

- 1) Gegeben ist eine glatte Funktion $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ und ein kritischer Punkt (x_0, y_0) . Bestimme, ob es sich dabei um ein lokales Maximum, lokales Minimum, oder Sattelpunkt handelt.

Fkt.	Krit. Pkt.	lok. Max.	lok. Min.	Sattelpkt.
$f(x, y) = x^2 + y^2$	$(0, 0)$	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
$f(x, y) = -e^x \cdot y^2$	$(2, 0)$	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
$f(x, y) = xy$	$(0, 0)$	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
$f(x, y) = \cos(x) \sin(y)$	$(0, \pi/2)$	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

- 2) Zeige Aussage (3) von Satz 2.53 aus der Vorlesung.¹

Beweis: Zu zeigen ist, dass für einen nicht-degenerierten kritischen Punkt x_0 von $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ (f ist C^2 und $U \subseteq \mathbb{R}^n$ offen) gilt, “ $p \cdot q \neq 0$ impliziert, dass x_0 kein lokales Extremum von f ist”, wobei p (resp. q) die Anzahl positiver (resp. negativer) Eigenwerte von $\text{Hesse}_f(x_0)$ ist.

Da $p \cdot q \neq 0$, existieren zwei Eigenvektore y_0 und y_1 von

$$A := \text{Hesse}_f(x_0)$$

mit Eigenwerten $\lambda_0 < 0$ und $\lambda_1 > 0$. Man beobachte, dass für alle $\varepsilon > 0$ folgendes gilt:

$$\begin{aligned} (\varepsilon \cdot y_i)^T A (\varepsilon \cdot y_i) &= \langle \varepsilon \cdot y_i, A (\varepsilon \cdot y_i) \rangle \\ &= \varepsilon^2 \cdot \langle y_i, A y_i \rangle \\ &= \varepsilon^2 \langle y_i, \lambda_i \cdot y_i \rangle \\ &= \varepsilon^2 \lambda_i \|y_i\|^2 \\ &= \lambda_i \|\varepsilon \cdot y_i\|^2. \end{aligned}$$

Ähnlich zum Beweis von (1) von Satz 2.53, verwenden wir die Taylorentwicklung von f :

¹Siehe Handnotizen vom 04.11 auf der Metaphorseite.

$$\begin{aligned}
f(x_0 + \varepsilon \cdot y_i) &= f(x_0) + \frac{1}{2}(\varepsilon \cdot y_i)^T A y_i + E_2(x_0 + \varepsilon \cdot y_i, x_0) \\
&= f(x_0) + \frac{\lambda_i}{2} \|\varepsilon \cdot y_i\|^2 + E_2(x_0 + \varepsilon \cdot y_i, x_0) \\
&= f(x_0) + \left(\frac{\lambda_i}{2} + \frac{E_2(x_0 + \varepsilon \cdot y_i, x_0)}{\|\varepsilon \cdot y_i\|^2} \right) \cdot \|\varepsilon \cdot y_i\|^2.
\end{aligned}$$

Wir wissen aus der Vorlesung, dass in beiden Fällen der Ausdruck

$$\frac{E_2(x_0 + \varepsilon \cdot y_i, x_0)}{\|\varepsilon \cdot y_i\|^2}$$

beliebig nahe bei 0 liegt, für $\varepsilon > 0$ genügend klein. Insbesondere, gilt für $\varepsilon > 0$ genügend klein, dass

$$\left(\frac{\lambda_0}{2} + \frac{E_2(x_0 + \varepsilon \cdot y_0, x_0)}{\|\varepsilon \cdot y_0\|^2} \right) < 0, \quad \left(\frac{\lambda_i}{2} + \frac{E_2(x_0 + \varepsilon \cdot y_i, x_0)}{\|\varepsilon \cdot y_i\|^2} \right) > 0,$$

da $\lambda_0 < 0$ und $\lambda_1 > 0$. Insbesondere, gilt

$$f(x_0 + \delta \cdot y_0) < f(x_0), \quad f(x_0 + \delta \cdot y_1) > f(x_0), \quad \forall \delta \in (0, \varepsilon].$$

Dies bedeutet, dass wir für jeden offenen Ball B um x_0 zwei Punkte $z_0 = x_0 + \delta y_0$ und $z_1 = x_0 + \delta y_1$ finden (für δ genügend klein), so dass

$$z_0, z_1 \in B \text{ und } f(z_0) < f(x_0), \quad f(z_1) > f(x_0).$$

Das heisst, dass x_0 weder ein lokales Maximum noch Minimum von f ist.

□

3) Seien $a > b > c > 0$. Bestimme die Maxima und Minima der Funktion

$$f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$$

mit Nebenbedingungen

$$\left(\frac{x}{a} \right)^2 + \left(\frac{y}{b} \right)^2 + \left(\frac{z}{c} \right)^2 = 1.$$

Interpretiere das Resultat geometrisch.

Lösung: Wir verwenden die Methode der Lagrange multipliiert aus der Vorlesung. Dazu definieren wir

$$g(x, y, z) := \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 + \left(\frac{z}{c}\right)^2 - 1$$

und verwenden Satz 2.56 aus Vorlesung. Laut diesen, erfüllen kritische Punkte v von f auf

$$Y := g^{-1}(0)$$

entweder $\nabla g(v) = 0$ oder $\nabla f(v) - \lambda \nabla g(v) = 0$ für ein $\lambda \in \mathbb{R}$.

Wir berechnen

$$\nabla g(x, y, z) = 2 \cdot \begin{pmatrix} x/a \\ y/b \\ z/c \end{pmatrix}.$$

Der Ursprung $(0, 0, 0)$ ist die einzige Nullstelle von ∇g , diese liegt aber nicht auf Y . Andererseits haben wir

$$\nabla f(x, y, z) - \lambda \nabla g(x, y, z) = 2 \cdot \begin{pmatrix} x(1 - \lambda/a) \\ y(1 - \lambda/b) \\ z(1 - \lambda/c) \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} 0.$$

Wie vorhin, kommt $(0, 0, 0)$ als Nullstelle nicht in Frage. Wir machen also eine Fallunterscheidung und nehmen zuerst an, dass $x \neq 0$. Dann muss aber, $\lambda = a$ gelten. Da $a > b > c > 0$, gilt die obige Gleichung nur wenn $y = 0$, $z = 0$. Um x zu bestimmen, verwenden wir $(x, y, z) = (x, 0, 0) \stackrel{!}{\in} Y$, das heisst

$$g(x, 0, 0) = x^2/a^2 - 1 \stackrel{!}{=} 0.$$

Die Vektoren

$$u^\pm := (\pm a, 0, 0)$$

erfüllen also die obige Gleichung. Ganz Analog erhalten wir vier weitere Kandidaten für die kritische Punkte für die Fälle $y \neq 0$ und $z \neq 0$, nämlich

$$v^\pm = (0, \pm b, 0), w^\pm = (0, 0, \pm c).$$

Da Y Kompakt ist², muss unter diesen 6 Punkten mindestens ein globales Maximum und ein globales Minimum vorhanden sein. Wir haben $a > b > c$, woraus sich schnell schliessen lässt, dass u^\pm zwei globale Maxima und w^\pm zwei globale Minima von f auf Y sind.

Nun behaupten wir, dass v^\pm keine Extrema von f auf Y definieren. Aufgrund der Symmetrie, reicht es den Fall $v = v^+$ zu betrachten. Die

²Kurze Übung: wieso?

Idee/Intuition ist die Folgende: wir können lokal in x -Richtung laufen und f grösser machen, ohne dabei Y zu verlassen, da $a > b$ gilt. Ähnlich lässt sich geometrisch schliessen, dass f kleiner wird in z Richtung auf Y , da $b > c$. Rigoros sieht die Rechnung wie folgt aus:

Sei $0 < \varepsilon < 1$ und $\delta > 0$, so dass $f(0, b - \varepsilon, \delta) \in Y$. Das δ lässt sich in Abhängigkeit von ε bestimmen:

$$g(0, b - \varepsilon, \delta) = \frac{(b - \varepsilon)^2}{b^2} + \frac{\delta^2}{c^2} \stackrel{!}{=} 0.$$

Daraus lässt sich

$$\delta^2 = c^2 \left(1 - \frac{(b - \varepsilon)^2}{b^2} \right) = c^2 - \frac{c^2}{b^2} (b - \varepsilon)^2$$

schliessen. Es gilt also

$$\begin{aligned} f(0, b, 0) - f(0, b - \varepsilon, \delta) &= b^2 + (b - \varepsilon)^2 + \delta^2 \\ &= b^2 + \underbrace{\left(1 - \frac{c^2}{b^2} \right)}_{\in (0,1)} (b - \varepsilon)^2 + c^2 \\ &> 0. \end{aligned}$$

Da $(0, b - \varepsilon, \delta)$ beliebig nahe bei $(0, b, 0)$ liegt, für $\varepsilon > 0$ genügend klein, zeigt die obige Ungleichung, dass $v = (0, b, 0)$ kein lokales Minimum ist.

Ganz Analog kann man mit $(\delta', b - \varepsilon, 0)$ nahe bei v argumentieren, dass v keine lokales Maximum ist.³ Somit ist v (und deshalb auch v^{-1}) kein lokales Extremum.

Geometrische Interpretation:

Die Menge Y stellt ein Ellipsoid in \mathbb{R}^3 dar (siehe Wikipedia). Die Funktion f misst den Abstand von jedem Punkt (x, y, z) zum Ursprung. Das Problem lässt sich geometrisch wie folgt formulieren: "Finde die Punkte auf dem Ellipsoid Y , die den Abstand (lokal/global) zum Ursprung maximieren/minimieren. Aufgrund der Wahl $a > b > c$ ist es geometrisch Einleuchtend, dass die Punkte $(\pm a, 0, 0)$ und $(0, 0, \pm c)$ den Abstand maximieren resp. minimieren. Da b aber zwischen a und c liegt, ist es auch geometrisch klar, dass leichte Perturbationen in x und z Richtung den Abstand vergrössern/verringern.

□

³Übung!

4) Seien $p > 1$, $a, b > 0$. Finde die Maxima von

$$f(x, y) = ax + by$$

in

$$Y = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x > 0, y > 0, g(x, y) = x^p + y^p - 1 = 0\}.$$

Schliesse daraus die **Höldersche Ungleichung**:

Für alle a, b, ξ, η positiv und $p > 1$ gilt:

$$a\xi + b\eta \leq (\xi^p + \eta^p)^{\frac{1}{p}} \cdot (a^q + b^q)^{\frac{1}{q}},$$

wobei $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$.

Beweis. Der Gradient von f ist gegeben durch $\nabla f(x, y) = (a, b)$, der per Wahl von a und b nie 0 ist. Wir berechnen die Nullstellen der Lagrange Gleichung:

$$\nabla f(x, y) - \lambda \cdot \nabla g(x, y) = \begin{pmatrix} a - \lambda p x^{p-1} \\ b - \lambda p y^{p-1} \end{pmatrix}$$

ist Null, genau dann wenn

$$a = \lambda p x_0^{p-1} \text{ und } b = \lambda p y_0^{p-1}.$$

Wir berechnen

$$\begin{aligned} \frac{a}{b} = \frac{x_0^{p-1}}{y_0^{p-1}} &\implies \left(\frac{a}{b}\right)^{p/(p-1)} = \left(\frac{x_0}{y_0}\right)^p \\ &\implies \left(\frac{a}{b}\right)^q = \left(\frac{x_0}{y_0}\right)^p. \end{aligned}$$

Wir haben noch die Randbedingung $x^p + y^p = 1$, womit wir folgendes erhalten:

$$x_0^p = (a/b)^q \cdot y_0^p = (a/b)^q - (a/b)^q \cdot x_0^p \implies x_0^p = \frac{a^q}{a^q + b^q}$$

und durch Analogie/Symmetrie

$$y_0^p = \frac{b^q}{a^q + b^q}.$$

□

Der Punkt (x_0, y_0) ist eine lokales Maximum auf Y^4 und deshalb erhalten wir, für $\xi, \eta \in Y$:

$$\begin{aligned} a\xi + b\eta \leq f(x_0, y_0) &= \frac{1}{(a^q + b^q)^{1/p}} \left(a^{\frac{q}{p}+1} + b^{\frac{q}{p}+1} \right) \\ &= \frac{a^q + b^q}{(a^q + b^q)^{1/p}} \\ &= (a^q + b^q)^{1-1/p} \\ &= (a^q + b^q)^{1/q} \\ &= (a^q + b^q)^{1/q} \cdot (\xi^p + \eta^p)^{1/p}, \end{aligned}$$

wobei wir im letzten Schritt $\xi, \eta \in Y$ verwendet haben.

Für positive Vielfache von $\eta, \xi \in Y$ gilt die obige Ungleichung immernoch, was also auch den Fall $\eta, \xi > 0$ abdeckt. Dies beendet den Beweis.

⁴Übung: wieso?