

1. Klicken Sie die *falsche* Aussage an.

- (a) Der Operator  $\operatorname{div}(\cdot)$  ordnet einem Vektorfeld  $\vec{v}$  ein Skalarfeld  $\operatorname{div} \vec{v}$  zu.
- ✓ (b)  $\operatorname{div} \vec{v} = \left( \frac{\partial v_1}{\partial x}, \frac{\partial v_2}{\partial y}, \frac{\partial v_3}{\partial z} \right)$
- (c)  $\operatorname{div} \vec{v}$  des Coulombfeldes  $\vec{v}$  ist Null.
- (d) Der Operator  $\operatorname{grad}(\cdot)$  ordnet einem Skalarfeld  $f$  ein Vektorfeld  $\operatorname{grad} f$  zu.
- (e)  $\operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{v}$  ist eine zulässige Bildung.

Die Divergenz eines Vektorfelds  $\vec{v}(x, y, z)$  ist definiert durch

$$\operatorname{div} \vec{v} = \frac{\partial v_1}{\partial x} + \frac{\partial v_2}{\partial y} + \frac{\partial v_3}{\partial z}.$$

Alles andere stimmt.

2. Gegeben ist das Vektorfeld

$$\vec{v}: (x, y, z) \mapsto (xz^\alpha r, yz^\beta r, z^2 r^3) \quad \text{mit} \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

Für welche Konstanten  $\alpha$  und  $\beta$  ist  $\operatorname{rot} \vec{v} = \vec{0}$ ?

- (a)  $\alpha = 0$  und  $\beta = 0$ .
- (b)  $\alpha = 1$  und  $\beta = 3$ .
- (c)  $\alpha = 3$  und  $\beta = 2$ .
- ✓ (d)  $\alpha = 3$  und  $\beta = 3$ .

Wir verwenden  $\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x}{r}$ ,  $\frac{\partial r}{\partial y} = \frac{y}{r}$ ,  $\frac{\partial r}{\partial z} = 0$ .

$$\operatorname{rot} \vec{v} = \begin{pmatrix} \partial/\partial y \\ \partial/\partial z \\ \partial/\partial x \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} xz^\alpha r \\ yz^\beta r \\ z^2 r^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3yz^2 r - \beta yz^{\beta-1} r \\ \alpha xz^{\alpha-1} r - 3xz^2 r \\ xyz^\beta r^{-1} - xyz^\alpha r^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff \alpha = \beta = 3.$$

Somit ist (d) die richtige Antwort.

3. Klicken Sie die *falschen* Aussagen an.

✓ (a)  $\operatorname{div} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

(b)  $\operatorname{grad}(x + y + z) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

✓ (c)  $\operatorname{rot}(\operatorname{grad}(x + y + z)) = 0$

(d)  $\operatorname{rot} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

(e)  $\operatorname{div} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 3$

Die Divergenz ist immer ein Skalar, da

$$\operatorname{div} \vec{v} = \frac{\partial v_1}{\partial x} + \frac{\partial v_2}{\partial y} + \frac{\partial v_3}{\partial z}.$$

Ausserdem ist  $\operatorname{rot}(\operatorname{grad}(x + y + z)) = \vec{0}$ .

**Siehe nächstes Blatt!**

4. Ein Vektorfeld  $\vec{v}$  heisst quellenfrei wenn  $\text{div } \vec{v} = 0$  und wirbelfrei wenn  $\text{rot } \vec{v} = \vec{0}$  gilt. Klicken Sie die richtige Aussage an.

- (a) Quellenfreie Vektorfelder sind auch wirbelfrei.
- (b) Vektorfelder der Form  $\vec{v} = \text{grad } f$  sind quellenfrei.
- ✓ (c) Vektorfelder der Form  $\vec{v} = \text{rot } \vec{w}$  sind quellenfrei.
- (d) Vektorfelder der Form  $\vec{v} = \text{rot } \vec{w}$  sind wirbelfrei.

Die Aussage (c) ist richtig, da  $\text{div rot } \vec{w} = 0$ .

Die Aussage (a) ist falsch, da beispielsweise das Vektorfeld  $\vec{v}(x, y, z) = (-y, x, 0)$  quellenfrei aber nicht wirbelfrei ist:

$$\text{div } \vec{v} = 0, \quad \text{rot } \vec{v} = (0, 0, 2).$$

Die Aussage (b) ist falsch, da

$$\text{div grad } f = \Delta f$$

nicht immer Null ist.

Die Aussage (d) ist falsch, da für  $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$  der Term

$$\text{rot rot } \vec{w} = \text{grad div } \vec{w} - (\Delta w_1, \Delta w_2, \Delta w_3)$$

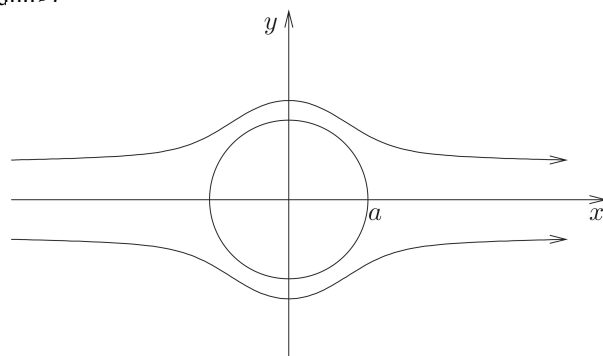
nicht immer gleich Null ist.

5. Es seien  $a$  und  $c$  Konstanten. Das Vektorfeld

$$\vec{v}(x, y, z) = c \left( 1 - a^2 \frac{x^2 - y^2}{(x^2 + y^2)^2}, -a^2 \frac{2xy}{(x^2 + y^2)^2}, 0 \right)$$

beschreibt die Strömung einer idealen Flüssigkeit um einen Zylinder vom Radius  $a$ , dessen Achse mit der  $z$ -Achse zusammenfällt (siehe dazu die Abbildung)

- a) Zeigen Sie, dass  $\text{div } \vec{v} = 0$  und
- b) dass  $\text{rot } \vec{v} = \vec{0}$  gilt,
- c) dass an der Oberfläche des Zylinders die Strömung tangential verläuft und
- d) dass in grosser Entfernung vom Zylinder das Vektorfeld nahezu homogen ist.
- e) Bestimmen Sie weiters die Punkte maximaler und minimaler Geschwindigkeit auf der Zylinderoberfläche.



**Lösung:**

**Bitte wenden!**

a) Es gilt

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \vec{v} &= c \left( -a^2 \frac{2x(x^2 + y^2) - (x^2 - y^2)4x}{(x^2 + y^2)^3} - a^2 \frac{2x(x^2 + y^2) - 2xy4y}{(x^2 + y^2)^3} \right) \\ &= -ca^2 \left( \frac{2x^3 + 2xy^2 - 4x^3 + 4xy^2 + 2x^3 + 2xy^2 - 8xy^2}{(x^2 + y^2)^3} \right) = 0. \end{aligned}$$

b) Klar ist, dass die 1. und 2. Komponente von  $\operatorname{rot} \vec{v}$  verschwinden.

$$\begin{aligned} (\operatorname{rot} \vec{v})_3 &= c \left( -a^2 \frac{2y(x^2 + y^2) - 2xy4x}{(x^2 + y^2)^3} + a^2 \frac{-2y(x^2 + y^2) - (x^2 - y^2)4y}{(x^2 + y^2)^3} \right) \\ &= ca^2 \left( \frac{-2x^2y - 2y^3 + 8x^2y - 2x^2y - 2y^3 - 4x^2y + 4y^3}{(x^2 + y^2)^3} \right) = 0. \end{aligned}$$

c) Es sei  $P = (x_0, y_0, z_0)$  ein Punkt auf der Zylinderoberfläche, d. h.  $x_0^2 + y_0^2 = a^2$ . Der Tangentialvektor  $\vec{T}$  in  $P$  parallel zur  $xy$ -Ebene ist gegeben durch  $\vec{T} = (-y_0, x_0, 0)$ .

$$\vec{v}(x_0, y_0, z_0) = c \left( 1 - a^2 \frac{a^2 - y_0^2 - y_0^2}{a^4}, -a^2 \frac{2x_0y_0}{a^4}, 0 \right) = c \left( \frac{2y_0^2}{a^2}, \frac{-2x_0y_0}{a^2}, 0 \right) = -\frac{2cy_0}{a^2} \cdot \vec{T}$$

Das heisst  $\vec{v} \parallel \vec{T}$ .

d) Es sei  $P = (x, y, z)$  ein Punkt im Abstand  $R$  von der  $z$ -Achse, d. h.  $x^2 + y^2 = R^2$ . Dann gilt

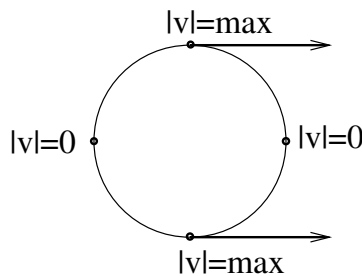
$$\begin{aligned} |x^2 - y^2| \leq x^2 + y^2 \quad \text{und} \quad \frac{a^2(x^2 - y^2)}{(x^2 + y^2)^2} &= \frac{a^2(x^2 - y^2)}{R^4} \rightarrow 0 \quad \text{für} \quad R \rightarrow \infty \\ |2xy| \leq x^2 + y^2 \quad \text{und} \quad \frac{a^2 2xy}{(x^2 + y^2)^2} &= \frac{a^2 2xy}{R^4} \rightarrow 0 \quad \text{für} \quad R \rightarrow \infty \end{aligned}$$

Also strebt  $\vec{v} \rightarrow (c, 0, 0)$  für  $R \rightarrow \infty$ .

e) Aus c) folgt für den Betrag der Geschwindigkeit auf der Zylinderoberfläche

$$|\vec{v}| = \left| -\frac{2c}{a^2} y_0 \right| |\vec{T}| = 2|c| \left| \frac{y_0}{a} \right|.$$

Man sieht sofort, dass  $|\vec{v}|$  auf der  $x$ -Achse minimal und auf der  $y$ -Achse maximal ist.



6. Gegeben ist das zweidimensionale Vektorfeld  $\vec{v}(x, y) = (x^2 - y^2, 2xy)$ . Zeigen Sie, dass die Feldlinien Kreise sind, welche die  $x$ -Achse im Ursprung berühren und bestimmen Sie die Koordinaten der zugehörigen Kreismittelpunkte.

**Siehe nächstes Blatt!**

**Lösung:**  $P = (x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$  mit  $y_0 \neq 0$ . Der Kreis  $K$  durch  $(x_0, y_0)$ , welcher die  $x$ -Achse in  $(0, 0)$  berührt, ist von der Form

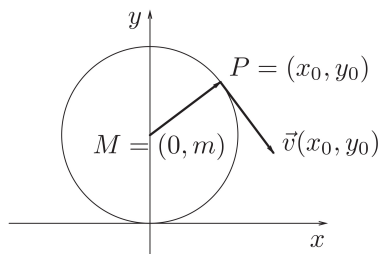
$$K : x^2 + (y - m)^2 = m^2 \quad \text{oder} \quad x^2 + y^2 - 2my = 0.$$

Mit  $(x_0, y_0) \in K$  erhalten wir  $m = \frac{x_0^2 + y_0^2}{2y_0}$ .

Wir müssen nun zeigen, dass  $\overrightarrow{MP} \cdot \vec{v}(x_0, y_0) = 0$  gilt.

$$\overrightarrow{MP} \cdot \vec{v}(x_0, y_0) = (x_0, y_0 - m) \cdot \vec{v}(x_0, y_0) = \left(x_0, \frac{y_0^2 - x_0^2}{2y_0}\right) \cdot (x_0^2 - y_0^2, 2x_0y_0) = 0$$

Bemerkung: Eine weitere Feldlinie ist die  $x$ -Achse.



7. Ein ebenes Vektorfeld  $K(x, y) = (P(x, y), Q(x, y))$  wird *harmonisch* genannt, falls es sowohl divergenzfrei als auch wirbelfrei ist, das heißt, falls  $\operatorname{div} K = P_x + Q_y = 0$  und  $\operatorname{rot} K = Q_x - P_y = 0$  gelten. Ferner bezeichne  $K_\alpha$  das Feld, das entsteht, wenn jeder Feldvektor eines Feldes  $K$  um den Winkel  $\alpha$  gedreht wird.

Das Feld  $K$  sei harmonisch. Zeigen Sie, dass dann auch  $K_\alpha$  harmonisch ist.

*Hinweis:* Ist  $(x, y)$  ein Punkt in der Ebene, so berechnet sich der um den Winkel  $\alpha$  gedrehte Punkt durch

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

**Lösung:** Es sei das Vektorfeld  $K(x, y) = (P, Q)$  harmonisch. Das um den Winkel  $\alpha$  gedrehte Vektorfeld  $K_\alpha$  hat die Komponenten

$$K_\alpha \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} P \\ Q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha \cdot P - \sin \alpha \cdot Q \\ \sin \alpha \cdot P + \cos \alpha \cdot Q \end{pmatrix}.$$

Die Divergenz von  $K_\alpha$  berechnet sich zu

$$\begin{aligned} \operatorname{div} K_\alpha &= \frac{\partial}{\partial x} (\cos \alpha \cdot P - \sin \alpha \cdot Q) + \frac{\partial}{\partial y} (\sin \alpha \cdot P + \cos \alpha \cdot Q) \\ &= \cos \alpha \cdot (P_x + Q_y) - \sin \alpha \cdot (Q_x - P_y) \\ &= 0. \end{aligned}$$

Die letzte Gleichheit gilt, da  $K$  harmonisch ist. Analog berechnet sich die Rotation von  $K_\alpha$  zu

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} K_\alpha &= \frac{\partial}{\partial x} (\sin \alpha \cdot P + \cos \alpha \cdot Q) - \frac{\partial}{\partial y} (\cos \alpha \cdot P - \sin \alpha \cdot Q) \\ &= \cos \alpha \cdot (Q_x - P_y) + \sin \alpha \cdot (P_x + Q_y) \\ &= 0. \end{aligned}$$

Folglich ist das gedrehte Vektorfeld  $K_\alpha$  ebenfalls harmonisch.

**Bitte wenden!**

8. Eine Gerade geht durch den Punkt  $(1, 0, 0)$  und hat den Richtungsvektor  $(0, 1, 1)$ . Lässt man sie um die  $z$ -Achse rotieren, so erzeugt sie eine Fläche (*einschaliges Rotationshyperboloid*).
- Geben Sie eine Parameterdarstellung dieser Fläche an.
  - Bestimmen Sie die Gleichung dieser Fläche.
  - In welchen Punkten der Fläche ist der Normalenvektor parallel zur Richtung des Vektors  $(1, 1, -1)$ ?
  - \* Berechnen Sie den Inhalt des Flächenstückes zwischen den Ebenen  $z = 0$  und  $z = 2$ .

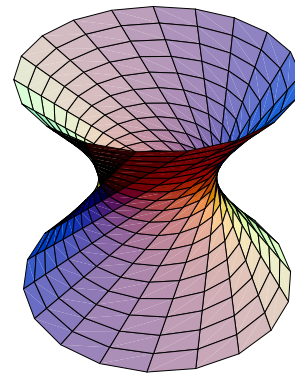
**Lösung:**

- d) Eine Parameterdarstellung der Geraden ist gegeben durch

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ t \\ t \end{pmatrix} \quad -\infty < t < \infty.$$

Als zweiten Parameter für die Flächendarstellung wählt man den Drehwinkel  $\phi$  der Drehung um die  $z$ -Achse, deren Matrix durch

$$\begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



gegeben ist. So erhält man für die Parameterdarstellung der Fläche

$$\vec{r}(t, \phi) = \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ t \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \phi - t \sin \phi \\ \sin \phi + t \cos \phi \\ t \end{pmatrix} \quad -\infty < t < \infty, 0 \leq \phi \leq 2\pi.$$

- e) Aus der Parameterdarstellung folgt  $z = t$ . Dies eingesetzt führt zu

$$x = \cos \phi - z \sin \phi, \quad y = \sin \phi + z \cos \phi \quad \text{und daraus} \quad x^2 + y^2 = 1 + z^2.$$

Die Gleichung der Fläche lautet also  $x^2 + y^2 - z^2 = 1$ .

- f) Der Gradient  $(2x, 2y, -2z)$  der Flächengleichung steht senkrecht zur Fläche. Also

$$\begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ -2z \end{pmatrix} \parallel \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \iff y = z \ \& \ z = x.$$

Da der Punkt auf der Fläche sein soll, folgt  $x^2 + y^2 - z^2 = x^2 = 1$  und somit  $x = \pm 1$ . Man erhält somit die beiden Punkte  $P_1 = (1, 1, 1)$  und  $P_2 = (-1, -1, -1)$ .

- g) Man berechnet den Betrag des Normalenvektors

$$|\vec{r}_t \times \vec{r}_\phi| = \left| \begin{pmatrix} -\sin \phi \\ \cos \phi \\ 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -\sin \phi - t \cos \phi \\ \cos \phi - t \sin \phi \\ 0 \end{pmatrix} \right| = \left| \begin{pmatrix} -\cos \phi + t \sin \phi \\ -\sin \phi - t \cos \phi \\ t \end{pmatrix} \right| = \sqrt{1 + 2t^2}$$

**Siehe nächstes Blatt!**

und erhält für den Flächeninhalt

$$\begin{aligned} F &= \int_0^{2\pi} \int_0^2 \sqrt{1+2t^2} dt d\phi = 2\pi \int_0^2 \sqrt{1+2t^2} dt \\ &= 2\pi \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{1}{2} \left[ \sqrt{2} t \sqrt{1+2t^2} + \log(\sqrt{2} t + \sqrt{1+2t^2}) \right]_0^2 = \frac{\pi}{\sqrt{2}} (\sqrt{2} \cdot 2 \cdot 3 + \log(\sqrt{2} \cdot 2 + 3)) \\ &= 6\pi + \frac{\pi}{\sqrt{2}} \log(3 + 2\sqrt{2}) \approx 22.77. \end{aligned}$$