

## Serie 11

### SPANNUNGSTENSOREN

1. Gegeben sei der Spannungstensor

$$\sigma := \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 1 & -3 & -2 \\ 4 & -2 & 5 \end{pmatrix}.$$

Betrachte die Ebene, welche aufgespannt wird durch

$$v := \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad w := \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

und bestimme die Spannungsvektoren ihrer beiden normalen Einheitsvektoren.

2. Sei  $0 \neq s \in \mathbb{R}$ . Finde eine Basis, bezüglich welcher der Spannungstensor

$$\sigma := \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -s & 0 \\ 0 & 0 & s \end{pmatrix}$$

die Form

$$\tilde{\sigma} := \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & s \\ 0 & s & 0 \end{pmatrix}$$

hat. *Hinweis: Diagonalisiere die Matrix*  $\begin{pmatrix} 0 & s \\ s & 0 \end{pmatrix}$

3. Sei  $\mathcal{E} := \{e_1, e_2, e_3\}$  eine Orthonormalbasis bezüglich des Standardskalarprodukts von  $\mathbb{R}^3$ . Wieder sei ein Spannungstensor  $\sigma$  bezüglich dieser Basis wie folgt gegeben

$$\sigma = [\sigma^{ij}] := \begin{bmatrix} 0 & 0 & 6 \\ 0 & 1 & 0 \\ 6 & 0 & 5 \end{bmatrix}.$$

- Bestimme die Hauptspannungen  $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$  von  $\sigma$ .
- Bestimme die drei Hauptspannungsrichtungen  $v_{\sigma_1}, v_{\sigma_2}, v_{\sigma_3}$  von  $\sigma$ .
- Bestimme eine Orthonormalbasis  $\mathcal{B} := \{b_1, b_2, b_3\}$  von  $\mathbb{R}^3$  bezüglich derer  $\sigma$  durch eine Diagonalmatrix beschrieben wird.

- (d) Bestimme die ersten drei Spannungsinvarianten  $I_1$ ,  $I_2$  und  $I_3$  (Skript Seite 96) des obigen Spannungstensors  $\sigma$ .
4. Wir bezeichnen einen Spannungstensor  $\sigma_S$  als Scherungsdeformation (shear deformation), wenn dessen Spur gleich 0 ist. Ausserdem bezeichnen wir einen Spannungstensor  $\sigma_P$  als hydrostatischen Druck, falls dessen Hauptspannungen alle gleich sind.
- (a) Zeige, dass ein allgemeiner Spannungstensor  $\sigma^{ij}$  immer als Summe einer Scherungsdeformation  $\sigma_S^{ij}$  und eines hydrostatischen Drucks  $\sigma_P^{ij}$  geschrieben werden kann.
- (b) Sei  $\mathcal{E} := \{e_1, e_2, e_3\}$  eine Orthonormalbasis von  $\mathbb{R}^3$ . Ein Spannungstensor  $\sigma$  sei bezüglich dieser Basis wie folgt gegeben

$$\sigma = [\sigma^{ij}] := \begin{bmatrix} -3 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 5 \end{bmatrix}.$$

Schreibe den obigen Spannungstensor  $\sigma$  als Summe einer Scherungsdeformation  $\sigma_S$  und eines hydrostatischen Drucks  $\sigma_P$ .

- (c\*) Finde eine Orthonormalbasis  $\mathcal{B} = \{b_1, b_2, b_3\}$  von  $\mathbb{R}^3$  bezüglich derer die bei (b) gefundenen Scherungsdeformation  $\sigma_S$  durch eine Matrix  $A$  beschrieben wird, die auf der Diagonale nur Nullen hat:

$$\exists x, y, z \in \mathbb{R} : A = \begin{bmatrix} 0 & x & y \\ x & 0 & z \\ y & z & 0 \end{bmatrix}.$$

*Hinweis: Die Matrix  $A$  muss die gleiche Eigenwerte besitzen wie  $\sigma_S$ . Dann können wir beide  $\sigma_S$  und  $A$  durch geeignete Wahl von Orthonormalbasen zur selben Diagonalmatrix diagonalisieren.*

**Abgabetermin:** 17.05.2021.