

Wiederholung:

Partielle Integration:

$$\int_a^b f(x) g'(x) dx = f(x) g(x) \Big|_a^b - \int_a^b f'(x) g(x) dx$$

Substitutionsregel:

$$\int_a^b f(\phi(x)) \phi'(x) dx = \int_{\phi(a)}^{\phi(b)} f(t) dt$$

"t = \phi(x)"

Clicker - Frage:

$$\int_1^4 \frac{f(\sqrt{x})}{2\sqrt{x}} dx = \int_{\phi(1)}^{\phi(4)} f(t) dt$$

$\phi(x) = \sqrt{x}$
 $\phi'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$
 $\phi(4) = \sqrt{4} = 2$
 $\phi(1) = \sqrt{1} = 1$

$$\int_{-1}^1 2x \cdot f(x^2) dx = \int_1^1 f(t) dt = 0$$

$\phi(x) = x^2$
 $\phi'(x) = 2x$

$$\int_0^1 \frac{f(e^x)}{e^x} \cdot e^x dx = \int_1^e g(t) dt = \int_1^e \frac{f(t)}{t} dt$$

$\phi(x) = e^x$
 $\phi'(x) = e^x$
 $g(e^x)$, wobei $g(t) = \frac{f(t)}{t}$

$$\int_1^2 \frac{f\left(\frac{1}{x}\right)}{\frac{1}{x^2}} \cdot \left(-\frac{1}{x^2}\right) dx = \phi(x) = \frac{1}{x} \quad \phi'(x) = -\frac{1}{x^2} = - \int_1^{\frac{1}{z}} \frac{f(t)}{t^2} dt = \int_{\frac{1}{z}}^1 \frac{f(t)}{t^2} dt$$

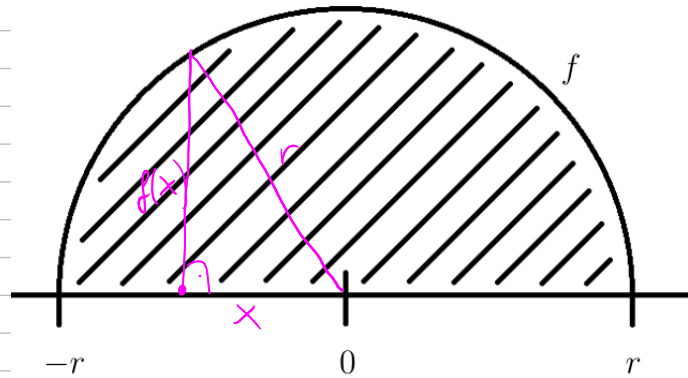
$$g(t) = \frac{f(t)}{t^2}$$

- Heute:
- Flächeninhalt von Kreisscheiben
 - unbestimmtes Integral
 - Integration rationaler Funktionen (Partialbruchzerlegung)

Anwendung 5.4.7:

Ein Halbkreis mit Radius $r > 0$ wird parametrisiert durch:

$$x^2 + f(x)^2 = r^2$$



$$f: [-r, r] \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \sqrt{r^2 - x^2}$$

Die Fläche zwischen der x-Achse und dem Halbkreis ist

$$\int_{-r}^r \sqrt{r^2 - x^2} dx$$

Zur Berechnung verwenden wir die Substitutionsregel

mit

(läuft von $-r$ bis r , wenn φ von $-\frac{\pi}{2}$ bis $\frac{\pi}{2}$ läuft.)

$$\phi: \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] \rightarrow [-r, r], \quad \varphi \mapsto r \cdot \sin(\varphi)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \int_{-r}^r \sqrt{r^2 - x^2} dx &= \int_{\phi(-\frac{\pi}{2})}^{\phi(\frac{\pi}{2})} \sqrt{r^2 - x^2} dx = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \underbrace{\sqrt{r^2 - r^2 \sin^2(\varphi)}}_{r \sqrt{1 - \sin^2(\varphi)} = r \sqrt{\cos^2(\varphi)} = r \cos(\varphi) \dots \text{da } \cos(\varphi) \geq 0 \forall \varphi \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]} \cdot r \cdot \cos(\varphi) d\varphi \\ &= r^2 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos(\varphi)^2 d\varphi. \end{aligned}$$

Nun verwenden wir partielle Integration:

$$\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \underbrace{\cos(\varphi)}_{\sin'(\varphi)} \cdot \underbrace{\cos(\varphi)}_{\sin(\varphi)} d\varphi = \underbrace{\cos(\varphi) \sin(\varphi)}_{=0} \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} + \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \underbrace{\sin(\varphi)^2}_{1 - \cos(\varphi)^2} d\varphi$$

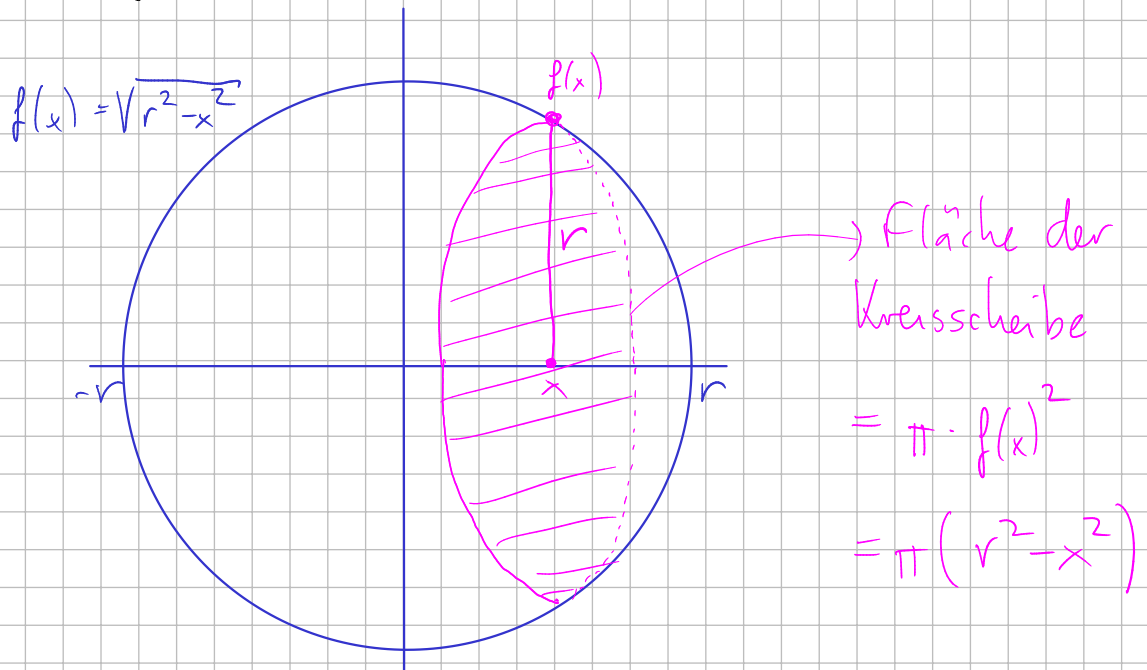
$$= \pi - \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos(\varphi)^2 d\varphi$$

$$\Rightarrow \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos(\varphi)^2 d\varphi = \frac{\pi}{2}$$

$$\Rightarrow \text{Halbe Kreisfläche} = \frac{\pi}{2} \cdot r^2$$

$$\Rightarrow \text{Ganze Kreisfläche} = \pi r^2$$

Frage: Können wir durch Integration auch das Volumen von Kugeln berechnen?



Volumen einer Kugel mit Radius $r =$

$$= \int_{-r}^r \pi(r^2 - x^2) dx = \underbrace{\int_{-r}^r \pi r^2 dx}_{2\pi r^3} - \pi \underbrace{\int_{-r}^r x^2 dx}_{\left. \frac{x^3}{3} \right|_{-r}^r = \frac{r^3}{3} - \frac{-r^3}{3} = \frac{2r^3}{3}}$$

$$= 2\pi r^3 - \frac{2\pi r^3}{3} = \frac{4}{3}\pi r^3$$

5.9 Das unbestimmte Integral

Sei I ein Intervall und $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig.

Fundamentalsatz \Rightarrow es gibt eine Stammfunktion F von f .
 (z.B.: $F(x) = \int_a^x f(t) dt$ für ein $a \in I$)

Wir schreiben: $F(x) = \int f(x) dx + C$

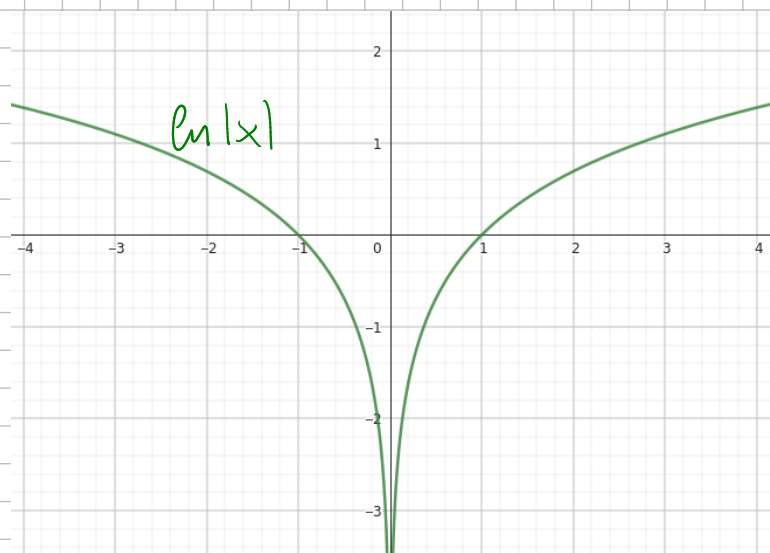
Die Integrationskonstante C denkt an, dass sich je zwei Stammfunktionen um eine Konstante unterscheiden.

"Integration ist die Umkehroperation der Ableitung"

Viele Ableitungen sind uns schon bekannt, was die folgenden Stammfunktionen ergibt:

• für $s \in \mathbb{R}$:

$$\int x^s dx = \begin{cases} \frac{1}{s+1} x^{s+1} + C & \text{falls } s \neq -1 \\ \ln|x| + C & \text{falls } s = -1 \end{cases}$$



• $\int e^x dx = e^x + C$

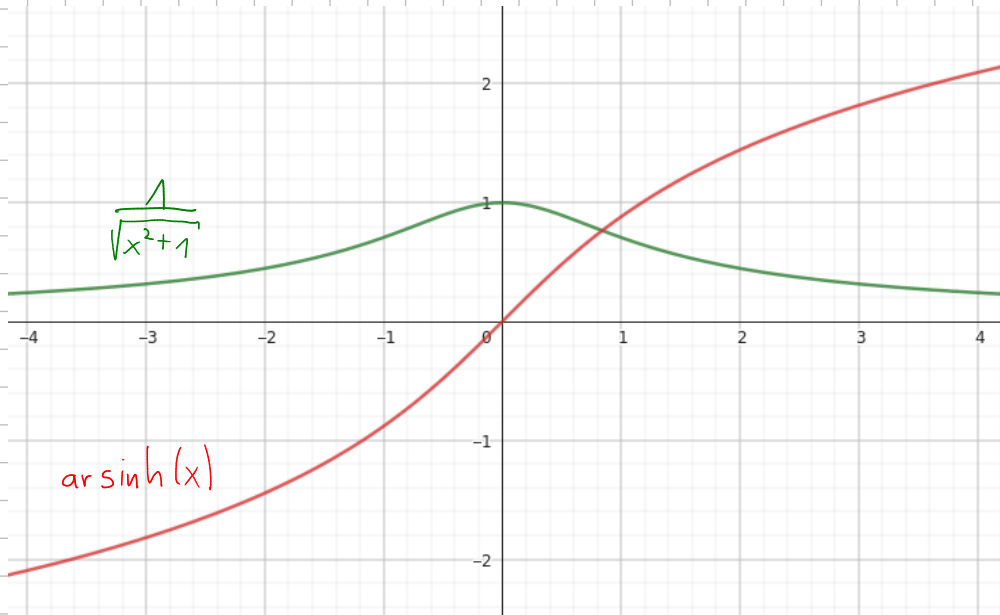
$\int \cos(x) dx = \sin(x) + C$

$\int \sin(x) dx = -\cos(x) + C$

• $\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = \arcsin(x) + C$, $\int \frac{1}{1+x^2} dx = \arctan(x) + C$
↑
für $x \in (-1, 1)$

$$\int \underbrace{\sinh(x)}_{\frac{e^x - e^{-x}}{2}} dx = \cosh(x) + C, \quad \int \underbrace{\cosh(x)}_{\frac{e^x + e^{-x}}{2}} dx = \sinh(x) + C$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{x^2+1}} dx = \operatorname{arsinh}(x) + C$$



$$\operatorname{arsinh}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

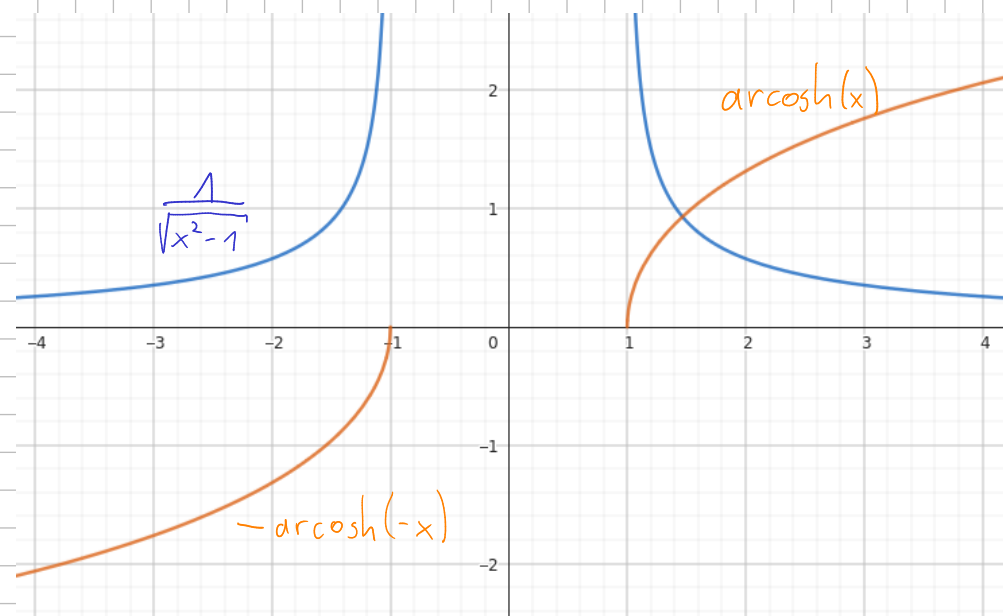
=
Umkehrfkt. von
 $\sinh: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$\operatorname{arcosh}: [1, \infty) \rightarrow [0, \infty)$$

=
Umkehrfkt. von
 $\cosh: [0, \infty) \rightarrow [1, \infty)$

(vgl. Beispiel 4.2.7
oder Serie 9)

$$\int \frac{1}{\sqrt{x^2-1}} dx = \begin{cases} \operatorname{arcosh}(x) + C & \text{für } x > 1 \\ -\operatorname{arcosh}(-x) + C & \text{für } x < -1 \end{cases}$$



Partielle Integration:

$$\int f \cdot g' dx = f \cdot g - \int f' \cdot g dx$$

Beispiel 5.9.1:

$$(1) \int \underbrace{\ln(x)}_{f(x)} \cdot \underbrace{1}_{g'(x)} dx = \ln(x) x - \int \underbrace{\frac{1}{x}}_1 \cdot x dx = x \ln(x) - x + C$$

$$(2) \int \underbrace{x}_{g'(x)} \underbrace{\ln(x)}_{f(x)} dx = \frac{x^2}{2} \ln(x) - \int \underbrace{\frac{x^2}{2} \cdot \frac{1}{x}}_{=\frac{x}{2}} dx = \frac{x^2}{2} \ln(x) - \frac{x^2}{4} + C$$

$$(3) \int \underbrace{x}_{f(x)} \underbrace{\sin(x)}_{g'(x)} dx = -x \cos(x) + \int \cos(x) dx = -x \cos(x) + \sin(x) + C$$

(4) übersprungen, siehe Skript

(5) Für $J_n = \int \frac{1}{(1+x^2)^n} dx$, $n \geq 1$, kann mit partieller Integration eine Rekursionsformel hergeleitet werden.

$$\underbrace{n=2}_{J_2}: \int \underbrace{1}_{g'(x)} \cdot \underbrace{\frac{1}{1+x^2}}_{f(x)} dx = \frac{x}{1+x^2} + \int \frac{2x^2 + 2 - 2}{(1+x^2)^2} dx$$
$$\int \frac{2(x^2+1)}{(1+x^2)^2} dx - \int \frac{2}{(1+x^2)^2} dx$$

$2 \cdot J_1 \qquad 2 \cdot J_2$

$$\Rightarrow J_1 = \frac{x}{1+x^2} + 2J_1 - 2J_2$$

$$\Rightarrow \int \frac{1}{(1+x^2)^2} dx = \frac{x}{2(1+x^2)} + \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+x^2} dx = \frac{x}{2(1+x^2)} + \frac{1}{2} \arctan(x)$$

Substitution:

$$x = \phi(u)$$

$$dx = \phi'(u) \cdot du$$

Um $\int f(x) dx$ zu berechnen, ersetzen wir

Aus Ende müssen wir u wieder durch x ersetzen.

Bsp (vgl. Clicker):

- $e^x = u$

$$x = \ln(u)$$

$$dx = \frac{1}{u} du$$

- $\frac{1}{x} = u$

$$x = \frac{1}{u}$$

$$dx = -\frac{1}{u^2} du$$

Beispiel 5.9.2:

$$(1) \int \frac{1}{a^2+x^2} dx \stackrel{x=au}{=} \int \frac{1}{a^2+a^2u^2} \cdot a \cdot du = \frac{1}{a} \int \frac{1}{1+u^2} du$$

$$= \frac{1}{a} \arctan(u) + C = \frac{1}{a} \arctan\left(\frac{x}{a}\right) + C$$

(2)-(4) übersprungen, siehe Skript

Partialbruchzerlegung:

Zur Berechnung von Stammfunktionen rationaler Funktionen, also Funktionen der Form $\frac{P(x)}{Q(x)}$, wobei P, Q reelle

Polynome sind mit $\deg(P) < \deg(Q)$ und Q normiert

ist, d.h. $Q(x) = x^n + \dots$

← Koeffizient 1 vor höchster Potenz von x

Merke: Den Fall $\deg(P) \geq \deg(Q)$ können wir mit Polynomdivision auf den obigen zurückführen.

Bsp: $P(x) = x^4 + 1$,
 $Q(x) = x^2 + x$

Schema zur Polynomdivision:

$$\begin{array}{r} (x^4+1) : (x^2+x) = x^2 - x + 1 \\ -(x^4+x^3) \\ \hline -x^3+1 \\ -(-x^3-x^2) \\ \hline x^2+1 \\ -(x^2+x) \\ \hline -1-x \end{array}$$

$$\Rightarrow \frac{P(x)}{Q(x)} = x^2 - x + 1 + \frac{-1-x}{Q(x)}$$

Fall "alle Nullstellen von Q sind reell"

Also $Q(x) = \prod_{i=1}^k (x - \gamma_i)^{n_i}$ ← Vielfachheiten der Nullstellen von Q
Nullstellen von Q

Dann machen wir den Ansatz:

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^{n_i} \frac{C_{ij}}{(x - \gamma_i)^j}$$

Die Koeffizienten C_{ij} bestimmen wir, indem wir mit $Q(x)$ multiplizieren, und dann einen Koeffizientenvergleich durchführen.

Die rechte Seite oben lässt sich dann einfach integrieren:

$$\int \frac{1}{x-y_i} dx = \ln|x-y_i|, \quad \int \frac{1}{(x-y_i)^j} dx = \frac{-1}{j-1} \frac{1}{(x-y_i)^{j-1}} \quad \text{für } j \neq 2$$

Bsp: $\int \frac{1-x}{x^2+x} dx = 2$

x^2+x
 $x(x+1)$

Ansatz: $\frac{1-x}{x^2+x} = \frac{A}{x} + \frac{B}{x+1}$

Mit Nenner multiplizieren: $1-x = A(x+1) + Bx = (A+B)x + A$

Koeffizientenvergleich: $A=1, A+B=-1 \Rightarrow B=-2$

$$\Rightarrow \int \frac{1-x}{x^2+x} dx = \ln|x| - 2 \ln|x+1|$$

Bemerkung: Im Allgemeinen muss man beim Koeffizientenvergleich ein lineares Gleichungssystem lösen, um die Koeffizienten zu bestimmen. Dazu kann das Gauss-Verfahren aus der Linearen Algebra verwendet werden.