

## Lösung 16

### 1. Aufgabe

(a) Rechne  $T \cdot T^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

(b) Mit (a) folgt

$$\begin{aligned} D &= T^{-1}AT = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 6 \\ -3 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ -2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

(c) Es gilt

$$\begin{aligned} E &= A^{-1}TD \\ &= A^{-1}T(T^{-1}AT) \\ &= A^{-1}(TT^{-1})AT \\ &= A^{-1}(I_2)AT \\ &= A^{-1}AT \\ &= I_2T \\ &= T \\ &= \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

### 2. Aufgabe

(a)  $A$  ist regulär, falls  $\det(A) \neq 0$  ist. Mit zum Beispiel der Regel von Sarrus folgt

$$\det(A) = 8 + 0 + \lambda - 0 - 0 = 8 + \lambda.$$

Die Matrix  $A$  ist somit regulär sofern  $\lambda \neq -8$  gilt.

(b) Sei also  $\lambda \neq -8$ . Dann ist  $A$  regulär und besitzt somit eine inverse Matrix  $A^{-1}$ . Diese kann mit der folgenden Formel berechnet werden:

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} \bar{a}_{11} & \bar{a}_{21} & \bar{a}_{31} \\ \bar{a}_{12} & \bar{a}_{22} & \bar{a}_{32} \\ \bar{a}_{13} & \bar{a}_{23} & \bar{a}_{33} \end{pmatrix},$$

wobei  $\bar{a}_{ij} = (-1)^{i+j} \det(A_{ij})$  ist, mit  $A_{ij}$  der Untermatrix von  $A$ , die durch Streichen der  $i$ -ten Zeile und  $j$ -ten Spalte von  $A$  entsteht.

Zum Beispiel ist

$$\begin{aligned} \det(A_{11}) &= \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = 4 - 0 = 4, & \text{ und somit } \bar{a}_{11} &= (-1)^{1+1} \cdot 4 = 4, \\ \det(A_{21}) &= \det \begin{pmatrix} 0 & \lambda \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = -\lambda, & \text{ und somit } \bar{a}_{21} &= (-1)^{2+1} \cdot (-\lambda) = \lambda. \end{aligned}$$

Die anderen Einträge werden ähnlich berechnet und man erhält

$$\bar{a}_{31} = -2\lambda, \quad \bar{a}_{12} = -2, \quad \bar{a}_{22} = 4, \quad \bar{a}_{32} = \lambda, \quad \bar{a}_{13} = 1, \quad \bar{a}_{23} = -2, \quad \bar{a}_{33} = 4.$$

Aus (a) wissen wir, dass  $\det(A) = 8 + \lambda$ . Alles einsetzen liefert für die inverse Matrix

$$A^{-1} = \frac{1}{8 + \lambda} \begin{pmatrix} 4 & \lambda & -2\lambda \\ -2 & 4 & \lambda \\ 1 & -2 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{8+\lambda} & \frac{\lambda}{8+\lambda} & -\frac{2\lambda}{8+\lambda} \\ -\frac{2}{8+\lambda} & \frac{4}{8+\lambda} & \frac{\lambda}{8+\lambda} \\ \frac{1}{8+\lambda} & -\frac{2}{8+\lambda} & \frac{4}{8+\lambda} \end{pmatrix}.$$

### 3. Aufgabe

(a) Wir berechnen

$$\begin{aligned} (A|I_3) &= \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 3 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & -3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{Z_2-2Z_1} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 3 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & -3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{Z_3+4Z_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 3 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -8 & 4 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{Z_1+Z_3 \\ Z_2-Z_3}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 3 & 0 & -7 & 4 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 6 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -8 & 4 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{Z_1+3Z_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 11 & -5 & -2 \\ 0 & -1 & 0 & 6 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -8 & 4 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{(-1) \cdot Z_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 11 & -5 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -6 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -8 & 4 & 1 \end{array} \right) = (I_3|A^{-1}). \end{aligned}$$

Auf der linken Seite haben wir die Matrix  $A$  zur Einheitsmatrix umgeformt. Auf der rechten Seite steht jetzt also die inverse Matrix

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 11 & -5 & -2 \\ -6 & 3 & 1 \\ -8 & 4 & 1 \end{pmatrix}.$$

Ferner gilt

$$A \cdot A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 \\ 2 & 5 & -1 \\ 0 & 4 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 11 & -5 & -2 \\ -6 & 3 & 1 \\ -8 & 4 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(b) Wir berechnen

$$\begin{aligned} (B|I_3) &= \left( \begin{array}{ccc|ccc} 3 & 1 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{Z_1 \leftrightarrow Z_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{Z_2-3Z_1} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -5 & 4 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{Z_2+6Z_3} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -8 & 1 & -3 & 6 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{Z_3-Z_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -8 & 1 & -3 & 6 \\ 0 & 0 & 6 & -1 & 3 & -5 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{6} \cdot Z_3} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -8 & 1 & -3 & 6 \\ 0 & 0 & 1 & -1/6 & 1/2 & -5/6 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{Z_2+8Z_3} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1/3 & 1 & -2/3 \\ 0 & 0 & 1 & -1/6 & 1/2 & -5/6 \end{array} \right) \xrightarrow{Z_1-2Z_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 2/3 & -1 & 4/3 \\ 0 & 1 & 0 & -1/3 & 1 & -2/3 \\ 0 & 0 & 1 & -1/6 & 1/2 & -5/6 \end{array} \right). \end{aligned}$$

Die inverse Matrix ist also

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} 2/3 & -1 & 4/3 \\ -1/3 & 1 & -2/3 \\ -1/6 & 1/2 & -5/6 \end{pmatrix}.$$

Ferner gilt

$$B \cdot B^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2/3 & -1 & 4/3 \\ -1/3 & 1 & -2/3 \\ -1/6 & 1/2 & -5/6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(c) Wir berechnen

$$\begin{aligned}
 (C|I_3) &= \left( \begin{array}{ccc|ccc} 4 & 5 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{Z_1 \leftrightarrow Z_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 5 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\
 &\xrightarrow{\frac{1}{2} \cdot Z_1} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1/2 & 0 & 1/2 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 4 & 5 & -1 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{Z_3 - 4Z_1 \\ Z_2 - 3Z_1}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1/2 & 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & 1 & -3/2 & 0 & -3/2 & 1 \\ 0 & 5 & -3 & 1 & -2 & 0 \end{array} \right) \\
 &\xrightarrow{Z_3 - 5Z_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1/2 & 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & 1 & -3/2 & 0 & -3/2 & 1 \\ 0 & 0 & 9/2 & 1 & 11/2 & -5 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{2}{9} \cdot Z_3} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1/2 & 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & 1 & -3/2 & 0 & -3/2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2/9 & 11/9 & -10/9 \end{array} \right) \\
 &\xrightarrow{\substack{Z_2 + \frac{3}{2}Z_3 \\ Z_1 - \frac{1}{2}Z_3}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1/9 & -1/9 & 5/9 \\ 0 & 1 & 0 & 1/3 & 1/3 & -2/3 \\ 0 & 0 & 1 & 2/9 & 11/9 & -10/9 \end{array} \right).
 \end{aligned}$$

Die inverse Matrix ist also

$$C^{-1} = \begin{pmatrix} -1/9 & -1/9 & 5/9 \\ 1/3 & 1/3 & -2/3 \\ 2/9 & 11/9 & -10/9 \end{pmatrix}.$$

Ferner gilt

$$C \cdot C^{-1} = \begin{pmatrix} 4 & 5 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1/9 & -1/9 & 5/9 \\ 1/3 & 1/3 & -2/3 \\ 2/9 & 11/9 & -10/9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

## 4. Aufgabe

(a) Wir wollen den Laplaceschen Entwicklungssatz verwenden. Wir entwickeln nach der ersten Zeile. Wir müssen also die Determinanten der Untermatrizen

$$C_{11} = \begin{pmatrix} a_{22} & 0 & 0 \\ 0 & b_{11} & b_{12} \\ 0 & b_{21} & b_{22} \end{pmatrix}, \quad C_{12} = \begin{pmatrix} a_{21} & 0 & 0 \\ 0 & b_{11} & b_{12} \\ 0 & b_{21} & b_{22} \end{pmatrix}, \quad C_{13} = \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} & 0 \\ 0 & 0 & b_{12} \\ 0 & 0 & b_{22} \end{pmatrix}, \quad C_{14} = \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} & 0 \\ 0 & 0 & b_{11} \\ 0 & 0 & b_{21} \end{pmatrix}$$

bestimmen. In den Matrizen  $C_{13}$  und  $C_{14}$  sind die zweite und dritte Zeile linear abhängig. Daher wissen wir, dass ihre Determinanten 0 sein müssen. Dank der vielen Einträge gleich 0, lässt sich für  $C_{11}$  und  $C_{12}$  gut die Regel von Sarrus anwenden (oder eine weitere Laplacesche Entwicklung, was auf das Gleiche hinausläuft):

$$\begin{aligned}
 \det(C_{11}) &= a_{22}b_{11}b_{22} - a_{22}b_{12}b_{21} = a_{22}(b_{11}b_{22} - b_{12}b_{21}) = a_{22} \det(B), \\
 \det(C_{12}) &= a_{21}b_{11}b_{22} - a_{21}b_{12}b_{21} = a_{21}(b_{11}b_{22} - b_{12}b_{21}) = a_{21} \det(B).
 \end{aligned}$$

Mit dem Laplaceschen Entwicklungssatz haben wir nun

$$\begin{aligned}
 \det(C) &= c_{11} \det(C_{11}) - c_{12} \det(C_{12}) + c_{13} \det(C_{13}) - c_{14} \det(C_{14}) \\
 &= a_{11}a_{22} \det(B) - a_{12}a_{21} \det(B) \\
 &= (a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}) \det(B) \\
 &= \det(A) \det(B).
 \end{aligned}$$

Insbesondere ist  $\det(C) \neq 0$  genau dann, wenn  $\det(A) \neq 0$  und  $\det(B) \neq 0$ . Das heisst,  $C$  ist invertierbar genau dann, wenn sowohl  $A$  als auch  $B$  invertierbar ist.

- (b) (**Optional**) Wir bemerken zunächst, dass gemäss der letzten Teilaufgabe sowohl  $A$  als auch  $B$  invertierbar ist. Dem Hinweis folgend überprüfen wir, dass aufgrund der Blockform gilt:

$$C \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & 0 & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b_{11} & b_{12} \\ 0 & 0 & b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 \\ b_{11}y_1 + b_{12}y_2 \\ b_{21}y_1 + b_{22}y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \\ B \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \end{pmatrix}.$$

Die Matrix  $C$  wendet also auf die ersten zwei Komponenten die Matrix  $A$  an und auf die letzten zwei Komponenten die Matrix  $B$ . Umgekehrt haben die ersten zwei Komponenten nichts mit  $B$  zu tun und die letzten zwei Komponenten nichts mit  $A$  zu tun. Wir machen für die Inverse von  $C$  daher den Ansatz

$$C^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & B^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{a_{22}}{\det(A)} & \frac{-a_{12}}{\det(A)} & 0 & 0 \\ \frac{-a_{21}}{\det(A)} & \frac{a_{11}}{\det(A)} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{b_{22}}{\det(B)} & \frac{-b_{12}}{\det(B)} \\ 0 & 0 & \frac{-b_{21}}{\det(B)} & \frac{b_{11}}{\det(B)} \end{pmatrix},$$

da es für eine Matrix  $M \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  gilt

$$M^{-1} = \frac{1}{\det(M)} \begin{pmatrix} m_{22} & -m_{12} \\ -m_{21} & m_{11} \end{pmatrix}.$$

Wie in der oberen Rechnung erhalten wir

$$C^{-1} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A^{-1} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \\ B^{-1} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}.$$

Insbesondere gilt

$$CC^{-1} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = C \begin{pmatrix} A^{-1} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \\ B^{-1} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} AA^{-1} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \\ BB^{-1} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}.$$

Also ist  $CC^{-1}$  tatsächlich die Einheitsmatrix.

**Bemerkung:** Wir können eine Blockmatrix wie  $C$  auch in einer Matrix-Blockform darstellen:

$$C = \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix},$$

wobei hier  $0$  für eine  $2 \times 2$ -Matrix mit nur Nullen steht. Für zwei solche Blockmatrizen gilt

$$\begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & B_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_2 & 0 \\ 0 & B_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 A_2 & 0 \\ 0 & B_1 B_2 \end{pmatrix}.$$

Hier muss man nun daran denken, dass  $A_1 A_2$  und  $B_1 B_2$  Matrixmultiplikationen sind! Mit dieser Schreibweise ist es anschaulich, dass  $C^{-1}$  obige Gestalt haben muss, denn

$$\begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A^{-1} & 0 \\ 0 & B^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} AA^{-1} & 0 \\ 0 & BB^{-1} \end{pmatrix}.$$

## Multiple Choice

1. Ergebnis: (c).

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} \frac{1}{\pi} & 0 \\ 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\pi} - \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \frac{1}{\pi} \cdot \left(\frac{1}{\pi} - \frac{1}{\sqrt{2}}\right) + 0 \cdot 1 \\ 1 \cdot \left(\frac{1}{\pi} - \frac{1}{\sqrt{2}}\right) + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{1}{\pi} \cdot \left(\frac{1}{\pi} - \frac{1}{\sqrt{2}}\right) \\ \frac{1}{\pi} - \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{1}{\pi} \cdot \left(\frac{1}{\pi} - \frac{1}{\sqrt{2}}\right) \\ \frac{1}{\pi} \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{\pi} \begin{pmatrix} \frac{1}{\pi} - \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

2. Ergebnis: (b).

Die Matrix  $B$  ist invertierbar, da wir mit Laplace berechnen können:

$$\det(B) = 1 \cdot \det(A) = a^2 + b^2 \neq 0, \text{ da } (a, b) \neq (0, 0).$$

Ferner gilt

$$B^2 = \begin{pmatrix} a & -b & 0 \\ b & a & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & -b & 0 \\ b & a & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^2 + b^2 & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \neq B.$$

3. Ergebnis: (a).

Wir berechnen  $A^2 = A \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 2a & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & b^2 \end{pmatrix}$ . Das schliesst schon die Antworten (b), (c) und (d) aus.

**Bemerkung:** Um zu sehen, dass (a) tatsächlich die richtige Antwort für allgemeines  $n$  liefert, führen wir vollständige Induktion durch:

Angenommen

$$A^{n-1} = \begin{pmatrix} 1 & (n-1)a & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & b^{(n-1)} \end{pmatrix},$$

dann erhalten wir via Matrixmultiplikation

$$A^n = A^{n-1} \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & na & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & b^n \end{pmatrix}.$$

Dies bestätigt unsere Induktionsannahme und die Richtigkeit von (a) zugleich.

**4. Ergebnis:** (b).

Wir sehen mit Matrixmultiplikation und den Additionstheoremen  $(\star)$  für  $a = b = \phi$  im Hinweis, dass

$$A^2 = A \cdot A = \begin{pmatrix} \cos^2(\phi) - \sin^2(\phi) & -2 \cos(\phi) \sin(\phi) & 0 \\ 2 \cos(\phi) \sin(\phi) & \cos^2(\phi) - \sin^2(\phi) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{(\star)}{=} \begin{pmatrix} \cos(2\phi) & -\sin(2\phi) & 0 \\ \sin(2\phi) & \cos(2\phi) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

und damit  $\alpha = 2\phi$ .