Lösung 17

1. Aufgabe

Als erstes schreiben wir die angegebenen Gleichungssysteme in der Matrixform (A|c). Mit dem Gauss-Verfahren formen wir diese dann in ein äquivalentes Gleichungssystem $(A^*|c^*)$ in Trapezform um. An der Trapezform können wir das Lösungsverhalten untersuchen und anschliessend das Gleichungssystem sukzessive von unten nach oben lösen.

(a) Es gilt

$$(A|c) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 0 & 1 \\ -3 & 2 & 0 & 1 & 5 \\ 8 & -2 & -2 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_2 + 3Z_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 6 & 1 & 8 \\ 0 & -10 & -18 & 2 & -8 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{Z_3 + 2Z_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 6 & 1 & 8 \\ 0 & 0 & -6 & 4 & 8 \end{pmatrix} = (A^*|c^*)$$

Daher erhalten wir Rg(A) = Rg(A|c) = 3. Da es sich um ein (3,4)-System handelt, existieren also unendlich viele Lösungen mit 4-3=1 Parameter. Wir wählen $x_4=t\in\mathbb{R}$ als Parameter und rechnen von unten nach oben

$$x_3 = -\frac{4}{3} + \frac{2}{3}t,$$
 $x_2 = \frac{16}{5} - t,$ $x_1 = \frac{7}{15} - \frac{1}{3}t.$

(b) Die Matrix A, die mit diesem Gleichungssystem verbunden ist, ist

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 1 \\ 5 & -1 & 2 \\ 2 & 6 & -3 \end{pmatrix}.$$

Ferner gilt

$$(A|c) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ -2 & 0 & 1 & -2 \\ 5 & -1 & 2 & 4 \\ 2 & 6 & -3 & 5 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_2 + 2Z_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & 2 \\ 0 & -6 & 7 & -6 \\ 0 & 4 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{Z_4 - 2Z_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_4 - \frac{1}{4}Z_3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} = (A^*|c^*)$$

Daher erhalten wir $Rg(A) = 3 \neq Rg(A|c) = 4$. Das System besitzt also keine Lösungen.

(c) Es gilt

$$(A|c) = \begin{pmatrix} 2 & 5 & -1 & 0 & | & -1 \\ -1 & 8 & 8 & -4 & | & -13 \\ 4 & 2 & -16 & 10 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -4 & | & -1 \end{pmatrix} \underbrace{ \begin{array}{c} Z_{1} + 2Z_{2} \\ Z_{3} + 4Z_{2} \end{array}}_{Z_{3} + 4Z_{2}} \begin{pmatrix} 0 & 21 & 15 & -8 & | & -27 \\ -1 & 8 & 8 & -4 & | & -13 \\ 0 & 34 & 16 & -6 & | & -52 \\ 0 & 1 & 1 & -4 & | & -1 \end{pmatrix}$$

$$\underbrace{ \begin{array}{c} Z_{2} \leftrightarrow Z_{1} \\ Z_{2} \leftrightarrow Z_{1} \\ Z_{2} \leftrightarrow Z_{1} \\ Z_{2} \leftrightarrow Z_{2} \\ Z_{2} \to Z_{2} \\$$

FS 2025

Selim Gatti



Daher erhalten wir Rg(A) = Rg(A|c) = 4. Da es sich um ein (4, 4)-System handelt, existiert also genau eine Lösung. Wir rechnen von unten nach oben

$$x_4 = 0,$$
 $x_3 = 1,$ $x_2 = -2,$ $x_1 = 5.$

(d) Die Matrix A, die mit diesem Gleichungssystem verbunden ist, ist

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 6 \end{pmatrix}.$$

Ferner gilt

$$(A|c) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 6 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_2 - Z_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & -3 & 0 \\ 0 & 2 & 6 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_3 + 2Z_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = (A^*|c^*)$$

Daher erhalten wir Rg(A) = Rg(A|c) = 2. Da es sich um ein (3,3)-System handelt, existieren also unendlich viele Lösungen mit 3-2=1 Parameter. Wir wählen $x_3=t\in\mathbb{R}$ als Parameter und rechnen von unten nach oben

$$x_2 = -3t, \qquad x_1 = 3t.$$

2. Aufgabe

Wir berechnen das Produkt der beiden Matrizen und erhalten

$$BA = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$
$$= \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} ad - bc & 0 \\ 0 & ad - bc \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$= I_2.$$

3. Aufgabe

(a) Entwicklung nach der ersten Zeile liefert

$$\det(A) = \det\begin{pmatrix} \lambda & 0 & 1\\ 0 & \lambda - 1 & -2\\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} = \lambda[2(\lambda - 1) + 2 \cdot 3] + 1[0 \cdot 3 - 1 \cdot (\lambda - 1)] = 2\lambda^2 + 3\lambda + 1.$$

Es folgt

$$det(A) = 0 \iff \lambda = -1 \text{ oder } \lambda = -\frac{1}{2}.$$

- (b) (i) Die lineare Gleichung Ax = 0 ist genau dann nur trivial lösbar, wenn $\det(A) \neq 0$, beziehungsweise $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \{-1, -\frac{1}{2}\}$ ist.
 - (ii) Die lineare Gleichung Ax=0 besitzt genau dann nichttriviale Lösungen, wenn $\lambda \in \{-1, -\frac{1}{2}\}$ ist. Anwendung des Gauss-Verfahrens liefert nämlich im Falle $\lambda = -1$

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -2 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_3 + Z_1} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -2 & 0 \\ 0 & 3 & 3 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{(-0.5) \cdot Z_2} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = z, \\ y = -z, \\ z \text{ beliebig}, \end{cases}$$

und im Falle $\lambda = -\frac{1}{2}$

$$\begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{3}{2} & -2 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{(-2) \cdot Z_2} \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 3 & 4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{(-2) \cdot Z_1} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = 2z, \\ y = -\frac{4}{3}z, \\ z \text{ beliebig.} \end{cases}$$

- (c) Dies ist der Fall genau dann, wenn $\det(A) \neq 0$, beziehungsweise, $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \{-1, -\frac{1}{2}\}$ gilt.
- (d) Unabhängig von λ ist

$$x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

stets eine Lösung von Ax = b. Dies lässt sich vermuten, indem man bemerkt, dass die letzte Spalte der Matrix A dem Vektor -b entspricht.

- Im Falle $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \{-1, -\frac{1}{2}\}$ sind dies bereits alle Lösungen da $\det(A) \neq 0$ und $x = A^{-1}b$.
- Im Falle $\lambda = -1$ haben wir gesehen, dass die Lösung von Ax = 0 wie folgt geschrieben werden kann (vgl. (b))

$$\begin{pmatrix} t \\ -t \\ t \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{C}.$$

Daher besitzt jede Lösung x_{-1} von Ax = b die Form

$$x_{-1} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} t \\ -t \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ -t \\ t-1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{C}.$$

• Im Falle $\lambda = -\frac{1}{2}$ haben wir gesehen, dass die Lösung von Ax = 0 wie folgt geschrieben werden kann (vgl. (b))

$$\begin{pmatrix} 2t \\ -\frac{4}{3}t \\ t \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{C}.$$

Daher besitzt jede Lösung $x_{-1/2}$ von Ax = b die Form

$$x_{-1/2} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2t \\ -\frac{4}{3}t \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2t \\ -\frac{4}{3}t \\ t-1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{C}.$$

Alternativ ist es möglich, das Gauss-Verfahren zu verwenden, um die oben genannten Lösungen zu finden.

4. Aufgabe

Die fraglichen Gleichungssysteme Ax = 0 sind homogen und quadratisch. Somit besitzen sie genau dann nichttriviale Lösungen, wenn die Determinante der gegebenen Matrix verschwindet (ist die Determinante ungleich null, dann wäre die einzige Lösung die triviale).

(a) Hier gilt

$$\det \left(\begin{array}{cc} \lambda & 1 \\ 1 & -2\lambda \end{array} \right) = -2\lambda^2 - 1.$$

Also ist $\det(A) = 0$ genau dann, wenn $\lambda = \frac{i}{\sqrt{2}}$ oder $\lambda = -\frac{i}{\sqrt{2}}$.

(b) Die Determinante ist

$$\det \begin{pmatrix} 2+\lambda & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & 0 & 0 \\ 1 & -2 & -\lambda & -1 \\ 2 & -4 & 1 & -\lambda \end{pmatrix} = (2+\lambda) \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 0 & 0 \\ -2 & -\lambda & -1 \\ -4 & 1 & -\lambda \end{pmatrix}$$
$$= (2+\lambda)(2-\lambda) \det \begin{pmatrix} -\lambda & -1 \\ 1 & -\lambda \end{pmatrix} = (2+\lambda)(2-\lambda)(\lambda^2+1),$$

wobei wir zweimal nach der ersten Zeile entwickelt haben. Also hat das Gleichungssystem nicht-triviale Lösungen genau dann, wenn $\lambda = \pm 2$ oder $\lambda = \pm i$.

Multiple Choice

1. Ergebnis: (d).

Eine quadratische Matrix M ist invertierbar, genau dann wenn $\det(M) \neq 0$. Hier haben wir

$$\det(A) = 4 \cdot 1 - 2 \cdot 3 = -2$$
, $\det(B) = 2 - 1 = 1$ und $\det(C) = \cos^2(\varphi) + \sin^2(\varphi) = 1$.

Daher sind A, B und C invertierbar. Es gilt aber

$$\det(D) = (\cos(\varphi) - i\sin(\varphi))(\cos(\varphi) + i\sin(\varphi)) - 1 = \cos^2(\varphi) + \sin^2(\varphi) - 1 = 0,$$

was zeigt, dass D nicht invertierbar ist.

2. Ergebnis: (b).

Es gilt

$$M = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & -2 & 1 \\ 2 & 4 & -2 \end{pmatrix}.$$

Ferner gilt

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & -2 & 1 \\ 2 & 4 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_2 + Z_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Daher ist Rang(M) = 1.