

11.1. Inhomogene Differentialgleichungen I

(siehe nächste zwei Seiten)

11.2. Inhomogene Differentialgleichung II

Das homogene Problem ist

$$y^{(4)} - 2y''' + 2y'' - 2y' + y = 0,$$

mit dem charakteristischen Polynom

$$\text{chp}(\lambda) = \lambda^4 - 2\lambda^3 + 2\lambda^2 - 2\lambda + 1.$$

Dieses hat die offensichtliche Nullstelle $\lambda_1 = 1$ und es folgt mittels Polynomdivision

$$\text{chp}(\lambda) = (\lambda - 1)^2(\lambda^2 + 1).$$

Somit ist die allgemeine reelle Lösung der homogenen Gleichung

$$y_h(x) = (C_1 + C_2x)e^x + C_3 \cos(x) + C_4 \sin(x).$$

Es bleibt die partikuläre Lösung $y_p(x)$ zu finden. Dazu machen wir den Ansatz

$$y_p(x) = Ax^2e^x,$$

denn $y_h = (C_1 + C_2x)e^x$ ist bereits eine homogene Lösung. Einsetzen liefert

$$4Ae^x = e^x.$$

Somit ist

$$y_p(x) = \frac{1}{4}x^2e^x,$$

eine partikuläre Lösung. Die allgemeine Lösung $y(x)$ ist somit

$$y(x) = (C_1 + C_2x)e^x + C_3 \cos(x) + C_4 \sin(x) + \frac{1}{4}x^2e^x$$

Aufgabe 11.1: Inhomogene Differentialgleichung

a) $y'' - 2y' = \cosh(x)$

homogene Lösung: $\lambda^2 - 2\lambda = 0 \Rightarrow \lambda = 0, \lambda = 2$

$y_h(x) = c_1 + c_2 e^{2x}$

Ansatz partikuläre Lösung: $y_p(x) = \alpha \cosh(x) + \beta \sinh(x)$

$y_p' = \alpha \sinh(x) + \beta \cosh(x)$

$y_p'' = \alpha \cosh(x) + \beta \sinh(x)$

$$y_p'' - 2y_p' = \alpha \cosh(x) + \beta \sinh(x) - 2\alpha \sinh(x) - 2\beta \cosh(x) \\ \stackrel{!}{=} \cosh(x)$$

Koeffizientenvergleich:
$$\begin{cases} \beta - 2\alpha = 0 & (\sinh(x)) \\ \alpha - 2\beta = 1 & (\cosh(x)) \end{cases}$$

$$\Rightarrow \beta = 2\alpha \Rightarrow \alpha - 4\alpha = 1 \Rightarrow \alpha = -\frac{1}{3}, \beta = -\frac{2}{3}$$

$$y(x) = y_h(x) + y_p(x) = \underline{\underline{c_1 + c_2 e^{2x} - \frac{1}{3} \cosh(x) - \frac{2}{3} \sinh(x)}}$$

b) $y'' - y = \cosh(x)$

homogene Lösung: $\lambda^2 - 1 = 0 \Rightarrow \lambda = \pm 1$

$y_h(x) = c_1 e^x + c_2 e^{-x}$

Ansatz partikuläre Lösung: $y_p(x) = \alpha x \cosh(x) + \beta x \sinh(x)$
 (beachte, dass $\cosh(x)$ Teil der homogenen Lösung ist und deshalb nicht als Ansatz taugt.)

$y_p' = \alpha \cosh(x) + \alpha x \sinh(x) + \beta \sinh(x) + \beta x \cosh(x)$

$y_p'' = 2\alpha \sinh(x) + \alpha x \cosh(x) + 2\beta \cosh(x) + \beta x \sinh(x)$

$$y_p'' - y_p = 2\alpha \sinh(x) + \alpha x \cosh(x) + 2\beta \cosh(x) + \beta x \sinh(x) \\ - \alpha x \cosh(x) - \beta x \sinh(x) \stackrel{!}{=} \cosh(x)$$

Koeffizientenvergleich: $\begin{cases} 2\alpha = 0 \\ 2\beta = 1 \end{cases} \Rightarrow \alpha = 0, \beta = \frac{1}{2}$

$$y(x) = y_h(x) + y_p(x) = \underline{\underline{c_1 e^x + c_2 e^{-x} + \frac{1}{2} x \sinh x}}$$

c) $y'' - y' = \cosh(x)$

homogene Lösung: $y_h(x) = c_1 + c_2 e^x$

Ansatz partikuläre Lösung:

$$y_p(x) = \alpha \cosh x + \beta \sinh x + \gamma x \cosh x + \delta x \sinh x$$

...

$$\Rightarrow \alpha = \frac{1}{4}, \beta = -\frac{1}{4}, \gamma = \frac{1}{2}, \delta = \frac{1}{2}$$

$$y(x) = \underline{\underline{c_1 + c_2 e^x + \frac{1}{4} (\cosh x - \sinh x) + \frac{1}{2} x (\cosh x + \sinh x)}}$$

Vereinfachung: Schreibe $\cosh(x) = \frac{1}{2} e^x + \frac{1}{2} e^{-x}$

1 ist Eigenwert $\leadsto x e^x$ als Ansatz

-1 ist kein Eigenwert $\leadsto e^{-x}$ als Ansatz

$$\leadsto y_p(x) = \underline{\underline{A x e^x + B e^{-x}}}$$

...

$$\Rightarrow A = \frac{1}{2}, B = \frac{1}{4}$$

$$y(x) = \underline{\underline{c_1 + c_2 e^x + \frac{1}{2} x e^x + \frac{1}{4} e^{-x}}}$$

(was dasselbe ist wie obige Lösung)

11.3. Harmonischer Oszillator

Das charakteristische Polynom $\lambda^2 + \omega^2$ der homogenen Differentialgleichung $\ddot{x} + \omega^2 x = 0$ hat Nullstellen $\lambda_{1,2} = \pm i\omega$. Daraus folgt, dass die allgemeine Lösung des homogenen Problems

$$x_h(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)$$

ist. Der Ansatz für die partikuläre Lösung der inhomogenen Differentialgleichung hängt von ν ab:

(a) $\omega \neq \nu$: Wir machen den Ansatz $x_p(t) = C \cos(\nu t) + D \sin(\nu t)$. Das liefert

$$\begin{aligned}\dot{x}_p(t) &= -\nu C \sin(\nu t) + \nu D \cos(\nu t), \\ \ddot{x}_p(t) &= -\nu^2 C \cos(\nu t) - \nu^2 D \sin(\nu t).\end{aligned}$$

Setzt man das in die Differentialgleichung $\ddot{x} + \omega^2 x = \sin(\nu t)$ ein, so erhält man

$$\begin{aligned}\sin(\nu t) &= -\nu^2 C \cos(\nu t) - \nu^2 D \sin(\nu t) + \omega^2 (C \cos(\nu t) + D \sin(\nu t)) \\ &= C(\omega^2 - \nu^2) \cos(\nu t) + D(\omega^2 - \nu^2) \sin(\nu t),\end{aligned}$$

d.h. $C = 0$ und $D = (\omega^2 - \nu^2)^{-1}$. Die allgemeine Lösung der inhomogenen Differentialgleichung ist somit

$$x(t) = x_h(t) + x_p(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t) + \frac{1}{\omega^2 - \nu^2} \sin(\nu t).$$

Wegen der Anfangsbedingung $x(0) = 0$ muss $A = 0$ sein. Mit der ersten Ableitung

$$\dot{x}(t) = \omega B \cos(\omega t) + \frac{\nu}{\omega^2 - \nu^2} \cos(\nu t)$$

und $\dot{x}(0) = 0$ gilt ferner

$$B = -\frac{\nu}{\omega} \cdot \frac{1}{\omega^2 - \nu^2}.$$

Damit haben wir die Lösung:

$$x(t) = -\frac{\nu}{\omega} \cdot \frac{1}{\omega^2 - \nu^2} \sin(\omega t) + \frac{1}{\omega^2 - \nu^2} \sin(\nu t)$$

(b) $\omega = \nu$: Wir machen den Ansatz $x_p(t) = t(C \cos(\omega t) + D \sin(\omega t))$. Das liefert

$$\begin{aligned}\dot{x}_p(t) &= (C \cos(\omega t) + D \sin(\omega t)) + t(-\omega C \sin(\omega t) + \omega D \cos(\omega t)), \\ \ddot{x}_p(t) &= 2(-\omega C \sin(\omega t) + \omega D \cos(\omega t)) + t(-\omega^2 C \cos(\omega t) - \omega^2 D \sin(\omega t)).\end{aligned}$$

Setzt man das in die Differentialgleichung $\ddot{x} + \omega^2 x = \sin(\omega t)$ ein, so erhält man

$$\begin{aligned}\sin(\omega t) &= 2(-\omega C \sin(\omega t) + \omega D \cos(\omega t)) + t(-\omega^2 C \cos(\omega t) - \omega^2 D \sin(\omega t)) \\ &\quad + \omega^2 t (C \cos(\omega t) + D \sin(\omega t)) \\ &= -2\omega C \sin(\omega t) + 2\omega D \cos(\omega t),\end{aligned}$$

d.h. $C = -\frac{1}{2\omega}$ und $D = 0$. Die allgemeine Lösung der inhomogenen Differentialgleichung ist somit

$$x(t) = x_h(t) + x_p(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t) - \frac{t}{2\omega} \cos(\omega t).$$

Wegen der Anfangsbedingung $x(0) = 0$ muss $A = 0$ sein. Mit der ersten Ableitung

$$\dot{x}(t) = \omega B \cos(\omega t) - \frac{1}{2\omega} \cos(\omega t) + \frac{t}{2} \sin(\omega t)$$

und $\dot{x}(0) = 0$ gilt ferner

$$B = \frac{1}{2\omega^2}.$$

Damit haben wir die Lösung:

$$x(t) = \frac{1}{2\omega^2} \sin(\omega t) - \frac{t}{2\omega} \cos(\omega t)$$

(c) Abbildung 1 zeigt die berechneten Auslenkungen $x(t)$ für den Fall $\omega = 1$, $\nu = \frac{1}{2}$ (durchgehende Linie) bzw. $\omega = \nu = 1$ (gestrichelte Linie). Man erkennt, dass die Amplitude für $\omega \neq \nu$ beschränkt bleibt, wohingegen sie für $\omega = \nu$ mit der Zeit immer grösser wird. Man spricht in diesem Zusammenhang auch von einer Resonanzkatastrophe. Aus mathematischer Sicht ist der Term $\frac{t}{2\omega} \cos(\omega t)$ in der Lösung von Teilaufgabe b) für diesen Effekt verantwortlich.

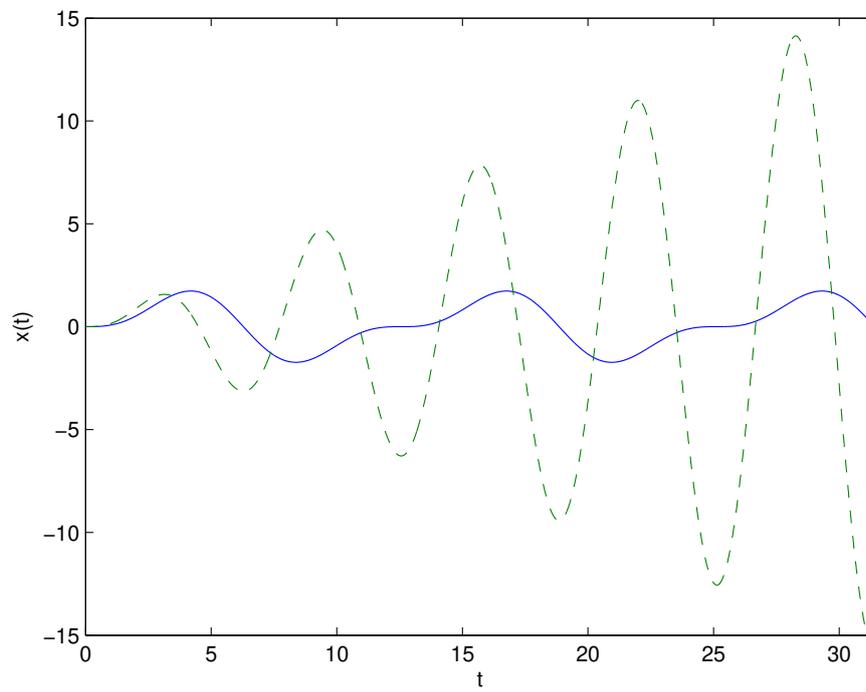


Abbildung 1: Auslenkungen $x(t)$ für $t \in [0, 10\pi]$

11.4 Schwach gedämpfter harmonischer Oszillator

(für mehr Details: Blatter Skript ab S.256)

$$m y'' + b y' + f y = K(t)$$

$$a) m \lambda^2 + b \lambda + f = 0$$

$$\Rightarrow \lambda = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4mf}}{2m} = -\frac{b}{2m} \pm \sqrt{\frac{b^2}{4m^2} - \frac{f}{m}}$$

$$= -\delta \pm i\omega_*$$

$$\Rightarrow y(t) = c_1 e^{-\delta t} \cos(\omega_* t) + c_2 e^{-\delta t} \sin(\omega_* t)$$

b) $e^{-\delta t} \rightarrow 0$, $t \rightarrow \infty$ (da $\delta > 0$) und \cos/\sin sind beschränkt, also $y(t) \rightarrow 0$ für $t \rightarrow \infty$.

c) Ansatz: $y_p(t) = c e^{i\omega t}$

$$y_p' = c i \omega e^{i\omega t}, \quad y_p'' = -c \omega^2 e^{i\omega t}$$

$$m y_p'' + b y_p' + f y_p = c e^{i\omega t} (-m \omega^2 + b i \omega + f)$$

$$= K_0 e^{i\omega t}$$

$$\Rightarrow c = \frac{K_0}{f - m \omega^2 + i b \omega} = \frac{K_0}{m} \frac{1}{\omega_0^2 - \omega^2 + 2i \delta \omega}$$

$$d) y(t) = y_h(t) + y_p(t)$$

Aus b) wissen wir, dass $y_h(t) \rightarrow 0$, also gilt, dass $y(t) - y_p(t) \rightarrow 0$, $t \rightarrow \infty$

$$e) |c| = \frac{K_0}{m} \frac{1}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2 \omega^2}} \text{ ist maximal,}$$

falls $(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2 \omega^2$ minimal ist.

Ableiten und 0 setzen ergibt $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - 2\delta^2}$

($\omega = 0$ ist lokales Maximum, $\omega = -\sqrt{\omega_0^2 - 2\delta^2}$ ist zwar auch Min., aber wir wollen $\omega \geq 0$.)

f) Da die Koeffizienten der Differentialgleichung reell sind, können wir auch einfach den Realteil der partikulären Lösung für $K_0 e^{i\omega_0 t}$ nehmen, also

$$\begin{aligned} y_p(t) &= \operatorname{Re}(c e^{i\omega_0 t}) = \operatorname{Re}(c) \cos(\omega_0 t) - \operatorname{Im}(c) \sin(\omega_0 t) \\ &= \frac{K_0 (\omega_0^2 - \omega_0^2)}{m (\omega_0^2 - \omega_0^2)^2 + 4\delta^2 \omega_0^2} \cos(\omega_0 t) + \frac{K_0 2\delta\omega_0}{m (\omega_0^2 - \omega_0^2)^2 + 4\delta^2 \omega_0^2} \sin(\omega_0 t) \\ &= \frac{K_0}{2\delta\omega_0 m} \sin(\omega_0 t) \end{aligned}$$