

Serie 1

REPETITION LINEARE ALGEBRA

1. Gegeben seien die folgenden zwei Basen von \mathbb{R}^3 :

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}, \quad \tilde{\mathcal{B}} = \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ \pi \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -\pi \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$$

- a.) Sei $v = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \pi \end{bmatrix}$. Berechne den Koordinatenvektor $[v]_{\mathcal{B}}$ bezüglich der Basis \mathcal{B} und den Koordinatenvektor $[v]_{\tilde{\mathcal{B}}}$ bezüglich der anderen Basis $\tilde{\mathcal{B}}$.
- b.) Sei $w \in \mathbb{R}^3$ mit $[w]_{\tilde{\mathcal{B}}} = \begin{pmatrix} -\pi + 1 \\ \pi^2 \\ \pi \end{pmatrix}$. Bestimme die Koordinaten von w bezüglich \mathcal{B} .

2. Sei

$$\mathcal{B} := \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 3 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 5 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}.$$

a.) Zeige, dass \mathcal{B} eine Basis von \mathbb{R}^5 ist und berechne die Transformationsmatrix von \mathcal{B} nach der Standardbasis \mathcal{E} .

b.) Sei $v = \begin{bmatrix} 3 \\ -9 \\ -9 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$. Bestimme die Koordinaten von v bezüglich \mathcal{B} .

3. Sei $\mathcal{B} = \{1, x, x^2, x^3\}$ die Standardbasis des Vektorraumes $V := \mathbb{R}[x]_{\leq 3}$ der reellen Polynome vom Grad ≤ 3 . Sei weiter $\alpha : V \rightarrow V$ die Funktion $\alpha(p(x)) := (x - 1)p'(x)$, wo $p'(x) := \frac{dp}{dx}(x)$, und $\tilde{\mathcal{B}} = \{1, x - 1, (x - 1)^2, (x - 1)^3\}$.

a.) Zeige, dass α linear ist. Beweise, dass $\tilde{\mathcal{B}}$ eine Basis von V ist, die aus Eigenvektoren von α besteht.

b.) Sei $\beta : V \rightarrow \mathbb{R}$ die lineare Abbildung $f(x) \mapsto f(1)$. Bestimme die Matrixdarstellung von β bezüglich \mathcal{B} und bezüglich $\tilde{\mathcal{B}}$.

c.) Schreib die Transformationsmatrix $L_{\tilde{\mathcal{B}}\mathcal{B}}$ von \mathcal{B} nach $\tilde{\mathcal{B}}$ und ihre Inverse $L_{\mathcal{B}\tilde{\mathcal{B}}}$.

4. Gegeben seien zwei linear unabhängige Vektoren $\vec{v}_1, \vec{v}_2 \in \mathbb{R}^3$ und die Basis

$$\mathcal{B} = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_1 \times \vec{v}_2\} \subset \mathbb{R}^3.$$

Bestimme die Matrixdarstellung der Funktion $\psi(\vec{x}) = \vec{v}_2 \times \vec{x}$ bezüglich \mathcal{B} .

Abgabetermin: 05.03.2019.