

**Basisprüfung Lineare Algebra****Wichtige Hinweise**

- Zweistündige Prüfung.
- Erlaubte Hilfsmittel: 20 A4-Seiten eigene Notizen (von Hand geschrieben). Taschenrechner sind NICHT erlaubt.
- Alle Aufgaben werden gleich gewichtet.
- Begründen Sie jeweils Ihre Aussagen. Nicht motivierte Lösungen (ausser bei der Multiple-Choice-Aufgabe) werden nicht akzeptiert!
- Tragen Sie die Lösung der Aufgabe 6 (Multiple Choice) auf dem Extrablatt ein.

Name		Note
Vorname		
Studiengang		
Leginummer		
Prüfung	Lineare Algebra	
Datum	17.08.2016	

1	2	3	4	5	6	Punkte

- Bitte füllen Sie zuerst das Deckblatt aus.
- Legen Sie Ihre Legi auf den Tisch.
- Schalten Sie Ihr Handy aus.
- Beginnen Sie jede Aufgabe auf einer neuen Seite, und schreiben Sie Ihren Namen auf alle Blätter.
- Bitte nicht mit Bleistift schreiben. Auch nicht mit rot oder grün.
- Versuchen Sie Ihren Lösungsweg möglichst klar darzustellen und arbeiten Sie sorgfältig!
- **Schauen Sie das Prüfungsblatt erst an, wenn der Assistent das Signal dazu gibt!**

**Viel Erfolg!**

1. Gegeben sei die Matrix

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & \alpha \\ 0 & -2 & \beta \end{bmatrix}.$$

a) Finden Sie  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  so dass die Spaltenvektoren von  $A$  orthogonal sind.

b) Mit den Werten  $\alpha$  und  $\beta$  wie in a):

1. Berechnen Sie eine QR-Zerlegung von  $A$ .
2. Berechnen Sie  $|\det(A)|$ .

2. Gegeben sei die Matrix

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 4 \end{bmatrix}.$$

a) Berechnen Sie die Eigenwerte  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  und die zugehörigen Eigenvektoren  $u^{(1)}, u^{(2)}, u^{(3)}$  von  $A$ .

b) Zeigen Sie dass  $x^T Ax \geq 0$  für alle  $x \in \mathbb{R}^3$  und dass  $x = 0$  falls  $x^T Ax = 0$ .

c) Beweisen Sie, dass die Eigenvektoren  $u^{(1)}, u^{(2)}, u^{(3)}$  eine Basis von  $\mathbb{R}^3$  bilden.

3. Gegeben sei die Ebene  $U \subset \mathbb{R}^4$  definiert durch

$$U := \left\{ \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} + \gamma \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \mid \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} \right\}.$$

a) Berechnen Sie die Spiegelung  $A : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  bezüglich der Ebene  $U$ .

*Hinweis: Berechnen Sie zuerst einen zur Ebene  $U$  normalen Vektor  $u \in \mathbb{R}^4$ .*

b) Gegeben seien im Urbildraum die Basis

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\},$$

und im Bildraum die Basis

$$\left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix} \right\},$$

durch welche Matrix  $B$  wird in diesem Fall  $A$  beschrieben?

**Siehe nächstes Blatt!**

4. a) Gegeben seien  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  mit  $m > n$  und eine Singulärwertzerlegung  $A = USV^T$  von  $A$ . Wir betrachten für  $b \in \mathbb{R}^n$  das folgende Ausgleichsrechnungsproblem: finde  $x \in \mathbb{R}^n$  so dass

$$r := Ax - b$$

minimal wird. Zeigen Sie, dass

$$\|r\|_2^2 = \|\hat{S}V^T x - d_0\|_2^2 + \|d_1\|_2^2,$$

wobei  $\hat{S} \in \mathbb{R}^{m \times m}$ ,  $d_0 \in \mathbb{R}^n$  und  $d_1 \in \mathbb{R}^{m-n}$  definiert sind durch

$$S = \begin{bmatrix} \hat{S} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad U^T b = d = \begin{bmatrix} d_0 \\ d_1 \end{bmatrix}.$$

- b) Für ein Experiment betrachtet man das folgende Model

$$y = \beta_1 \sin(x) + \beta_2 \cos(x).$$

Zur Bestimmung der Parameter  $\beta_1, \beta_2 \in \mathbb{R}$  liegen die folgende Messungen für  $y_i$ ,  $i = 1, 2, 3$ , vor:

$$\begin{array}{c|ccc} x_i & 0 & \frac{\pi}{4} & \frac{3\pi}{4} \\ \hline y_i & \sqrt{2} & 1 & 1 \end{array}$$

Es sollen die Parameter  $\beta_1$  und  $\beta_2$  so bestimmt werden, dass  $\sum_{i=1}^3 |\beta_1 \sin(x_i) + \beta_2 \cos(x_i) - y_i|^2$  minimal wird.

Schreiben Sie dies als ein Ausgleichsproblem der Form

$$A\beta = b$$

und lösen Sie es mit Hilfe der Singulärwertzerlegung.

5. Wir betrachten auf dem Vektorraum

$$\mathcal{L}^2[-1, 1] := \left\{ f : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R} \mid \int_{-1}^1 |f(t)|^2 dt < \infty \right\},$$

das Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle := \int_{-1}^1 f(t)g(t)dt, \quad f, g \in \mathcal{L}^2[-1, 1].$$

- a) Zeigen Sie, dass  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  ein Skalarprodukt über  $\mathbb{R}$  definiert.
- b) Wir betrachten die Funktionen  $f_k(t) = \sin(\pi kt)$  für  $k \in \mathbb{N}$ . Zeigen Sie, dass die Vektoren  $f_k \in \mathcal{L}^2[-1, 1]$  orthonormal bezüglich dem Skalarprodukt  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  sind.  
*Hinweis: Für  $a, b \in \mathbb{R}$  gilt  $\sin(a)\sin(b) = \frac{1}{2}(\cos(a-b) - \cos(a+b))$ .*
- c) Zeigen Sie, dass die Vektoren  $f_k \in \mathcal{L}^2[-1, 1]$  linear unabhängig sind.
- d) Was ist die Dimension von  $\mathcal{L}^2[-1, 1]$ ?

6. Multiple Choice: Auf dem Extrablatt Richtig oder Falsch ankreuzen.

a) Gegeben seien die Matrizen

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}.$$

Dann gilt:  $(A - B)^2 = A^2 - 2AB + B^2$ .

b) Gegeben seien  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  und  $0 \neq v \in \mathbb{R}^n$  so dass  $Av = 0$ . Dann kann das Gleichungssystem  $Ax = b$  *nicht* für beliebige rechte Seite  $b$  lösbar sein.

c) Gegeben sei eine Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mit  $n$  Eigenwerte  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  ungleich null. Dann gilt  $\det(A) \neq 0$ .

d) Gegeben sei eine orthogonale Matrix  $A$ . Dann gilt  $\det(A) = 1$ .

e) Die Abbildung  $\mathcal{F} : \mathcal{P}^3 \rightarrow \mathcal{P}^4$  definiert durch

$$\begin{aligned} \mathcal{F} : \mathcal{P}^3 &\longrightarrow \mathcal{P}^4 \\ f(x) &\longmapsto \frac{d}{dx}(x^2 f(x)) \end{aligned}$$

ist linear.

f) Gegeben sei die Matrix

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

und weiter sei  $U, S, V$  eine Singulärwertzerlegung von  $A$ , so dass  $A = USV^T$ . Dann gilt:

$$S = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$