

20. Sept 2018

D-CHAB

MATHEMATIK III

Wie löst man die wichtigsten Typen von PDEs?

Partial Differential Equation

Wichtigste Beispiele:

- Wellengleichung
- Wärmeleitungsgleichung
- Laplace-Gleichung / Potentialgleichung.

ODE = ordinary differential equation
 gewöhnliche Differentialgleichung.
 = Gleichung für eine Funktion einer
 unabhängigen Variablen in der mindestens
 eine der Ableitungen der Funktion vorkommt.

Beispiel:

$$m \frac{d^2 x(t)}{dt^2} = F(x(t))$$

Zweites Newton'sches Gesetz.

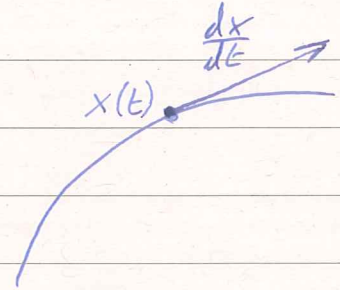
Unbekannte Funktion
 $x(t) = (x_1(t), x_2(t), x_3(t))$
 stellt die Position des Teilchens zur Zeit t dar.

$\frac{dx(t)}{dt}$ = Geschwindigkeitsvektor

$\frac{d^2x(t)}{dt^2}$ = Beschleunigung

m = Masse (konstant)

$F(x)$ = Kraftfeld.



PDE = partial differential equation
partielle Differentialgleichung.
= Gleichung für eine gesuchte Funktion von mehreren Variablen, in der partielle Ableitungen dieser Funktion vorkommen.

Beispiel:

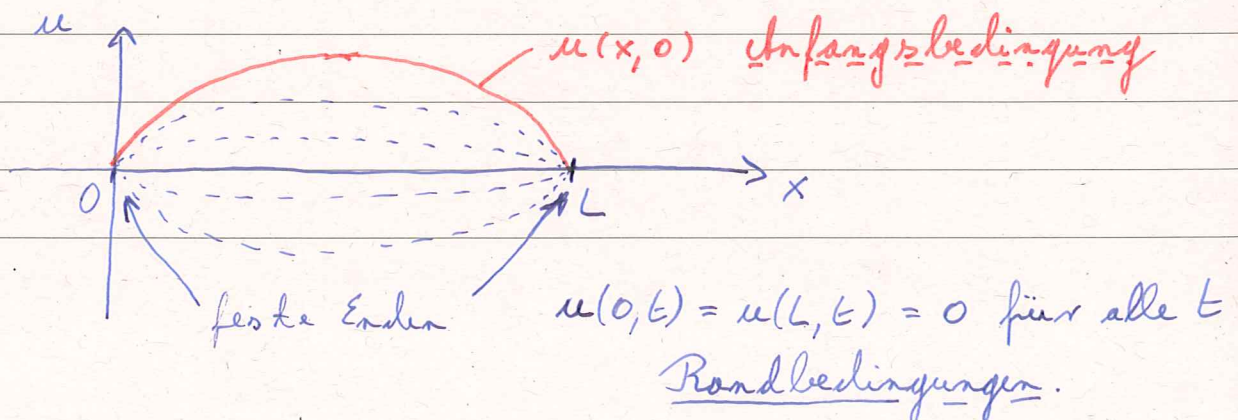
$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

Wellengleichung (für eine Saite).

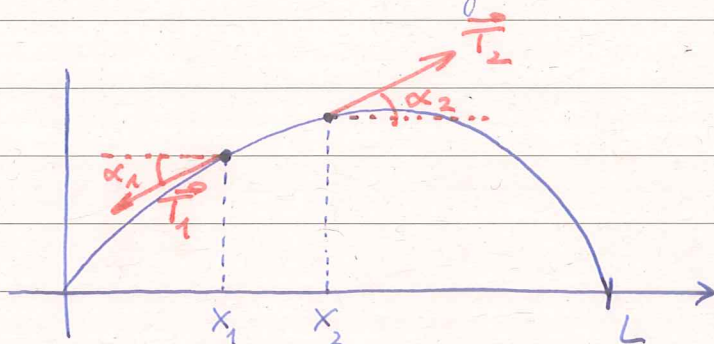
Unbekannte Funktion:

$u(x, t)$ stellt die Auslenkung des Saitenpunktes mit Koordinate x zur Zeit t dar.

Es ist $x \in [0, L]$, $t \in [0, +\infty)$.



Wellengleichung für eine "ideale Saite"
 gleicht einer wirklichen Saite.



$x_2 - x_1$ ist klein

\vec{T}_1 (bzw. \vec{T}_2) : Spannungskraft am Punkt x_1 (bzw. x_2)
 α_1 (bzw. α_2) : Winkel zwischen \vec{T}_1 (bzw. \vec{T}_2)
 und der horizontalen Achse.

Annahmen:

- Die Auslenkung $u(x, t)$ ist an jedem Punkt x und für alle Zeiten t klein.
- Die einzige Kraft, die auf jedem Querschnittselement der Saite ausgeübt wird, ist die Spannungskraft \vec{T} .
- Die horizontalen Komponenten der Spannungskraft sind konstant:

$$T_1 \cos \alpha_1 = T_2 \cos \alpha_2 = T$$

\Rightarrow keine horizontale Bewegung.

Nur vertikale Bewegung:

$$\text{Kraft} = T_2 \sin \alpha_2 - T_1 \sin \alpha_1 = m \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

↑
Newton.

Es ist $m = \rho(x_2 - x_1)$ die Masse des Elements.
 ↳ Masse pro Längeneinheit.

Dividiere die Gleichung
durch die Konstante

$$\begin{aligned} T_2 \sin \alpha_2 - T_1 \sin \alpha_1 &= m \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \\ T_2 \cos \alpha_2 &= T_1 \cos \alpha_1 = T \end{aligned}$$

$$\frac{T_2 \sin \alpha_2}{T_2 \cos \alpha_2} - \frac{T_1 \sin \alpha_1}{T_1 \cos \alpha_1} = \frac{\rho(x_2 - x_1)}{T} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

$$\tan \alpha_2 = \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x_2}$$

$$\tan \alpha_1 = \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x_1}$$

Steigung in x_2

Steigung in x_1 .

Wir teilen durch $x_2 - x_1$:

$$\frac{\frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x_2} - \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x_1}}{x_2 - x_1} = \frac{\rho}{T} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

und lassen $x_1 \rightarrow x$, $x_2 \rightarrow x$, also $x_2 - x_1 \rightarrow 0$:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\rho}{T} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

eindimensionale
Wellengleichung.

$$c^2 = \frac{T}{\rho} : \text{positive Konst.}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

PDE

$$u(0, t) = u(L, t) = 0$$

für alle t

} BC

Randbedingungen
(boundary conditions)

$$u(x, 0) = f(x)$$

$$\frac{\partial u}{\partial t}(x, 0) = g(x)$$

} IC

Anfangsbedingungen
(initial conditions).

↳ Wohlgestelltes mathematisches
Problem.

Wohl gestelltes mathematisches Problem

hat eine eindeutige Lösung.

Diese ist stetig bezüglich der Anfangsbedingungen.

Probleme

Verschiedene
Typen von PDEs

Werkzeuge

Separation der Variablen
Fourier-Reihen
Fourier-Transformation
Laplace-Transformation
Charakteristiken
...

Definition: Eine PDE ist eine Gleichung für eine unbekannte Funktion von mehreren Variablen, in der partielle Ableitungen dieser Funktion vorkommen.

Die Ordnung der PDE ist der Grad der höchsten auftretenden partiellen Ableitung.

Es bezeichnen x und t oder x und y die unabhängigen Variablen und $u = u(x, t)$ oder $u = u(x, y)$ die unbekannte Funktion.

Eine lineare homogene PDE 2. Ordnung ist eine PDE der Form

$Au_{xx} + 2Bu_{xt} + Cu_{tt} + Du_x + Eu_t + Fu = 0$,
wobei A, B, C, D, E und F Funktionen von x und t sind. (A, B, C nicht gleichzeitig null).
Eine solche Gleichung heißt

{	elliptisch	falls	$AC - B^2 > 0$
	hyperbolisch	falls	$AC - B^2 < 0$
	parabolisch	falls	$AC - B^2 = 0$

Die Wellengleichung $u_{tt} = c^2 u_{xx}$ ist eine hyperbolische PDE.

Die Wärmeleitungsgleichung $u_t = c^2 u_{xx}$ ist eine parabolische PDE.

Die Laplace-Gleichung $u_{xx} + u_{yy} = 0$ ist eine elliptische PDE.