

## 1. [30 Punkte]

Sei  $V$  der Unterraum der Funktionen  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  aufgespannt von

$$b_1: t \mapsto e^t, \quad b_2: t \mapsto e^{2t}, \quad b_3: t \mapsto e^{3t}.$$

Sei  $\tilde{\beta}^1, \tilde{\beta}^2, \tilde{\beta}^3 \in V^*$ ,

$$\tilde{\beta}^1: f(t) \mapsto f(0), \quad \tilde{\beta}^2: f(t) \mapsto f'(0), \quad \tilde{\beta}^3: f(t) \mapsto f''(0).$$

Sei  $v = e^t + e^{2t} + e^{3t} \in V$ , und gegeben sei folgende lineare Abbildung:

$$\mathcal{F}: V \rightarrow V, \quad \mathcal{F}: f(t) \mapsto f'(t).$$

a) Zeige, dass  $\tilde{\mathcal{B}}^* = \{\tilde{\beta}^1, \tilde{\beta}^2, \tilde{\beta}^3\}$  eine Basis von  $V^*$  ist.

Sei  $\mathcal{B}^* = \{\beta^1, \beta^2, \beta^3\}$  die Dualbasis von  $\mathcal{B} = \{b_1, b_2, b_3\}$  auf  $V^*$ , und sei  $\tilde{\mathcal{B}} = \{\tilde{b}_1, \tilde{b}_2, \tilde{b}_3\}$  die Dualbasis von  $\tilde{\mathcal{B}}^*$  auf  $V$ .

b) Bestimme die Koordinaten von  $\beta^1, \beta^2, \beta^3$  bezüglich der Basis  $\tilde{\mathcal{B}}^*$ .

c) Berechne die Koordinaten von  $\tilde{b}_1, \tilde{b}_2, \tilde{b}_3$  bezüglich der Basis  $\mathcal{B}$ . Berechne die Transformationsmatrix  $L$  von der Basis  $\mathcal{B}$  in die Basis  $\tilde{\mathcal{B}}$ .

d) Berechne die kontravarianten Koordinaten von  $v$  bezüglich  $\mathcal{B}$ , und auch bezüglich  $\tilde{\mathcal{B}}$ .

e) Berechne die Darstellungsmatrix von  $\mathcal{F}$  bezüglich  $\mathcal{B}$ , und auch bezüglich  $\tilde{\mathcal{B}}$ .

f) Finde die Eigenwerte und Eigenvektoren von  $\mathcal{F}$ .

## 2. [20 Punkte]

a) Sei  $U$  ein Vektorraum mit Basis  $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_n\}$ . Sei  $h: U \times U \rightarrow U$  eine bilineare Abbildung, und sei  $\beta \in U^*$ . Sei  $g: U \times U \rightarrow \mathbb{R}, (u, v) \mapsto \beta(h(u, v))$ . Bestimme den Typ der Tensoren  $u, \beta, g, h$ . Ausdrücke, nutzend Einstein-Summenkonvention, die Koordinaten von  $g$  (bezüglich  $\mathcal{B}$ ) durch die Koordinaten von  $\beta, h$  (bezüglich  $\mathcal{B}$ ).

b) Wie verhält sich ein Tensor  $T$  vom Typ  $(0, 2), (4, 0), (1, 2)$  und  $(2, 2)$  jeweils unter Basiswechsel (ausgedrückt in der Einstein-Summenkonvention)?

c) Welche der folgenden indizierten Größen  $Q, R, S, T$  besitzen das Transformationsverhalten eines Tensors? Bestimme gegebenenfalls den Typ des Tensors.

$$\tilde{Q}^{ijk} = \Lambda_l^i \Lambda_m^j \Lambda_n^k Q^{lmn}, \quad \tilde{R}_{jk}^i = \Lambda_l^i L_m^j L_n^k R_{mn}^l, \quad \tilde{S}_{jk}^i = \Lambda_l^i L_k^m S_{jm}^l, \quad \tilde{T}_j^i = \delta_a^l \Lambda_k^i L_j^a T_l^k.$$

d) Sei  $V = \mathbb{R}^2$  und sei  $\mathcal{B} = \{e_1, e_2\}$  die Standardbasis. Bestimme die Dimension des Vektorraums  $\mathcal{R}$  von Typ  $(1, 3)$  Tensoren  $T_{ijk}^l$  auf  $V$ . Bestimme die Dimension des Unterraums  $\mathcal{S}$  von Tensoren  $T_{ijk}^l$  mit der folgenden Symmetrie:

$$T_{ijk}^l = T_{jki}^l \text{ für alle } i, j, k, l \in \{1, 2\}.$$

Jetzt sei  $T_{ijk}^l = i + j + k - l$  (wobei  $i, j, k, l \in \{1, 2\}$ ), dann gilt  $T \in \mathcal{S}$ . Berechne  $T \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ .

3. [30 Punkte] Sei  $V = \mathbb{R}^3$  mit dem folgenden Skalarprodukt:

$$g: V \times V \rightarrow \mathbb{R}, \quad (u, v) \mapsto u^\top A v, \quad \text{wobei } A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 3 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix}.$$

Sei  $\mathcal{B}$  die Standardbasis und sei  $\mathcal{B}' = \left\{ b'_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, b'_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, b'_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ .

- Bestimme die Matrix  $L$  des Basiswechsels von  $\mathcal{B}$  nach  $\mathcal{B}'$ . Bestimme die Matrix  $\Lambda = L^{-1}$ .
- Bestimme die Koordinaten  $g_{ij}$  und  $g'_{ij}$  von  $g$  bezüglich der Basis  $\mathcal{B}$  und  $\mathcal{B}'$ .
- Bestimme die reziproke Basis von  $\mathcal{B}$  und die reziproke Basis von  $\mathcal{B}'$  bezüglich  $g$ . Ist  $\mathcal{B}$  resp.  $\mathcal{B}'$  eine Orthonormalbasis bezüglich  $g$ ?
- Gegeben sei ein Vektor  $v \in V$  mit den kontravariantem Koordinatenvektor  $[v]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$  bezüglich  $\mathcal{B}$ . Berechne die kovarianten Koordinaten  $v_j$  von  $v$  bezüglich  $\mathcal{B}$ .
- Berechne die kontravarianten Koordinaten  $v'^i$  von  $v$  bezüglich  $\mathcal{B}'$ .

4. [20 Punkte] Sei  $V = \mathbb{R}^3$  mit Orthonormalbasis  $\mathcal{B} = \{e_1, e_2, e_3\}$ . Ein starrer Körper dreht mit Winkelgeschwindigkeit  $\omega^i = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$ . Der Trägheitstensor von dem Körper ist  $I_{ij} = \begin{pmatrix} 5 & -4 & 0 \\ -4 & 7 & -4 \\ 0 & -4 & 9 \end{pmatrix}$ .

- Bestimme die kinetische Energie des Körpers.
- Bestimme die Hauptträgheitsachsen und Hauptträgheitsmomente.
- Gib die Gleichung des Trägheitsellipsoids an.