

4.2 Basistransformation

Sei $\{b_1, \dots, b_n\}$ & $\{\beta^1, \dots, \beta^n\}$ ein Paar dualer Basen in V bzw. V^* und sei $\{\tilde{b}_1, \dots, \tilde{b}_n\}$ eine weitere Basis in V . Wir bestimmen zuerst die zu $\{\tilde{b}_i\}$ duale Basis $\{\tilde{\beta}^i\}$:

$$\tilde{b}_i = L_i^1 b_1 + \dots + L_i^n b_n = L_i^j b_j \quad (L = L_i^j \text{ ist die Transformationsmatrix } L_{\tilde{\mathcal{B}}\mathcal{B}})$$

Weil $\{b_i\}$ & $\{\beta^i\}$ duale Basen sind, gilt $\beta^i(b_j) = \delta_j^i$.

Es muss nun für $\{\tilde{b}_i\}$ & $\{\tilde{\beta}^i\}$ ebenfalls gelten

$$\tilde{\beta}^i(\tilde{b}_i) = \delta_i^i, \text{ d.h. } \tilde{\beta}^i(L_i^j b_j) = \delta_i^i.$$

Nun ist $\tilde{\beta}^i$ eine Linearkombination der β^k , also

$$\tilde{\beta}^i = \Lambda_{i1}^k \beta^1 + \Lambda_{i2}^k \beta^2 + \dots + \Lambda_{in}^k \beta^n = \Lambda_{ik}^k \beta^k.$$

Wir erhalten somit

$$\underbrace{\tilde{\beta}^i(\tilde{b}_i)}_{= \delta_i^i \text{ nach Def.}} = \Lambda_{ik}^k \underbrace{\beta^k(b_j)}_{= \delta_j^k \text{ nach Def.}} L_i^j = \underbrace{\Lambda_{im}^k L_i^m}_{= \delta_i^i}$$

und aus $\Lambda_{im}^k L_i^m = \delta_i^i$ folgt $\Lambda \cdot L = \mathbb{1}$ (Identität)

d.h. $\Lambda = L^{-1}$ (Basiswechsel ist kontravariant)
 ↑
 Transformationsmatrix
 $\mathcal{B}^* \rightarrow \tilde{\mathcal{B}}^*$

Basiswechsel (mit Matrizen):

kovariant $\mathcal{B} \xrightarrow{L} \tilde{\mathcal{B}}$; $[V]_{\tilde{\mathcal{B}}} = L^{-1} \cdot [V]_{\mathcal{B}} = \Lambda \cdot [V]_{\mathcal{B}}$ kontravariant

kontravariant $\mathcal{B}^* \xrightarrow{\Lambda=L^{-1}} \tilde{\mathcal{B}}^*$; $[V^*]_{\tilde{\mathcal{B}}^*} = [V^*]_{\mathcal{B}^*} \cdot \Lambda^{-1} = [V^*]_{\mathcal{B}^*} \cdot L$ kovariant

Allgemeine Transformation eines (p, q) -Tensors:

Sei T ein (p, q) -Tensor; wir schreiben

$$T_{i_1 \dots i_p}^{j_1 \dots j_q} = T(\beta^{i_1}, \dots, \beta^{i_p}, b_{j_1}, \dots, b_{j_q}) \quad (1 \leq i_k, j_k \leq n)$$

wobei $\{b_1, \dots, b_n\} \notin \{\beta^1, \dots, \beta^n\}$ ein Paar dualer Basen in V bzw. V^* ist. Sei nun $\{\tilde{b}_1, \dots, \tilde{b}_n\} \notin \{\tilde{\beta}^1, \dots, \tilde{\beta}^n\}$ ein anderes Paar dualer Basen und seien $L \notin \Lambda$ die entsprechenden Transformationsmatrizen der Basen,

so gilt: $\tilde{\beta}^i = \beta^k \Lambda_{ik} \notin \tilde{b}_j = L_j^l b_l$

Für den Tensor T in der neuen Basis gilt somit:

$$\hat{T}_{i_1 \dots i_p}^{j_1 \dots j_q} \stackrel{\text{Definition}}{=} \hat{T}(\tilde{\beta}^{i_1}, \dots, \tilde{\beta}^{i_p}, \tilde{b}_{j_1}, \dots, \tilde{b}_{j_q})$$

\hat{T} ist derselbe Tensor wie T

$$= T(\underbrace{\beta^{k_1} \cdot \Lambda_{k_1 i_1}}_{= \tilde{\beta}^{i_1}}, \dots, \underbrace{\beta^{k_p} \cdot \Lambda_{k_p i_p}}_{= \tilde{\beta}^{i_p}}, \underbrace{L_{j_1}^{l_1} b_{l_1}}_{= \tilde{b}_{j_1}}, \dots, \underbrace{L_{j_q}^{l_q} b_{l_q}}_{= \tilde{b}_{j_q}})$$

$$= \underbrace{\Lambda_{k_1 i_1} \dots \Lambda_{k_p i_p}}_{p\text{-fach kontravariant}} \cdot \underbrace{L_{j_1}^{l_1} \dots L_{j_q}^{l_q}}_{q\text{-fach kovariant}} \cdot T_{i_1 \dots i_p}^{j_1 \dots j_q}$$

Ein Beispiel: $V = \mathbb{R}^2$, T ein $(1,2)$ -Tensor.

T bezüglich der Standardbasis $\{e_1, e_2\}$ sei gegeben

durch

$$T_{j_1 j_2}^i := \begin{cases} j_1 \cdot j_2 & \text{für } i=1 \\ -j_1 \cdot j_2 & \text{für } i=2 \end{cases} \quad (\text{wobei } 1 \leq i, j_1, j_2 \leq 2)$$

Zum Beispiel ist $T(e_2, e_2, e_1) = T_{2,1}^2 = -2 \cdot 1 = -2$.

Sei nun $W^* = (2 \ 3)$; $v_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}$; $v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix}$.

D.h. $W^* = 2 \cdot e_1 + 3 \cdot e_2$; $v_1 = 0 \cdot e_1 + 2 \cdot e_2$; $v_2 = -1 \cdot e_1 + 3 \cdot e_2$.

Zur Erinnerung: $T_{j_1 j_2}^i = T(e_{j_1}, e_{j_2}, e_i) = \begin{matrix} \leftarrow i=1 \\ \frac{1}{\downarrow} j_1 \cdot j_2 \\ \leftarrow i=2 \end{matrix}$

$$\begin{aligned} T(W^*, v_1, v_2) &= \underbrace{T_{11}^1}_{=1} \cdot (2 \cdot 0 \cdot (-1)) = 0 \\ &+ \underbrace{T_{21}^1}_{=2} \cdot (2 \cdot 2 \cdot (-1)) = -8 \\ &+ \underbrace{T_{12}^1}_{=2} \cdot (2 \cdot 0 \cdot 3) = 0 \\ &+ \underbrace{T_{22}^1}_{=4} \cdot (2 \cdot 2 \cdot 3) = 48 \\ &+ T_{11}^2 \cdot (3 \cdot 0 \cdot (-1)) = 0 \\ &+ \underbrace{T_{21}^2}_{=-2} \cdot (3 \cdot 2 \cdot (-1)) = 12 \\ &+ T_{12}^2 \cdot (3 \cdot 0 \cdot 3) = 0 \\ &+ \underbrace{T_{22}^2}_{=-4} \cdot (3 \cdot 2 \cdot 3) = -72 \\ &\quad \underline{\quad \quad \quad} \\ &\quad \quad \quad -20 \end{aligned}$$

Also ist $T(W^*, v_1, v_2) = -20$.

Wir transformieren nun T in eine neue Basis.

Die neue Basis sei $\hat{\mathcal{B}} = \left\{ \underbrace{\begin{bmatrix} -1 \\ -1 \end{bmatrix}}_{= \tilde{b}_1}, \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}}_{= \tilde{b}_2} \right\}$

Die Basistransformationsmatrix $L = L_{\hat{\mathcal{B}}\mathcal{B}}$ ist

$$L = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \mathcal{L} = L^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \mathcal{L}_k^1 \\ \leftarrow \mathcal{L}_k^2 \end{matrix}$$

Es gilt:

$$\tilde{T}_{j_1 j_2}^i = T(\beta^k \mathcal{L}_k^i, L_{j_1}^{L_1} b_{L_1}, L_{j_2}^{L_2} b_{L_2})$$

Zum Beispiel ist $\hat{T}_{11}^1 = T\left(\frac{1}{2}(-\beta^1 - \beta^2), -b_1 - b_2, -b_1 - b_2\right)$

Aus der Multilinearität von T und weil $T_{j_1 j_2}^1 = -T_{j_1 j_2}^2$

ist $\tilde{T}_{j_1 j_2}^1 = 0$ für alle $1 \leq j_1, j_2 \leq 2$.

Nun berechnen wir $\tilde{T}_{j_1 j_2}^2$ für $1 \leq j_1, j_2 \leq 2$:

$$\begin{aligned} \tilde{T}_{11}^2 &= T\left(\frac{1}{2}(\beta^1 - \beta^2), -b_1 - b_2, -b_1 - b_2\right) \\ &= \frac{1}{2} \cdot (-1 \cdot -1) + \frac{1}{2} \cdot (-1 \cdot -2) + \frac{1}{2} \cdot (-2 \cdot -1) + \frac{1}{2} \cdot (-2 \cdot -2) + \\ &\quad \text{wegen Multilinearität} \quad - \frac{1}{2} \cdot (-(-1 \cdot -1)) - \frac{1}{2} \cdot (-(-1 \cdot -2)) - \dots = 9 \end{aligned}$$

Weiter gilt:

$$\tilde{T}_{12}^2 = \tilde{T}_{21}^2 = T\left(\frac{1}{2}(\beta^1 - \beta^2), b_1 - b_2, -b_1 - b_2\right) = -1 - 2 + 2 + 4 = 3$$

$$\tilde{T}_{22}^2 = T\left(\frac{1}{2}(\beta^1 - \beta^2), b_1 - b_2, b_1 - b_2\right) = 1 - 2 - 2 + 4 = 1$$

Also: $\tilde{T}_{j_1 j_2}^1 = 0$; $\tilde{T}_{12}^2 = \tilde{T}_{21}^2 = 3$; $\tilde{T}_{11}^2 = 9$; $\tilde{T}_{22}^2 = 1$.

Wir schreiben nun w^*, v_1, v_2 in den neuen Basen:

$$[w^*]_{\tilde{\mathcal{B}}^*} = (2 \ 3) \cdot L = (2 \ 3) \cdot \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = (-5 \ -1)$$

$$[v_1]_{\tilde{\mathcal{B}}} = \mathcal{L} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$[v_2]_{\tilde{\mathcal{B}}} = \mathcal{L} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

Nun berechnen wir $\tilde{T}(w^*, v_1, v_2)$:

Da \tilde{T} derselbe Tensor ist wie T , sollten wir wieder $\tilde{T}(w^*, v_1, v_2) = -20$ erhalten.

$$\begin{aligned} \tilde{T}((-5, -1), \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix}) & \quad [\text{Erinnerung: } T_{ij}^i = 0] \\ &= \underbrace{\tilde{T}_{11}^2}_{=9} \cdot (-1 \cdot -1 \cdot -1) & -9 \\ &+ \underbrace{\tilde{T}_{12}^2}_{=3} \cdot (-1 \cdot -1 \cdot -2) & -6 \\ &+ \underbrace{\tilde{T}_{21}^2}_{=3} \cdot (-1 \cdot -1 \cdot -1) & -3 \\ &+ \underbrace{\tilde{T}_{22}^2}_{=1} \cdot (-1 \cdot -1 \cdot -2) & -2 \\ & & \hline & -20 \end{aligned}$$

Also ist $\tilde{T}([w^*]_{\tilde{\mathcal{B}}^*}, [v_1]_{\tilde{\mathcal{B}}}, [v_2]_{\tilde{\mathcal{B}}}) = T([w^*]_{\mathcal{B}^*}, [v_1]_{\mathcal{B}}, [v_2]_{\mathcal{B}}) = -20$.