

## Prüfung Grundlagen der Mathematik II

### 14. August 2017

#### AUFGABE 1 (8 Punkte)

(a) Die augmentierte Matrix ist  $A = \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 3 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 4 & 3 & \alpha^2 + \alpha \\ 1 & 0 & -2 & 6 & \alpha \end{array} \right)$ . Durch umformen erhalten wir:

$$\begin{aligned} & \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 3 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 4 & 3 & \alpha^2 + \alpha \\ 1 & 0 & -2 & 6 & \alpha \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{I-II \\ V-I}} \left( \begin{array}{cccc|c} 0 & 1 & 3 & -3 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 4 & -3 & \alpha^2 + \alpha - 4 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & \alpha - 2 \end{array} \right) \\ & \rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & -3 & -1 \\ 0 & 2 & 4 & -3 & \alpha^2 + \alpha - 4 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & \alpha - 2 \end{array} \right) \xrightarrow{III-2II} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & \alpha^2 + \alpha - 2 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & \alpha - 2 \end{array} \right) \\ & \xrightarrow{IV-III} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & \alpha^2 + \alpha - 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\alpha^2 \end{array} \right). \end{aligned}$$

(b) Falls  $\alpha \neq 0$ , so hat das Gleichungssystem keine Lösung, da der Rang der augmentierten Matrix grösser ist als der Rang der Matrix  $A$ .

Falls  $\alpha = 0$  so hat das Lineare Gleichungssystem unendlich viele Lösungen, da der Kern von  $A$  nicht trivial ist.

(c) Die Matrix  $A$  hat Rang 3. Somit ist der Kern von  $A$  ein-dimensional. Der Kern von  $A$  wird zum

Beispiel von folgendem Vektor aufgespannt:  $v = \begin{pmatrix} -6 \\ -3 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

(d) Wir wählen den freien Parameter  $2t := x_4$  und erhalten die Gleichung:  $-2x_3 + 6t = -2$ . Auflösen nach  $x_3$  ergibt:  $x_3 = 1 + 3t$ . Die zweite Gleichung lautet  $x_2 + 3x_3 - 6t = -1$ . Einsetzen von  $x_3$  und auflösen nach  $x_2$  ergibt:  $x_2 = -4 - 3t$ . Aus der letzte Gleichung erhalten wir  $x_1 = 2 - 6t$ . Der Lösungsraum von  $Ax = b$  ist somit

$$\mathbb{L} = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -6 \\ -3 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\}.$$

(e) Nein, denn der Nullvektor ist nicht in  $\mathbb{L}$  enthalten.

## AUFGABE 2 (7 Punkte)

Gegeben ist die Matrix  $M = \begin{pmatrix} \cos(\phi) & -\sin(\phi) & 0 & 0 & 0 \\ \sin(\phi) & \cos(\phi) & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a & b \\ 0 & 0 & 0 & -b & a \end{pmatrix}$ .

- (a) Die Rechenregeln für Determinanten von Matrizen zeigt, dass  $\det(M) = \det\left(\begin{pmatrix} \cos(\phi) & -\sin(\phi) \\ \sin(\phi) & \cos(\phi) \end{pmatrix}\right) \det\left(\begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}\right)$ . Dies sieht man zum Beispiel mit einer Entwicklung nach der dritten Spalte. Somit gilt

$$\det(M) = \det\left(\begin{pmatrix} \cos(\phi) & -\sin(\phi) \\ \sin(\phi) & \cos(\phi) \end{pmatrix}\right) \det\left(\begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}\right) = (\cos^2(\phi) + \sin^2(\phi)) (a^2 + b^2) = a^2 + b^2.$$

- (b) Wir bemerken, dass

$$M^T = \begin{pmatrix} \cos(\phi) & \sin(\phi) & 0 & 0 & 0 \\ -\sin(\phi) & \cos(\phi) & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a & -b \\ 0 & 0 & 0 & b & a \end{pmatrix}.$$

und  $MM^T = Id$ . Falls  $\det(M) = 1$  so ist  $M$  orthogonal, da  $MM^T = M^T M = Id$ . Es sind insbesondere auch die Matrizen  $\begin{pmatrix} \cos(\phi) & -\sin(\phi) \\ \sin(\phi) & \cos(\phi) \end{pmatrix}$  und  $\begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}$  mit  $a^2 + b^2 = 1$  orthogonal.

- (c) Wir bemerken, dass

$$\begin{aligned} \det\left(\begin{pmatrix} \cos(\phi) - \lambda & -\sin(\phi) \\ \sin(\phi) & \cos(\phi) - \lambda \end{pmatrix}\right) &= (\cos(\phi) - \lambda)^2 + \sin^2(\phi) \\ &= \cos^2(\phi) - 2\lambda \cos(\phi) + \lambda^2 + \sin^2(\phi) \\ &= 1 - 2\lambda \cos(\phi) + \lambda^2. \end{aligned}$$

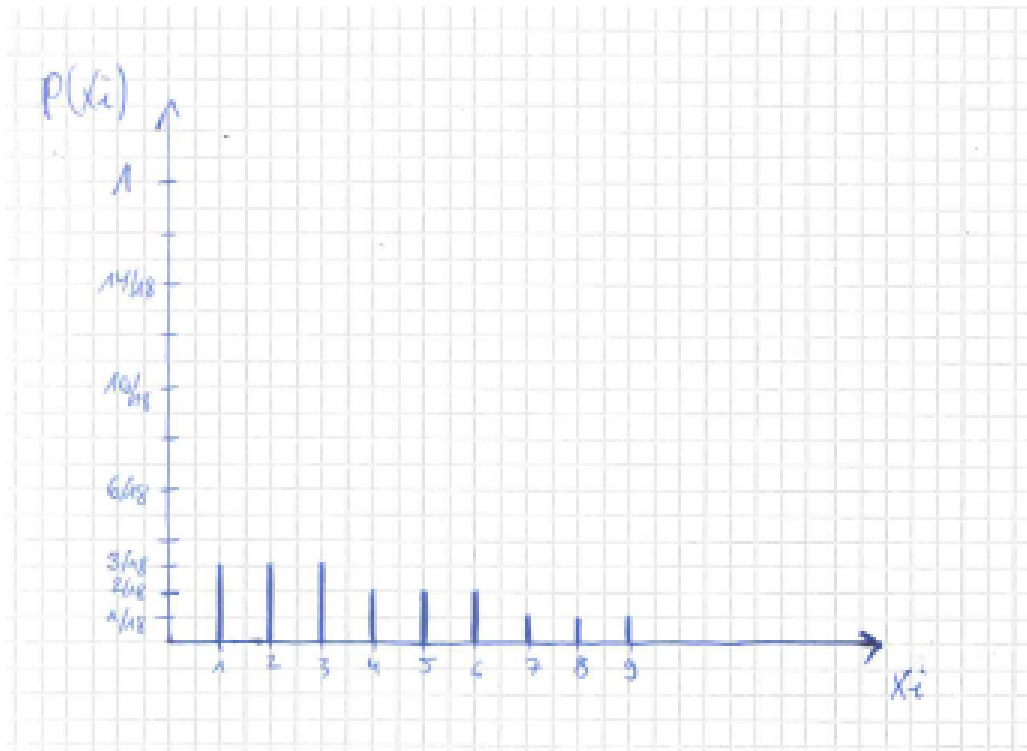
Die Nullstellen dieses Polynoms sind  $\lambda_{1,2} = \frac{2\cos(\phi) \pm \sqrt{4\cos^2(\phi) - 4}}{2} = \cos(\phi) \pm \sqrt{\cos^2(\phi) - 1}$ . Falls  $\phi \neq k\pi$  für ein  $k \in \mathbb{Z}$ , so hat das Polynom keine (reellen) Nullstelle und somit hat die Matrix keine (reellen) Eigenwerte. Falls  $\phi = \pi + k2\pi$  für ein  $k \in \mathbb{Z}$ , so hat  $A$  die Eigenwerte  $-1, -1$ . Falls  $\phi = k2\pi$  für ein  $k \in \mathbb{Z}$ , so hat  $A$  die Eigenwerte  $1, 1$ .

- (d) Für  $a = 2, b = 0, \phi = \pi$  lautet die Matrix  $M = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ . Die Eigenwerte sind somit  $-1, -1, 1, 2, 2$  mit zugehörigen Eigenvektoren  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Dies ist bereits eine

Orthonormalbasis aus Eigenvektoren zu  $M$ .

### AUFGABE 3 (8 Punkte)

- (a) Die Wahrscheinlichkeitsverteilung von  $X_i$  ist die gleiche für alle  $i = 1, \dots, 4$ . Eine Skizze dieser Verteilung sieht wie folgt aus.



- (b)  $P(X_i > 1) = 1 - P(X_i = 1) = 1 - \frac{1}{18} = \frac{17}{18}$ .  $P(X_i = 5) = \frac{5}{18}$ .  $P(7 \leq X_i \leq 8) = P(X_i = 7, 8) = \frac{7}{18} + \frac{8}{18} = \frac{15}{18} = \frac{5}{6}$ .
- (c) Für alle  $i = 1, 2, 3, 4$  gilt  $E[X_i] = \sum_{k=1, \dots, 9} P(X_i = k)k = \frac{1}{18}(1+2+3) + \frac{2}{18}(4+5+6) + \frac{1}{18}(7+8+9) = \frac{72}{18} = 4$ .
- (d) Wir sehen dass die Zufallsvariable  $Z$  durch  $X_1 + 3X_2 + 3X_3 + X_4$  gegeben ist. Da  $1 \leq X_i \leq 9$  nimmt  $Z$  mindestens den Wert 8 und maximal den Wert 72 an. Alle Werte dazwischen können ebenfalls angenommen werden. Somit ist  $\Omega = \{z \in \mathbb{Z} | 8 \leq z \leq 72\}$ .
- (e) Wegen der Linearität des Erwartungswertes ist

$$E[Z] = E[X_1] + 3E[X_2] + 3E[X_3] + E[X_4] = 8 \cdot 4 = 32.$$

- (f) ?

### AUFGABE 4 (7 Punkte)

- (a) Für 2015: Das 95%-Vertrauensintervall hat die Form  $15 \pm qt_{0,975,8} \frac{2.1}{\sqrt{9}} \cong 15 \pm 2 \frac{2.1}{3} \cong 15 \pm 1.3$ . Für 2016 erhalten wir  $13.5 \pm qt_{0,975,8} \frac{1.5}{\sqrt{9}} \cong 13.5 \pm 2 \frac{1.5}{3} = 13.5 \pm 1$ .
- (b) (i) Die Nullhypothese lautet  $\mu_{2015} = \mu_{2016}$ .
- (ii) Die Teststatistik hat eine  $t$ -Verteilung in  $n_1 + n_2 - 2 = 9 + 9 - 2 = 16$  Freiheitsgraden.
- (iii) Da  $qt_{0,975,8} \cong 2$  wird die Teststatistik verworfen falls  $T \in \mathbb{R} \setminus [-2, 2]$ .
- (iv)  $T = \frac{\mu_{2015} - \mu_{2016}}{S_p \sqrt{\frac{n_{2015} + n_{2016}}{n_{2015} n_{2016}}}} = \frac{15 - 13.5}{1.8 \sqrt{\frac{18}{81}}} = \frac{1.5 \cdot 9}{1.8 \cdot \sqrt{18}} < \frac{1.5 \cdot 9}{1.8 \cdot \sqrt{16}} = \frac{13.5}{7.2} << 2$ . Die Nullhypothese wird also angenommen.
- (v) Da  $-2 << T << 2$  wird die Nullhypothese angenommen und somit ist der  $p$ -Wert grösser als 0.05.