

## Musterlösung Serie 20

### ADJUNGIERTE ABBILDUNGEN, SPEKTRALSATZ, BILINEARFORMEN UND QUADRATISCHE FORMEN

1. Sei  $f$  ein selbstadjungierter Endomorphismus eines euklidischen Vektorraums  $V$ . Zeige, dass die Eigenräume von  $f$  zu verschiedenen Eigenwerten orthogonal zueinander sind.

*Lösung:* Seien  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  zwei verschiedene Eigenwerte von  $f$ , und seien  $v \in \text{Eig}_\lambda(f)$  und  $w \in \text{Eig}_\mu(f)$ . Aufgrund der Bilinearität des Skalarprodukts und der Selbstadjungiertheit von  $f$  gilt dann

$$\lambda \cdot \langle v, w \rangle = \langle \lambda v, w \rangle = \langle f(v), w \rangle = \langle v, f(w) \rangle = \langle v, \mu w \rangle = \mu \cdot \langle v, w \rangle.$$

Wegen  $\lambda \neq \mu$  muss daher  $\langle v, w \rangle = 0$  sein. Also gilt  $\text{Eig}_\lambda(f) \perp \text{Eig}_\mu(f)$ .

2. Seien  $f, g_1, g_2$  Endomorphismen eines endlichdimensionalen euklidischen Vektorraumes mit

$$f^* \circ f \circ g_1 = f^* \circ f \circ g_2.$$

Zeige, dass  $f \circ g_1 = f \circ g_2$  ist.

*Lösung:* Für alle  $v, w \in V$  gilt

$$\begin{aligned} \langle f(v), f((g_1 - g_2)(w)) \rangle &= \langle v, f^* \circ f((g_1 - g_2)(w)) \rangle \\ &= \langle v, (f^* \circ f \circ g_1 - f^* \circ f \circ g_2)(w) \rangle \\ &= 0. \end{aligned}$$

Mit  $v := (g_1 - g_2)(w)$  folgt also für alle  $w \in V$ :

$$\|f((g_1 - g_2)(w))\|^2 = 0$$

und somit  $f((g_1 - g_2)(w)) = 0$ , also  $(f \circ g_1)(w) = (f \circ g_2)(w)$ .

- \*3. Sei  $f: V \rightarrow W$  ein Homomorphismus zwischen euklidischen Vektorräumen. In der Vorlesung wurde gezeigt, dass die Adjungierte  $f^*: W \rightarrow V$  existiert, wenn  $\dim(V) < \infty$  ist. Gilt dies auch, wenn  $\dim(W) < \infty$  ist?

*Lösung:* Nein. Für ein Gegenbeispiel sei  $I$  eine beliebige unendliche Menge und sei  $V := \mathbb{R}^{(I)}$  versehen mit dem Skalarprodukt

$$\langle \underline{x}, \underline{y} \rangle := \sum_{i \in I} x_i y_i.$$

Dieser Raum hat die Orthonormalbasis  $\{\underline{e}_i \mid i \in I\}$  mit  $\underline{e}_i = (\delta_{ij})_j$ . Sei  $W := \mathbb{R}$  mit dem Standardskalarprodukt  $\langle u, v \rangle := uv$ , und betrachte den Homomorphismus

$$f: V \rightarrow W, \quad \underline{x} \mapsto \sum_{i \in I} x_i.$$

Nehmen wir an, dass dessen Adjungierte  $f^*: W \rightarrow V$  existiert. Dann ist  $f^*(1) = (x_i)_{i \in I}$  mit fast allen  $x_i = 0$ . Für jedes  $i$  gilt aber

$$x_i = \langle \underline{e}_i, (x_i)_i \rangle = \langle \underline{e}_i, f^*(1) \rangle = \langle f(\underline{e}_i), 1 \rangle = \langle 1, 1 \rangle = 1.$$

Zusammen ist dies ein Widerspruch; also existiert  $f^*$  nicht.

4. Sei  $V$  der Vektorraum aller beliebig oft differenzierbaren periodischen Funktionen  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit Periode  $2\pi$ , versehen mit dem Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle := \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(x)g(x) dx.$$

Betrachte die lineare Abbildung

$$D: V \rightarrow V, \quad f \mapsto \frac{df}{dx}.$$

- (a) Ist  $D$  selbstadjungiert? Bestimme jedenfalls die Adjungierte, falls sie existiert.  
 (b) Ist  $\Delta := -D \circ D$  selbstadjungiert?  
 (c) Sei  $U \subset V$  das lineare Erzeugnis der Funktionen

$$\{x \mapsto \cos(nx) \mid n \in \mathbb{Z}\} \cup \{x \mapsto \sin(nx) \mid n \in \mathbb{Z}\},$$

mit dem von  $V$  induzierten Skalarprodukt. Finde eine Orthonormalbasis von  $U$ , welche aus Eigenvektoren von  $\Delta|_U$  besteht, sowie die Multiplizitäten aller Eigenwerte.

*Lösung:*

- (a) Aus partieller Integration folgt

$$\langle Df, g \rangle = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{df}{dx} g dx = \frac{1}{2\pi} fg \Big|_0^{2\pi} - \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f \frac{dg}{dx} dx = -\langle f, Dg \rangle$$

für alle  $f, g$ , also  $D^* = -D \neq D$ . Daher ist  $D$  nicht selbstadjungiert.

- (b) Aus (a) und Aufgabe 6 (a) von Serie 19 folgt

$$\Delta^* = -D^* \circ D^* = -(-D) \circ (-D) = \Delta,$$

also ist  $\Delta$  selbstadjungiert.

- (c) Für jedes  $n \neq 0$  setze  $c_n(x) := \sqrt{2} \cos(nx)$  und  $s_n(x) := \sqrt{2} \sin(nx)$ . Ausserdem sei  $c_0(x) := 1$  und  $s_0(x) := 0$ . *Behauptung:* Die Menge

$$B := \{c_n \mid n \geq 0\} \cup \{s_n \mid n \geq 1\}$$

ist eine Orthonormalbasis von  $U$ , die aus Eigenvektoren von  $\Delta$  besteht.

*Beweis:* Wegen  $\sin(-nx) = -\sin(nx)$  und  $\cos(-nx) = \cos(nx)$  für alle  $n \geq 1$  sowie  $s_0 = 0$  erzeugt  $B$  den Unterraum  $U$ . Sodann implizieren die üblichen Ableitungsregeln für trigonometrische Funktionen für alle  $n \geq 0$

$$\Delta s_n = n^2 s_n \quad \text{und} \quad \Delta c_n = n^2 c_n.$$

Also sind alle Elemente von  $B$  Eigenvektoren von  $\Delta$ .

Als nächstes zeigen wir, dass sie zueinander orthonormal sind. Dafür rechnen wir für alle  $n, m \geq 0$  unter Benutzung der Selbstadjungiertheit von  $\Delta$ :

$$n^2 \langle s_n, s_m \rangle = \langle n^2 s_n, s_m \rangle = \langle \Delta s_n, s_m \rangle \stackrel{!}{=} \langle s_n, \Delta s_m \rangle = \langle s_n, m^2 s_m \rangle = m^2 \langle s_n, s_m \rangle.$$

Für  $n \neq m$  folgt daraus  $\langle s_n, s_m \rangle = 0$ . Durch analoge Rechnungen zeigt man  $\langle s_n, c_m \rangle = \langle c_n, s_m \rangle = \langle c_n, c_m \rangle = 0$  für alle  $n \neq m$ . (All dies kann man übrigens auch durch direkte Berechnung der Integrale, z.B. mit dem Additionstheorem, zeigen.) Weiter können wir für alle  $n \geq 1$  die Formeln

$$\begin{aligned} \cos^2(nx) &= \frac{\cos(2nx) + 1}{2} \\ \sin^2(nx) &= 1 - \cos^2(nx) = \frac{1 - \cos(2nx)}{2} \\ \sin(nx) \cos(nx) &= \frac{1}{2} \sin(2nx), \end{aligned}$$

in die betreffenden Integrale einsetzen und ausrechnen:

$$\langle s_n, s_n \rangle = 1, \quad \langle s_n, c_n \rangle = 0, \quad \langle c_n, c_n \rangle = 1.$$

Noch einfacher berechnen wir

$$\langle c_0, c_0 \rangle = 1, \quad \langle c_0, s_n \rangle = 0, \quad \langle c_0, c_n \rangle = 0$$

für alle  $n \geq 1$ . Zusammen zeigt dies, dass  $B$  ein Orthonormalsystem ist. Da es den Unterraum  $U$  erzeugt, ist es daher eine Orthonormalbasis von  $U$ .

Insgesamt ist  $B$  also eine Orthonormalbasis von  $U$  aus Eigenvektoren von  $\Delta$ . Jeder Eigenraum von  $\Delta|_U$  ist daher von Vektoren in  $B$  erzeugt. Wir schliessen, dass  $\Delta|_U$  die Eigenwerte

$$0, 1, 4, 9, 16, \dots, n^2, \dots$$

mit den jeweiligen Vielfachheiten  $1, 2, 2, 2, \dots$  besitzt.

5. Betrachte die reelle symmetrische Matrix

$$G := \begin{pmatrix} 3 & -2 & 1 & -2 \\ -2 & 3 & -2 & 1 \\ 1 & -2 & 3 & -2 \\ -2 & 1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

Führe für  $G$  eine Hauptachsentransformation durch, d. h., finde eine orthogonale Matrix  $S$ , so dass  $S^T G S$  eine Diagonalmatrix ist.

*Hinweis:* Alle Eigenwerte von  $G$  sind ganzzahlig.

*Lösung:* Das charakteristische Polynom von  $G$  ist

$$P_G(X) = X^4 - 12X^3 + 36X^2 - 32X = X(X^3 - 12X^2 + 36X - 32).$$

Aus dieser Faktorisierung ersehen wir, dass  $G$  den Eigenwert 0 besitzt und das Produkt der übrigen Eigenwerte gleich 32 ist. Nach dem Hinweis kommen nur Teiler von 32 als weitere Eigenwerte von  $G$  in Frage. Durch Testen der Kandidaten  $\pm 1, 2, 4, 8, 16, 32$  ergibt sich die Faktorisierung

$$P_G(X) = X(X - 2)^2(X - 8).$$

Mit Vielfachheiten gerechnet hat  $G$  also die Eigenwerte

$$\lambda_1 := 0, \quad \lambda_2 := \lambda_3 := 2, \quad \lambda_4 := 8.$$

Die zugehörigen Eigenvektoren ergeben sich zum Beispiel als

$$v_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad v_3 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_4 := \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

besitzt. Durch Normalisieren der Vektoren  $v_1$  und  $v_4$  und durch Anwenden des Gram-Schmidt-Verfahrens auf  $v_2$  und  $v_3$  erhalten wir die folgende Orthonormalbasis von Eigenvektoren:

$$\begin{aligned} \tilde{v}_1 &:= v_1 / \|v_1\| = v_1 / 2 \\ \tilde{v}_2 &:= v_2 / \|v_2\| = v_2 / \sqrt{2} \\ \tilde{v}_3 &:= \frac{v_3 - \langle v_3, v_2 / \|v_2\| \rangle v_2 / \|v_2\|}{\|v_3 - \langle v_3, v_2 / \|v_2\| \rangle v_2 / \|v_2\|\|} = \frac{v_3}{\|v_3\|} = v_3 / \sqrt{2} \\ \tilde{v}_4 &:= v_4 / \|v_4\| = v_4 / 2. \end{aligned}$$

Definieren wir also  $S$  als die Matrix mit den Spalten  $\tilde{v}_1, \dots, \tilde{v}_4$ ,

$$S := \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 1/\sqrt{2} & -1/2 \\ 1/2 & 1/\sqrt{2} & 0 & 1/2 \\ 1/2 & 0 & -1/\sqrt{2} & -1/2 \\ 1/2 & -1/\sqrt{2} & 0 & 1/2 \end{pmatrix},$$

so ist  $S$  orthogonal mit

$$S^T G S = S^{-1} G S = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 8 \end{pmatrix}.$$

6. Sei  $\beta$  die Bilinearform  $(x, y) \mapsto x^T A y$  auf  $\mathbb{R}^2$  für die symmetrische Matrix  $A := \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$ . Finde eine geordnete Basis  $B$  von  $\mathbb{R}^2$ , bezüglich welcher  $\beta$  eine Darstellungsmatrix der Form  $\begin{pmatrix} \pm 1 & 0 \\ 0 & \pm 1 \end{pmatrix}$  hat.

*Lösung:* Die Matrix  $A$  hat die Eigenwerte 3 und 7 zu den jeweiligen Eigenvektoren  $v_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  und  $v_2 := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Daher bilden  $b_1 := \frac{1}{\sqrt{2}}v_1$  und  $b_2 := \frac{1}{\sqrt{2}}v_2$  eine Orthonormalbasis aus Eigenvektoren, bezüglich welcher  $\beta$  die Darstellungsmatrix  $\begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix}$  hat. Nun müssen wir nur noch die Basisvektoren richtig skalieren: Die Vektoren  $w_1 := \frac{1}{\sqrt{3}}b_1 = \frac{1}{\sqrt{6}}\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  und  $w_2 := \frac{1}{\sqrt{7}}b_2 = \frac{1}{\sqrt{14}}\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  bilden eine geordnete Basis von  $\mathbb{R}^2$ , bezüglich welcher  $\beta$  die Darstellungsmatrix  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  hat.

7. Betrachte die durch die folgende Formel definierte quadratische Form  $q$  auf  $\mathbb{R}^4$ :

$$q(x_1, x_2, x_3, x_4) := 4x_1^2 - 12x_1x_2 + 12x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_4 - 4x_3x_4 + 3x_4^2.$$

Ist  $q$  positiv definit? Ist  $q$  ausgeartet? Was ist die Signatur von  $q$ ?

*Hinweis:* Verwende quadratische Ergänzung.

*Lösung:* Mit quadratischer Ergänzung finden wir:

$$\begin{aligned} q(x) &= 4\left(x_1 - \frac{3}{2}x_2 + \frac{1}{4}x_4\right)^2 + 3x_2^2 + \frac{11}{4}x_4^2 + 3x_2x_4 + 2x_3^2 - 4x_3x_4 \\ &= \left(2x_1 - 3x_2 + \frac{1}{2}x_4\right)^2 + 2(x_3 - x_4)^2 + 3x_2^2 + 3x_2x_4 + \frac{3}{4}x_4^2 \\ &= \left(2x_1 - 3x_2 + \frac{1}{2}x_4\right)^2 + 2(x_3 - x_4)^2 + 3\left(x_2 + \frac{1}{2}x_4\right)^2. \end{aligned}$$

Wir sehen  $q(x) \geq 0$  für alle  $x$  und  $q(x) = 0$  genau dann, wenn  $x$  in dem Unterraum

$$\begin{aligned} V &:= \left\{ (x_1, \dots, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid 2x_1 - 3x_2 + \frac{1}{2}x_4 = 0, x_3 - x_4 = 0, x_2 + \frac{x_4}{2} = 0 \right\} \\ &= \left\{ (x_1, \dots, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid \begin{pmatrix} 2 & -3 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = 0 \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} \right\rangle \end{aligned}$$

liegt. Die quadratische Form ist also positiv semidefinit, ausgeartet, und besitzt die Signatur  $(3, 0)$ .

*Aliter:* Es gilt  $q(x) = x^T A x$  mit der symmetrischen Matrix

$$A := \begin{pmatrix} 4 & -6 & 0 & 1 \\ -6 & 12 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -2 \\ 1 & 0 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Deren erste drei Hauptminoren  $\det(A_1) = 4$  und  $\det(A_2) = 12$  und  $\det(A_3) = 24$  sind alle positiv; also ist die Einschränkung von  $q$  auf den Unterraum  $x_4 = 0$  positiv definit. Nach Abschnitt 10.15 der Vorlesung hat  $A$  folglich mindestens 3 positive Eigenwerte. Wegen  $\det A = 0$  hat  $A$  aber auch den Eigenwert 0. Somit ist  $A$  ausgeartet und positiv semidefinit mit der Signatur  $(3, 0)$ .

8. Sei  $K$  ein Körper mit  $1 + 1 \neq 0$ . Sei  $q$  eine homogene quadratische Form in  $n$  Variablen mit Koeffizienten in  $K$ . Zeige, dass  $q$  nach einer linearen Variablentransformation Diagonalgestalt bekommt, das heisst, dass eine Matrix  $U \in \text{GL}_n(K)$  existiert und Koeffizienten  $b_i \in K$ , so dass

$$q((y_1, \dots, y_n)U) = \sum_{i=1}^n b_i y_i^2.$$

*Lösung:* Schreibe  $q(x_1, \dots, x_n) = q(x)$  mit dem Spaltenvektor  $x = (x_1, \dots, x_n)^T$ . Nach der Vorlesung ist dann  $q(x) = x^T A x$  für eine symmetrische Matrix  $A$ . Wegen  $1 + 1 \neq 0$  liefert der symmetrische Gauss-Algorithmus eine invertierbare Matrix  $U$ , so dass  $U^T A U$  eine Diagonalmatrix ist, sagen wir mit Diagonaleinträgen  $b_1, \dots, b_n$ . Für jedes  $y = (y_1, \dots, y_n)^T$  gilt dann  $q(Uy) = y^T U^T A U y = \sum_{i=1}^n b_i y_i^2$ , wie gewünscht.

*Aliter: Direkte Konstruktion mit quadratischer Ergänzung:* Induktion über die Anzahl  $n$  der Variablen. Im Fall  $n = 0$  ist nichts zu tun. Sei also  $n \geq 1$  und  $q(x_1, \dots, x_n) = \sum_{1 \leq i < j \leq n} a_{ij} x_i x_j$  mit  $a_{ij} \in K$ .

*Fall 1:* Wenn  $a_{nn} \neq 0$  ist, substituieren wir  $x_n = y_n - \frac{1}{2a_{nn}} \sum_{i=1}^{n-1} a_{in} x_i$  und erhalten eine homogene quadratische Form der Form

$$q'(x_1, \dots, x_{n-1}, y_n) = \sum_{1 \leq i < j \leq n-1} b_{ij} x_i x_j + a_{nn} y_n^2 = q''(x_1, \dots, x_{n-1}) + a_{nn} y_n^2.$$

Die Induktionsvoraussetzung für  $q''$  liefert dann eine lineare Variablentransformation  $\varphi: (x_1, \dots, x_{n-1}) \mapsto (y_1, \dots, y_{n-1})$ , so dass  $q''(\varphi^{-1}(y_1, \dots, y_{n-1}))$  Diagonalgestalt hat. Damit hat auch  $q'(\varphi^{-1}(y_1, \dots, y_{n-1}), y_n)$  Diagonalgestalt.

*Fall 2:* Wenn  $a_{nn} = 0$  ist, aber  $a_{ii} \neq 0$  für ein  $i < n$ , vertauschen wir  $x_i$  und  $x_n$  und bekommen die Situation aus Fall 1.

*Fall 3:* Wenn  $a_{nn} = a_{ii} = 0$  ist, aber  $a_{in} \neq 0$  für ein  $i < n$ , substituieren wir  $x_i = y_i + x_n$  und bekommen damit wieder Fall 1.

*Fall 4:* Wenn die Koeffizienten  $a_{in} = 0$  sind für alle  $1 \leq i \leq n$ , das heisst, wenn  $q$  gar nicht von  $x_n$  abhängt, dann ist  $q$  einfach eine homogene quadratische Form in  $n - 1$  Variablen und die Behauptung folgt aus der Induktionsvoraussetzung.