

Serie 24

BILINEARFORMEN, SINGULÄRWERTZERLEGUNG, JORDANSCHER NORMALFORM

1. (a) Bestimme eine Singulärwertzerlegung $A = QDR$ der reellen Matrix

$$A := \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- (b) Gib eine Singulärwertzerlegung von A^T an.

2. Betrachte die reelle Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 14 & -13 & 8 \\ -13 & 14 & 8 \\ 8 & 8 & -7 \end{pmatrix} \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R}).$$

Finde eine Matrix $P \in O_3(\mathbb{R})$, sodass $P^{-1}AP$ diagonal ist.

3. Sei V ein n -dimensionaler Vektorraum über einem Körper K . Benutze das Lemma über verallgemeinerte Eigenräume aus der Vorlesung, um die folgenden Aussagen zu beweisen. Benutze aber nicht das Theorem über die Jordannormalform.

- (a) Betrachte ein nilpotentes $N \in \text{End}(V)$. Zeige, dass 0 der einzige Eigenwert von N ist.
- (b) Betrachte ein nilpotentes $N \in \text{End}(V)$. Zeige, dass $N^n = O_{n \times n}$. Anders ausgedrückt, ist N nilpotent mit Index kleiner als oder gleich $\dim(V)$.
- (c) Betrachte ein nilpotentes $N \in \text{End}(V)$ und nehme an, dass $p_N(x)$ in $K[x]$ in Linearfaktoren zerfällt. Dann ist $p_N(x) = (-x)^n$.
- (d) Sei $T \in \text{End}(V)$ und nehme an, dass $p_T(x)$ in $K[x]$ in Linearfaktoren zerfällt. Sei $\eta \in K$ und definiere $S = T - \eta \text{Id}_V$. Dann zerfällt auch $p_S(x)$ über K in Linearfaktoren. Insbesondere gilt $p_S(x) = p_T(x + \eta)$.
- (e) Sei $T \in \text{End}(V)$ mit einzigem Eigenwert $\lambda \in K$ und nehme an, dass $p_T(x)$ in Linearfaktoren über K zerfällt. Definiere $N = T - \lambda \text{Id}_V$. Dann ist $p_N(x) = (-x)^n$ und es gilt $N^n = O_{n \times n}$.

4. Bestimme die Jordansche Normalform der folgenden Matrix über \mathbb{R} und über \mathbb{F}_3 :

$$A := \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

5. Bestimme die Jordansche Normalform und eine zugehörige Basiswechselmatrix der reellen Matrix

$$A := \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 3 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

6. *Beispiel zur speziellen Relativitätstheorie.* Definiere die symmetrische Bilinearform $s: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ für alle $v = (x, y, z, t)^T$ und $v' = (x', y', z', t')^T$ in \mathbb{R}^4 durch

$$s(v, v') := xx' + yy' + zz' - ctt',$$

wobei $c > 0$ ein fester Parameter ist. Der Raum $M := (\mathbb{R}^4, s)$ heisst die *Minkowski-Raumzeit* und der Parameter c heisst die *Lichtgeschwindigkeit*. Wir werden die Normalisierung $c = 1$ verwenden.

Eine lineare Abbildung $F: M \rightarrow M$ heisst eine *Isometrie* oder eine *Lorentztransformation*, falls gilt

$$\forall v, w \in \mathbb{R}^4: s(F(v), F(w)) = s(v, w).$$

- (a) Beweise, dass jede Isometrie bijektiv ist.
- (b) Beweise, dass die folgenden Endomorphismen Isometrien von M sind:
- i. Die Linksmultiplikation mit $\left(\begin{array}{c|c} T & 0 \\ \hline 0 & \pm 1 \end{array} \right)$ für jedes $T \in O(3)$.
 - ii. Ein *Lorentzboost* in x -Richtung mit der Geschwindigkeit $v < c = 1$, gegeben durch Linksmultiplikation mit der Matrix

$$B := \begin{pmatrix} \gamma & & -v\gamma \\ & 1 & \\ & & 1 \\ -v\gamma & & & \gamma \end{pmatrix}$$

$$\text{für } \gamma := 1/\sqrt{1-v^2}.$$

- (c) Die Teilmenge $\{x \in M \mid s(x, x) = 0\}$ heisst der *Lichtkegel in M* . Beweise den „relativistischen Satz vom Fussball“: Jede lineare Isometrie φ mit $\det(\varphi) = 1$ besitzt einen Eigenvektor, der im Lichtkegel liegt.

Bemerkung. Für $c \rightarrow \infty$ nähert sich der Lichtkegel dem Unterraum $\{t = 0\}$ an und die Aussage reduziert sich auf den klassischen Fall.

Single Choice. In each exercise, exactly one answer is correct.

1. Sei f ein Endomorphismus eines endlichdimensionalen Vektorraumes V und sei λ ein Eigenwert von f . Welche Aussage ist im Allgemeinen falsch?

- (a) Jeder Eigenvektor von f zum Eigenwert λ liegt im Hauptraum $\tilde{\text{Eig}}_f(\lambda)$.
- (b) Jeder Vektor in $\tilde{\text{Eig}}_f(\lambda)$ ist ein Eigenvektor von f zum Eigenwert λ .
- (c) Der Hauptraum $\tilde{\text{Eig}}_f(\lambda)$ ist nicht der Nullraum.
- (d) Für jeden Eigenwert μ von f mit $\mu \neq \lambda$ ist $\tilde{\text{Eig}}_f(\mu) \cap \tilde{\text{Eig}}_f(\lambda) = \langle 0 \rangle$.

2. Für jeden Endomorphismus f eines n -dimensionalen Vektorraums V , dessen charakteristisches Polynom in Linearfaktoren zerfällt, und jeden Eigenwert λ von f gilt:

- (a) $\tilde{\text{Eig}}_f(\lambda) = \text{Kern}(f - \lambda \text{id}_V)$.
- (b) $\dim(\tilde{\text{Eig}}_f(\lambda)) = 1$.
- (c) $\dim(\tilde{\text{Eig}}_f(\lambda)) = n$.
- (d) $\tilde{\text{Eig}}_f(\lambda) = \text{Kern}((f - \lambda \text{id}_V)^n)$.

3. Der Hauptraum der reellen Matrix $A := \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 & 5 \\ 0 & 2 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ bezüglich $X - 2$ ist

- (a) Eindimensional
- (b) Zweidimensional
- (c) Dreidimensional
- (d) Vierdimensional

4. Sei A eine 3×3 -Matrix mit $A \neq 0$ und $A^2 = 0$. Dann besitzt die Jordansche Normalform von A

- (a) 1 Jordanblock.
- (b) 2 Jordanblöcke.
- (c) 3 Jordanblöcke.
- (d) Das hängt von der genauen Matrix A ab.

Multiple Choice Fragen

1. Welche der folgenden Aussagen ist **richtig**: Für beliebige ganze Zahlen $n > m \geq 1$ existiert eine quadratische Matrix ...
 - (a) mit charakteristischem Polynom $X^m + X^n$.
 - (b) mit Minimalpolynom X^m und charakteristischem Polynom X^n .
 - (c) mit Minimalpolynom $X^m \cdot (X^n - 1)$.