

ETHZ, D-MATH
Probepfung
Numerische Methoden D-PHYS, FS 2016
Dr. V. Gradinaru
08.04.2016

Prüfungsdauer: 90 Minuten

Maximal erreichbare Punktzahl: 21

1 (11 Punkte) Integration auf dem Torus

Sei $\mathcal{T} \subset \mathbb{R}^3$ der dreidimensionale Torus, der entsteht, wenn man einen Kreis mit Radius r_0 mit Abstand $R_0 > r_0$ um die z -Achse rotieren lässt. Der innere bzw. der äussere Radius beträgt also $R_0 - r_0$ bzw. $R_0 + r_0$. Wir betrachten die Funktion:

$$f(x, y, z) := \begin{cases} 1 + \cos\left(\pi \frac{r^2}{r_0^2}\right), & r < r_0 \\ 0, & r \geq r_0, \end{cases}$$

wobei $r := \sqrt{(\sqrt{x^2 + y^2} - R_0)^2 + z^2}$.

(i) (3 punkte) Berechnen Sie das Integral $\int_{\mathcal{T}} f(x, y, z) dx dy dz$ analytisch.

Hinweis: $\mathcal{T} = \underline{T}([0, r_0] \times [0, 2\pi] \times [0, 2\pi])$ mit

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \underline{T}(r, \phi, t) = \begin{pmatrix} (R_0 + r \cos \phi) \cos t \\ (R_0 + r \cos \phi) \sin t \\ r \sin \phi \end{pmatrix}.$$

- (ii) (5 punkte) Implementieren Sie eine Python-Funktion `mcquad(k)`, die das Integral und $\tilde{\sigma}_N$ numerisch mit der Monte-Carlo-Methode mit $N = 10^k$ Zufallszahlen berechnet. Nehmen Sie $R_0 = 0.6$, $r_0 = 0.3$.
- (iii) (1 punkt) Verwenden Sie `mcquad(k)` mit $k = 1, 2, 3, 4, 5, 6$ und berechnen Sie den absoluten und relativen Fehler der Approximationen.
- (iv) (2 punkte) Bestimmen Sie das Konfidenzintervall für $M = 100$ experimenten mit 10^3 Zufallszahlen.

Bitte wenden!

2 (10 Punkte) Gebremste Präzession einer Magnetnadel

Die Präzession einer Magnetnadel in Gegenwart von Reibung wird vom Anfangswertproblem für die Position der Nadelspitze $\underline{y}(t) \in \mathbb{R}^3$ beschrieben:

$$\begin{aligned}\dot{\underline{y}} &= \underline{f}(\underline{y}) := \underline{a} \times \underline{y} + c \underline{y} \times (\underline{a} \times \underline{y}) \\ \underline{y}(0) &= \frac{1}{\sqrt{3}}[1, 1, 1]^T\end{aligned}$$

mit $c > 0$ und $\underline{a} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$. Das andere Ende sei im Ursprung fixiert.

- (i) (1 punkt) Zeigen Sie, dass die euklidische Norm der Lösung $\underline{y}(t)$ erhalten bleibt.
Hinweis: Es gilt $(\underline{x} \times \underline{y}) \perp \underline{x}, \forall \underline{x}, \underline{y} \in \mathbb{R}^3$.
- (ii) (1 punkt) Schreiben Sie die Definition der impliziten Mittelpunktsregel für eine autonome Differentialgleichung hin und formulieren Sie dann dieses Verfahren für das gegebene Anfangswertproblem.
- (iii) (1 punkt) Implementieren Sie die implizite Mittelpunktsregel (benutzen Sie `fsolve`).
- (iv) (3 punkte) Die *linear-implizite Mittelpunktsregel* kann durch Linearisierung der impliziten Mittelpunktsregel um den aktuellen Lösungswert \underline{y}_t erhalten werden. Leiten Sie die definierende Gleichung der linear-impliziten Mittelpunktsregel für eine allgemeine autonome Differentialgleichung $\dot{\underline{y}}(t) = \underline{g}(\underline{y})$ mit glattem $\underline{g} : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N$ her.
Hinweis: In der Taylor-Entwicklung ist die erste Ableitung die Jacobi Matrix \mathbf{J}_g , so dass der Linearisierung von g ist
$$\underline{g}(\underline{x}) \simeq \underline{g}(\underline{a}) + \mathbf{J}_g(\underline{a})(\underline{x} - \underline{a}).$$
- (v) (2 punkte) Implementieren Sie die linear-implizite Mittelpunktsregel. Die rechte Seite \underline{f} und Jacobi Matrix \mathbf{J}_f sind im Template gegeben.
Hinweis: Zur Lösung einer Lineargleichung `solve` verwenden.
- (vi) (1 punkt) Lösen Sie das Anfangswertproblem für die Parameter $\underline{a} = [1, 0, 0]^T$ und $c = 1$ mit beiden Verfahren. Plotten Sie jeweils die drei Komponenten $x(t), y(t), z(t)$ gegen die Zeit.
- (vii) (1 punkt) Plotten Sie die euklidische Norm beider numerischen Lösungen. Bleiben die Normen erhalten?