

MC-Fragen Serie 6

Einsendeschluss: 12.4.2021, 10:00

1. Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum, und sei $T \in \text{End}(V)$. Dann besitzen T und T^* dieselben Eigenvektoren.

- (a) Richtig.
✓ (b) Falsch.

Betrachte die Abbildung $L_A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ mit $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. Dann ist e_1 ein Eigenvektor von L_A (zum Eigenwert 0), aber e_1 ist kein Eigenvektor von L_A^* , denn

$$L_A^* e_1 = L_{A^T} e_1 = e_2.$$

2. Welche Aussagen stimmen?

- ✓ (a) Eine Matrix über \mathbb{R} ist genau dann selbstadjungiert, wenn sie symmetrisch ist.
✓ (b) Eine Matrix über \mathbb{C} ist genau dann selbstadjungiert, wenn sie hermitesch ist.
✓ (c) Seien V, W endlichdimensionale Vektorräume mit Skalarprodukt. Die adjungierte T^* von $T: W \rightarrow V$ kann durch die Gleichung

$$\langle v, Tw \rangle_V = \langle T^* v, w \rangle_W \quad \text{für } v \in V, w \in W$$

definiert werden.

Die Äquivalenz der letzten Definition folgt aus der Symmetrie des Skalarprodukts.

3. Sei V ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum. Welche der folgenden Aussagen sind richtig?

- ✓ (a) Die Identität ist selbstadjungiert.
- ✓ (b) Die Nullabbildung ist selbstadjungiert.
- (c) Keine der Aussagen ist richtig.

Es gilt für alle $v, w \in V$, dass

$$\begin{aligned}\langle I_V v, w \rangle &= \langle v, w \rangle = \langle v, I_V w \rangle, \\ \langle 0_V v, w \rangle &= \langle 0, w \rangle = 0 = \langle v, 0 \rangle = \langle v, 0_V w \rangle.\end{aligned}$$

Somit sind beide Abbildungen selbstadjungiert.

4. Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein endlichdimensionaler Vektorraum mit Skalarprodukt und $T \in \text{End}(V)$ selbstadjungiert. Dann sind alle Eigenwerte von T in \mathbb{R} .

- ✓ (a) Richtig.
- (b) Falsch.

Das ist Lemma 7.2.13.

5. Welche Implikationen gelten für einen endlichdimensionalen Vektorraum mit Skalarprodukt V und $T \in \text{End}(V)$?

- ✓ (a) Für $\mathbb{F} = \mathbb{R}$ gilt: T selbstadjungiert impliziert T normal.
- ✓ (b) Für $\mathbb{F} = \mathbb{C}$ gilt: T selbstadjungiert impliziert T normal.
- (c) Für $\mathbb{F} = \mathbb{R}$ gilt: T normal impliziert T selbstadjungiert.
- (d) Für $\mathbb{F} = \mathbb{C}$ gilt: T normal impliziert T selbstadjungiert.
- ✓ (e) Für $\mathbb{F} = \mathbb{R}$ gilt: T ist selbstadjungiert genau dann wenn T orthogonal diagonalisierbar ist.

Das ist der Spektralsatz für \mathbb{R}

- (f) Für $\mathbb{F} = \mathbb{C}$ gilt: T ist selbstadjungiert genau dann wenn T orthogonal diagonalisierbar ist.
- (g) Für $\mathbb{F} = \mathbb{R}$ gilt: T ist normal genau dann wenn T orthogonal diagonalisierbar ist.
- ✓ (h) Für $\mathbb{F} = \mathbb{C}$ gilt: T ist normal genau dann wenn T orthogonal diagonalisierbar ist.

Das ist der Spektralsatz für \mathbb{C}

6. Sei $T \in \text{End}(V)$ für einen endlichdimensionalen Vektorraum V mit Skalarprodukt.

(a) Falls $TT^* = \text{Id}$, dann ist T diagonalisierbar.

Betrachte Rotationsmatrizen über \mathbb{R} .

✓ (b) Falls $T = T^*$, dann ist T diagonalisierbar.

Der Spektralsatz für \mathbb{R} (Satz 7.2.12) besagt, dass T selbstadjungiert ist ($T = T^*$) genau dann wenn T orthogonal diagonalisierbar ist.

(c) Falls $TT^* = T^*T$, dann ist T diagonalisierbar.

Wenn T normal ist ($TT^* = T^*T$) und p_T in Linearfaktoren zerfällt, dann ist T diagonalisierbar. Für \mathbb{C} ist das der Spektralsatz. Für \mathbb{R} stimmt die Aussage aber nicht.

7. Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein endlichdimensionaler Euklidischer Vektorraum und sei $T \in \text{End}(V)$ eine orthogonale Abbildung. Sei \mathcal{B} eine Basis von V , dann ist $[T]_{\mathcal{B}}$ orthogonal

(a) Richtig.

✓ (b) Falsch.

Die Aussage stimmt, falls \mathcal{B} eine Orthonormalbasis ist, aber für allgemeine Basen ist die Aussage falsch. Wir illustrieren dies am Beispiel der Abbildung $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ gegeben durch Rotation in der Ebene um 90 Grad. Wähle die nicht orthonormale Basis $\mathcal{B} = (e_1, e_1 + e_2)$ von \mathbb{R}^2 . Dann ist $T(e_1) = e_2$ und $T(e_1 + e_2) = -e_1 + e_2$ und folglich

$$[T]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

und man berechnet

$$\begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^T.$$

Falls \mathcal{B} eine orthonormale Basis ist, dann gilt:

$$[T]_{\mathcal{B}}^{-1} [T]_{\mathcal{B}} = I_n = [T^*T]_{\mathcal{B}} = [T^*]_{\mathcal{B}} [T]_{\mathcal{B}} \stackrel{\mathcal{B} \text{ ONB}}{=} [T]_{\mathcal{B}}^T [T]_{\mathcal{B}},$$

und folglich ist $[T]_{\mathcal{B}}^{-1} = [T]_{\mathcal{B}}^T$ und somit $[T]_{\mathcal{B}}$ orthogonal.

8. Ist die Matrix $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ orthogonal diagonalisierbar?

- (a) Ja, über \mathbb{R} .
- ✓ (b) Ja, über \mathbb{C} .
- (c) Nein, weder noch.

Man überprüft, dass die Matrix normal ist ($A^*A = AA^*$).

9. Eine Isometrie auf einem Euklidischen Vektorraum ist eine Abbildung $T : V \rightarrow V$, sodass $\|Tv - Tw\| = \|v - w\|$ für alle $v, w \in V$ gilt. Welche der folgenden Aussagen ist richtig?

- (a) Jede Isometrie ist orthogonal.
- ✓ (b) Jede orthogonale Abbildung ist eine Isometrie.
- (c) Keine der Aussagen ist richtig.

Sei $v \in V \setminus \{0\}$ und betrachte die Abbildung $T : w \mapsto v + w$, dann gilt sicher $\|T(v_1) - T(v_2)\| = \|v_1 - v_2\|$ für alle $v_1, v_2 \in V$ und somit ist T eine Isometrie. Allerdings ist T nicht linear und insbesondere nicht orthogonal. Falls T orthogonal ist, dann gilt per definitionem

$$\begin{aligned} \|Tv_1 - Tv_2\|^2 &= \langle Tv_1 - Tv_2, Tv_1 - Tv_2 \rangle \\ &= \langle Tv_1, Tv_1 \rangle - 2\langle Tv_1, Tv_2 \rangle + \langle Tv_2, Tv_2 \rangle \\ &= \langle v_1, v_1 \rangle - 2\langle v_1, v_2 \rangle + \langle v_2, v_2 \rangle \\ &= \langle v_1 - v_2, v_1 - v_2 \rangle = \|v_1 - v_2\|^2 \end{aligned}$$

für alle $v_1, v_2 \in V$ und somit ist T eine Isometrie.

10. Jede reelle symmetrische Matrix endlicher Ordnung $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ ist eine Involution, d.h. $A^2 = I_n$.

- ✓ (a) Richtig.
- (b) Falsch.

Laut Spektralsatz wissen wir, dass eine orthogonale Matrix Q sowie eine Diagonalmatrix $D \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ existieren, sodass $A = Q^T D Q$ gilt. Insbesondere ist $D = Q A Q^T$ und somit nach Voraussetzung

$$D^k = (Q A Q^T)^k = Q A^k Q^T = I_n$$

für ein $k \in \mathbb{N}$.