ETH Zürich FS 2019

12.1. Operationen auf Vektor- und Skalarfeldern

Seien f ein Skalarfeld und $K = \begin{pmatrix} K_1 \\ K_2 \\ K_3 \end{pmatrix}$ und $L = \begin{pmatrix} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{pmatrix}$ Vektorfelder im \mathbb{R}^3 , jeweils

hinreichend oft stetig differenzierbar.

Der *Gradient* von f ist das Vektorfeld ∇f .

Die Rotation von K ist das Vektorfeld

$$\operatorname{rot} K := \nabla \times K = \begin{pmatrix} \frac{\partial K_3}{\partial y} - \frac{\partial K_2}{\partial z} \\ \frac{\partial K_1}{\partial z} - \frac{\partial K_3}{\partial x} \\ \frac{\partial K_2}{\partial x} - \frac{\partial K_1}{\partial y} \end{pmatrix}.$$

Die Divergenz von K ist das Skalarfeld

$$\operatorname{div} K := \nabla \cdot K = \frac{\partial K_1}{\partial x} + \frac{\partial K_2}{\partial y} + \frac{\partial K_3}{\partial z}.$$

Formuliere und beweise koordinatenfreie Identitäten der Form

$$rot(fK) = (\nabla f) \times K + f \cdot rot K.$$

(a)
$$\operatorname{div}(fK) = \nabla f \cdot K + f \cdot \operatorname{div} K$$

(b)
$$\operatorname{div}(K \times L) = L \cdot \operatorname{rot} K - K \cdot \operatorname{rot} L$$

(c)
$$rot(\nabla f) = \dots$$

(d)
$$\operatorname{div}(\operatorname{rot} K) = \dots$$

(e)
$$\operatorname{div}(f \cdot \operatorname{rot} K) = \dots$$

12.2. Der Flächeninhalt

Berechne die Oberfläche des Teils der oberen Hemisphäre

$$\left\{ \left(\begin{array}{c} x \\ y \\ z \end{array} \right) \middle| x^2 + y^2 + z^2 = a^2, \ z \ge 0 \right\},\,$$

der vom Zylinder

$$\left\{ \left(\begin{array}{c} x \\ y \\ z \end{array} \right) \middle| (x - \frac{a}{2})^2 + y^2 \le \frac{a^2}{4} \right\}$$

ausgeschnitten wird.

12.3. Der Satz von Gauss in \mathbb{R}^3

Sei $M := \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 = x_3\}, G := \{(x_1, x_2, x_3) \in M \mid |x_3| \leq 1\}$ und $\mathbf{K} : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ das Vektorfeld

$$\mathbf{K}(x_1, x_2, x_3) = \begin{pmatrix} x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}.$$

- (a) Skizzieren Sie M und G.
- (b) Berechnen Sie

$$\int_{G} \mathbf{K} \cdot d\omega$$

direkt mit der Definition.

(c) Berechnen Sie das Integral mit Hilfe des Satzes von Gauss.

12.4. Online-Aufgaben

(a) Gegeben seien der Vektor $a=\begin{pmatrix}a_1\\a_2\\a_3\end{pmatrix}\neq\begin{pmatrix}0\\0\\0\end{pmatrix}$ und die Funktion

 $f(x,y,z)=\frac{1}{6}(x^2+y^2+z^2).$ Betrachten Sie das Vektorfeld

$$v = \nabla f + a \times \nabla f .$$

Die Divergenz von v ist...

- i) $a_1x + a_2y + a_3z$.
- **ii)** 0.
- **iii)** $a_1 + a_2 + a_3$.
- iv) 1.
- (b) Seien a, f und v wie oben. Der Fluss von v durch die Oberfläche der Einheitskugel um den Ursprung ist...
- **i)** *a*₃.
- ii) $\frac{4}{3}\pi$.
- **iii)** 0.
- iv) $a_1 + a_2 + a_3$.

- v) π^2 .
- (c) Seien a, f und v wie oben. rot v ist...
- **i)** a.
- **ii)** $\frac{2}{3}a$.
- **iii)** 0.
- iv) ∇f .
- $\mathbf{v)} \ -\nabla f + v.$