vektorraum. Dann gelten

- (Cauchy-Schwarz Ungleichung) Für alle  $v, w \in V$  ist  $|\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \|w\|$  und Gleichheit gilt genau dann, wenn  $v$  und  $w$  linear abhängig sind.
- Die Abbildung  $v \mapsto \|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle}$  ist eine Norm auf  $V$ .
- Seien  $v, w \in V$ , dann ist  $\|v + w\| = \|v\| + \|w\|$  genau dann, wenn  $v = \lambda w$  für ein  $\lambda \in [0, \infty)$ .

**Proposition.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein unitärer Vektorraum mit einer ONB  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ , dann ist

$$v = \sum_{i=1}^n \langle v_i, v \rangle v_i \quad (v \in V).$$

**Proposition.** Seien  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle_V)$ ,  $(W, \langle \cdot, \cdot \rangle_W)$  unitäre Vektorräume. Seien  $T \in \text{Hom}(V, W)$ .

- Wenn  $T^*$  existiert, dann existiert auch  $(T^*)^*$  und es gilt  $(T^*)^* = T$ .
- Falls  $T^*$  existiert und  $\dim V < \infty$ , dann gilt für jede ONB  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  von  $V$ , dass

$$T^*(w) = \sum_{i=1}^n \langle T(v_i), w \rangle_W v_i \quad (w \in W).$$

- Seien  $V, W$  endlichdimensional und seien  $\mathcal{B}, \tilde{\mathcal{B}}$  ONB von  $V, W$ . Dann ist

$$[T^*]_{\tilde{\mathcal{B}}}^{\mathcal{B}} = ([T]_{\mathcal{B}}^{\tilde{\mathcal{B}}})^*.$$

- Sei  $A \in M_{m \times n}(\mathbb{C})$ , dann ist  $(L_A)^* = L_{A^*}$ .

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein unitärer Vektorraum und sei  $T$  selbstadjungiert.

- i) Alle Eigenwerte von  $T$  sind reell.
- ii) Falls  $\dim V < \infty$ , dann existiert eine ONB von  $V$  bestehend aus Eigenvektoren von  $T$ . Insbesondere ist  $T$  diagonalisierbar.

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer oder unitärer Vektorraum. Sei  $T \in \text{End}(V)$ . Wenn  $\text{char}_T(X)$  in Linearfaktoren zerfällt, dann existiert eine ONB  $\mathcal{B}$  von  $V$ , sodass  $[T]_{\mathcal{B}}$  eine obere Dreiecksmatrix ist.

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler Euklidischer oder unitärer Vektorraum. Sei  $T \in \text{End}(V)$  normal.

- i)  $\|T(v)\| = \|T^*(v)\|$  für alle  $v \in V$ .
- ii)  $T - cI_V$  ist normal für alle  $c \in \mathbb{K}$ .
- iii)  $T(v) = \lambda v \Rightarrow T^*(v) = \bar{\lambda}v$ .
- iv) Seien  $\lambda_1, \lambda_2$  verschiedene Eigenwerte von  $T$  mit Eigenvektoren  $v_1, v_2$ . Dann gilt  $v_1 \perp v_2$ .

**Theorem.** Seien  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler unitärer Vektorraum und sei  $T \in \text{End}(V)$ .  $T$  ist genau dann normal, wenn eine ONB  $\mathcal{B}$  von  $V$  bestehend aus Eigenvektoren von  $T$  existiert.

**Theorem.** Sei  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein endlichdimensionaler unitärer Vektorraum, sei  $T \in \text{End}(V)$  unitär, so gelten:

- i) Alle Eigenwerte von  $T$  haben Betrag 1.
- ii)  $T$  ist diagonalisierbar.